

ir33 Universale

Elektronische Steuerung

CAREL



GER Technisches Handbuch

**ANWEISUNGEN LESEN
UND AUFBEWAHREN**
**READ AND SAVE
THESE INSTRUCTIONS**

HINWEISE



Die Entwicklung der CAREL-Produkte gründet auf jahrzehntelanger Erfahrung auf dem HVAC-Sektor, auf der ständigen Investition in die technologische Produktinnovation, auf strengen Qualitätsverfahren/-prozessen mit In-Circuit- und Funktionstests an der gesamten Produktion sowie auf den innovativsten, marktgängigen Produktionstechnologien. CAREL und seine Niederlassungen/Tochtergesellschaften garantieren nicht dafür, dass alle Produkt- und Softwareeigenschaften den Anforderungen der Endanwendungen entsprechen, obwohl das Produkt nach dem gegenwärtigen Stand der Technik gebaut wurde. Der Kunde (Hersteller, Planer oder Installateur der Anlagenendausstattung) übernimmt jegliche Haftung und Risiken in Bezug auf die Produktkonfiguration zur Erzielung der bei der Installation und/oder spezifischen Endausstattung vorgesehenen Resultate. CAREL kann bei Bestehen spezifischer Vereinbarungen als Berater für eine korrekte Inbetriebnahme der Endanlage/Anwendung eingreifen, in keinem Fall jedoch für die Betriebstüchtigkeit der Endausstattung/Anlage verantwortlich gemacht werden.

Das CAREL-Produkt ist ein nach dem neuesten Stand der Technik gebautes Gerät, dessen Betriebsanleitung in den beiliegenden technischen Unterlagen enthalten ist oder - auch vor dem Kauf - von der Internetseite www.carel.com heruntergeladen werden kann.

Jedes CAREL-Produkt benötigt in Abhängigkeit seines Technologiestandes eine Prüf-/Konfigurations-/Programmier-/Inbetriebnahme-Phase, damit es perfekt an die spezifische Anwendung adaptiert werden kann. Die Unterlassung dieser Phase kann, wie im Technischen Handbuch angegeben, zu Funktionsstörungen der Endprodukte führen, für welche CAREL nicht verantwortlich gemacht werden kann.

Nur qualifiziertes Fachpersonal darf das Produkt installieren oder technische Eingriffe vornehmen.

Der Endkunde darf das Produkt nur auf die in den Produktspezifikationen beschriebenen Weisen verwenden.

Vorbehaltlich aller weiteren, im Technischen Handbuch enthaltenen Hinweise gilt für jedes CAREL-Produkt:

- Die elektronischen Schaltkreise dürfen nicht benässt werden. Regen, Feuchte und jegliche Art von Flüssigkeit oder Kondensat enthalten korrosive Mineralien, welche die elektronischen Schaltkreise beschädigen können. Das Produkt ist in Umgebungen zu verwenden oder zu lagern, die den im Handbuch angeführten Temperatur- und Feuchtegrenzwerten entsprechen.
- Das Gerät darf nicht in besonders warmen Umgebungen installiert werden. Zu hohe Temperaturen können die Lebensdauer der elektronischen Geräte reduzieren, sie beschädigen, verformen oder die Kunststoffteile schmelzen lassen. Das Produkt ist in Umgebungen zu verwenden oder zu lagern, die den im Handbuch angeführten Temperatur- und Feuchtegrenzwerten entsprechen.
- Das Gerät darf auf keine andere Weise als im Handbuch beschrieben geöffnet werden.
- Das Herunterfallen oder eine Erschütterung des Gerätes können die internen Schaltkreise und Mechanismen irreparabel beschädigen.
- Es dürfen keine korrosiven chemischen Produkte, aggressiven Löse- oder Reinigungsmittel zur Reinigung des Gerätes verwendet werden.
- Das Produkt darf in keiner anderen als im Technischen Handbuch beschriebenen Anwendungsumgebung verwendet werden.

Alle obgenannten Empfehlungen gelten auch für andere Steuerungen, serielle Karten, Programmierschlüssel und für jedes weitere Zubehör der CAREL-Produktbandreihe.

Die CAREL-Produkte unterliegen einer ständigen Weiterentwicklung, weshalb sich CAREL das Recht vorbehält, an jedem, im vorliegenden Dokument beschriebenen Gerät ohne Vorankündigung Änderungen und Besserungen anbringen zu können.

Die im Handbuch enthaltenen technischen Daten können ohne Vorankündigung Änderungen unterzogen werden.

Die Haftung CARELS für die eigenen Produkte ist von den allgemeinen CAREL-Vertragsbedingungen (siehe Internetseite www.carel.com) und/oder von spezifischen Vereinbarungen mit den Kunden geregelt; in Anwendung der geltenden Gesetzgebung haften CAREL, seine Mitarbeiter oder Niederlassungen/Tochtergesellschaften keinesfalls für eventuelle Gewinn- oder Verkaufsausfälle, Daten- und Informationsverluste, Warenkosten oder Ersatzdienstleistungen, Sach- oder Personenschäden, Betriebsunterbrechungen oder eventuelle, auf jegliche Art verursachte direkte, indirekte, unbeabsichtigte Schäden, Vermögensschäden, Versicherungsschäden, Strafschäden, Sonder- oder Folgeschäden, sei es

vertragliche, nicht vertragliche Schäden oder solche, die auf Fahrlässigkeit oder eine andere Haftung infolge der Installation, Verwendung oder Unmöglichkeit des Gebrauchs des Produktes zurückzuführen sind, auch wenn CAREL oder seine Niederlassungen/Tochtergesellschaften von der möglichen Beschädigung benachrichtigt wurden.

ACHTUNG



Die Kabel der Fühler und digitalen Eingänge soweit wie möglich von den Kabeln der induktiven Belastung und den Leistungskabeln zur Vermeidung von elektromagnetischen Störungen trennen.

Die Leistungskabel und Signalkabel nie in dieselben Kabelkanäle (einschließlich Stromkabelkanäle) stecken.

ENTSORGUNG



INFORMATION ÜBER DIE KORREKTE ENTSORGUNG DER ELEKTRISCHEN UND ELEKTRONISCHEN GERÄTEABFÄLLE

Das Gerät besteht aus Metall- und Kunststoffteilen.

In Bezug auf die Richtlinie 2002/96/EG des Europäischen Parlaments und des Europäischen Rats vom 27. Januar 2003 sowie auf die einschlägigen nationalen Durchführungsbestimmungen informieren wir:

1. Die Bestandteile der elektrischen und elektronischen Geräte dürfen nicht als Siedlungsabfälle entsorgt werden, und somit muss das Verfahren der Mülltrennung zur Anwendung kommen.
2. Für die Entsorgung müssen die von der örtlichen Gesetzgebung vorgesehenen öffentlichen oder privaten Entsorgungssysteme benutzt werden. Außerdem kann das Gerät nach seiner Verwendung beim Einkauf eines neuen Produktes dem Händler rückerstattet werden.
3. Dieses Gerät kann gefährliche Substanzen enthalten: Ein nicht sachgemäßer Gebrauch oder eine nicht korrekte Entsorgung können negative Folgen für die menschliche Gesundheit und die Umwelt mit sich bringen.
4. Das auf dem Produkt/auf der Verpackung angebrachte und in den Gebrauchsanweisungen enthaltene Symbol (durchgestrichener Abfallcontainer auf Rädern) weist darauf hin, dass das Gerät nach dem 13.08.05 auf den Markt gebracht wurde und somit nach dem Verfahren der Mülltrennung zu entsorgen ist.
5. Im Falle einer nicht vorschriftsmäßigen Entsorgung der elektrischen und elektronischen Abfälle werden die von den örtlichen Entsorgungsnormen vorgesehenen Strafen auferlegt.

Materialgarantie: 2 Jahre (ab Produktions-/Lieferdatum, Verschleißteile ausgenommen).

Bauartzulassung: Die Qualität und Sicherheit der Produkte von CAREL S.P.A. werden durch das ISO 9001-Zertifikat für Bauart und Produktion garantiert.

Inhalt

| | | | |
|---|-----------|---|-----------|
| 1. EINFÜHRUNG | 7 | 9. TECHNISCHE DATEN UND PRODUKT-CODES | 54 |
| 1.1 Modelle..... | 7 | 9.1 Technische Daten | 54 |
| 1.2 Funktionen und allgemeine Merkmale..... | 8 | 9.2 Reinigung der Steuerung..... | 56 |
| 2. INSTALLATION | 10 | 9.3 Produktcodes..... | 56 |
| 2.1 IR33: Frontmontage und Abmessungen..... | 10 | 9.4 Konversionstabelle von IR32 Universale..... | 56 |
| 2.2 DN33: Hutschiene-Montage und Abmessungen..... | 11 | 9.5 Software-Revisionen..... | 57 |
| 2.3 Schaltpläne für IR33/DN33 mit Temperatureingängen..... | 12 | | |
| 2.4 Schaltpläne für IR33/DN33 Universale mit Universaleingängen..... | 14 | | |
| 2.5 Fühleranschluss für IR33/DN33 Universale mit Universaleingängen..... | 15 | | |
| 2.6 Anschlusspläne..... | 16 | | |
| 2.7 Installation | 17 | | |
| 2.8 Programmierschlüssel..... | 18 | | |
| 3. BEDIENTEIL | 19 | | |
| 3.1 Display..... | 19 | | |
| 3.2 Tasten | 20 | | |
| 3.3 Programmierung..... | 20 | | |
| 3.4 Einstellung von Datum/Uhrzeit und der Ein-/Ausschaltzeiten..... | 21 | | |
| 3.5 Verwendung der Fernbedienung (Zubehör)..... | 23 | | |
| 4. INBETRIEBNAHME | 25 | | |
| 4.1 Konfiguration..... | 25 | | |
| 5. FUNKTIONEN | 26 | | |
| 5.1 Temperatur-Messeinheit..... | 26 | | |
| 5.2 Fühler (analoge Eingänge)..... | 26 | | |
| 5.3 Standard-Betriebsmodi (Parameter St1, St2, c0, P1, P2, P3) | 27 | | |
| 5.4 Gültigkeit der Regelparameter (Parameter St1, St2, P1, P2, P3)..... | 30 | | |
| 5.5 Wahl des Spezialbetriebsmodus | 30 | | |
| 5.6 Spezialbetriebsmodi | 31 | | |
| 5.7 Zusätzlich Anmerkungen zum Spezialbetrieb..... | 34 | | |
| 5.8 Ausgänge und Eingänge..... | 34 | | |
| 6. REGELUNG | 37 | | |
| 6.1 Art der Regelung (Parameter c5) | 37 | | |
| 6.2 ti_PID, td_PID (Parameter c62,c63, d62,d63)..... | 37 | | |
| 6.3 Auto-Tuning (Parameter c64)..... | 37 | | |
| 6.4 Arbeitszyklus..... | 38 | | |
| 6.5 Betrieb mit Fühler 2 | 39 | | |
| 7. PARAMETERLISTE | 44 | | |
| 7.1 Nur seriell zugängliche Variablen..... | 49 | | |
| 8. ALARME | 50 | | |
| 8.1 Alarmtypen | 50 | | |
| 8.2 Alarmer mit manuellem Reset..... | 50 | | |
| 8.3 Anzeige der Alarmschlange | 50 | | |
| 8.4 Alarmparameter..... | 50 | | |
| 8.5 Alarmtabelle | 52 | | |
| 8.6 Zusammenhang zwischen dem Parameter "Abhängigkeit" und den Alarmursachen | 53 | | |

1. EINFÜHRUNG

IR33-DN33 Universale ist eine Produktserie von Steuerungen für die Regelung der wichtigsten physischen Größen (Temperatur, Druck, Feuchte) in Klima-, Kälte- und Heizanlagen. Die erste der zwei Produktbandbreiten sieht zwei Temperaturfühler (NTC, NTC-HT, PTC, PT1000) vor, die zweite ist für zwei Temperaturfühler mit erweitertem Messbereich (NTC, NTC-HT, PTC, PT100, PT1000, Thermokupplungen J/K mit isolierter Kugel), Druck- und Feuchtwandler oder allgemeine Signalgeber (Spannungseingänge 0...1V, 0...10V, -0,5...1,3V, 0...5V ratiometrisch oder Stromeingänge 0...20mA, 4...20mA) ausgelegt (siehe nachstehende Tabelle). Die Modelle unterscheiden sich in ihrer Spannungsversorgung (115...230 Vac oder 12...24 Vac, 12...30 Vdc für die Steuerungen mit reinen Temperatureingängen und 115...230 Vac oder 24 Vac/Vdc für die Steuerungen mit Universaleingängen) sowie in den Ausgängen, die modellabhängig variieren: 1, 2 oder 4 Relaisausgänge, 4 PWM-Ausgänge für die Ansteuerung von externen Festkörperrelais (SSR), 1 oder 2 Relais plus 1 bzw. 2 analoge 0...10-Vdc-Ausgänge (AO). Die einstellbaren Regelalgorithmen sind die EIN/AUS-Regelung (Proportionalregelung) oder PID-Regelung (Proportional-, Integral- und Differentialregelung). Der eventuell angeschlossene 2. Fühler kann außerdem die Differenzregelung, das Free Cooling/Free Heating oder die Sollwertschiebung mit dem externen Fühler übernehmen. Alternativ

dazu kann eine zweite, unabhängige Regelung mit eigenem Sollwert, eigener Schaltdifferenz und eigenen Ausgängen aktiviert werden. Die Serie umfasst auch Modelle für die Frontmontage (IR33) mit Schutzart IP65 und Modelle für die Hutschienen-Montage (DN33). Für eine einfache Verdrahtung sind alle Modelle mit Steckklemmen ausgerüstet. Alle Steuerungen sind für die Netzwerkverbindung zur Einrichtung von Überwachungs- und Fernwartungssystemen ausgelegt.

Das Zubehörprogramm umfasst:

- PC-Programmier-Tool;
- Fernbedienung für die Remote-Steuerung und -Programmierung;
- Programmierschlüssel, batteriebetrieben;
- Programmierschlüssel mit 230-Vac-Netzteil;
- serielle RS485-Karte;
- serielle RS485-Karte mit Möglichkeit der Umkehr der RX-TX-Klemmen;
- Modul für die Umsetzung des PWM-Signals in ein analoges 0...10-Vdc- und 4...20-mA-Signal;
- Modul für die Umsetzung des PWM-Signals in ein EIN/AUS-Relaisignal.

1.1 Modelle

Die nachstehende Tabelle enthält die Produktmodelle und deren Merkmale.

| TYP | IR33-DN33 UNIVERSALE | | | | MERKMALE |
|---------------------------|----------------------|--------------------|---------------------|--------------------|---|
| | Frontmontage | | Hutschienen-Montage | | |
| | Temperatureing. (*) | Universaleing. (*) | Temperatureing. (*) | Universaleing. (*) | |
| 1 Relais | IR33V7HR20 | IR33V9HR20 | DN33V7HR20 | DN33V9HR20 | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, 115...230 V |
| | IR33V7HB20 | IR33V9HB20 | DN33V7HB20 | DN33V9HB20 | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, RTC, 115...230 V |
| | IR33V7LR20 | IR33V9MR20 ● | DN33V7LR20 | DN33V9MR20 ● | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, 12...24Vac, 12...30 Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |
| 2 Relais | IR33W7HR20 | IR33W9HR20 | DN33W7HR20 | DN33W9HR20 | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, 115...230 V |
| | IR33W7HB20 | IR33W9HB20 | DN33W7HB20 | DN33W9HB20 | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, RTC, 115...230 V |
| | IR33W7LR20 | IR33W9MR20 ● | DN33W7LR20 | DN33W9MR20 ● | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, 12...24 Vac, 12...30 Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |
| 4 Relais | IR33Z7HR20 | IR33Z9HR20 | DN33Z7HR20 | DN33Z9HR20 | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, 115...230V |
| | IR33Z7HB20 | IR33Z9HB20 | DN33Z7HB20 | DN33Z9HB20 | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, RTC, 115...230 V |
| | IR33Z7LR20 | IR33Z9MR20 ● | DN33Z7LR20 | DN33Z9MR20 ● | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, 12...24 Vac, 12...30 Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |
| 4 SSR | IR33A7HR20 | IR33A9HR20 | DN33A7HR20 | DN33A9HR20 | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, 115...230V |
| | IR33A7HB20 | IR33A9HB20 | DN33A7HB20 | DN33A9HB20 | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, RTC, 115...230V |
| | IR33A7LR20 | IR33A9MR20 ● | DN33A7LR20 | DN33A9MR20 ● | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, 12...24 Vac, 12...30 Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |
| 1 Relais +1 0...10 Vdc | IR33B7HR20 | IR33B9HR20 | DN33B7HR20 | DN33B9HR20 | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, 115...230 V |
| | IR33B7HB20 | IR33B9HB20 | DN33B7HB20 | DN33B9HB20 | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, RTC, 115...230 V |
| | IR33B7LR20 | IR33B9MR20 ● | DN33B7LR20 | DN33B9MR20 ● | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, 12...24 Vac, 12...30 Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |
| 2 Relais +2 0...10 Vdc | IR33E7HR20 | IR33E9HR20 | DN33E7HR20 | DN33E9HR20 | 2AI, 2DI, 2DO+2AO, BUZ, IR, 115...230 V |
| | IR33E7HB20 | IR33E9HB20 | DN33E7HB20 | DN33E9HB20 | 2AI, 2DI, 2DO+2AO, BUZ, IR, RTC, 115...230 V |
| | IR33E7LR20 | IR33E9MR20 ● | DN33E7LR20 | DN33E9MR20 ● | 2AI, 2DI, 2DO+2AO, BUZ, IR, 12...24 Vac, 12...30 Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |

Tab. 1.a

AI = analoger Eingang; AO = analoger Ausgang; DI = digitaler Eingang; DO = digitaler Ausgang (Relais); BUZ = Summer; IR = Infrarotempfänger; RTC=Real Time Clock, Echtzeituhr.

(*)

ART DER ANSCHLIESSBAREN FÜHLER/EINGÄNGE

| | Temperatureingänge | Universaleingänge |
|-----------------------|--------------------|-------------------------|
| NTC | -50T90°C | -50T110°C |
| NTC-HT | -40T150°C | -10T150°C |
| PTC | -50T150°C | -50T150°C |
| PT1000 | -50T150°C | -199T800°C |
| PT100 | - | -199T800°C |
| TC J/K | - | -100T800°C |
| 0...1 V | - | Max. Bereich -199...800 |
| -0,5...1,3 V | - | Max. Bereich -199...800 |
| 0...10 V | - | Max. Bereich -199...800 |
| 0...5 V ratiometrisch | - | Max. Bereich -199...800 |
| 0...20 mA | - | Max. Bereich -199...800 |
| 4...20 mA | - | Max. Bereich -199...800 |

Tab. 1.b

Die Art der Ausgänge ist am Code zu erkennen:

- Der 5. Buchstabe V/W/Z entspricht jeweils 1, 2, 4 Ausgangsrelais;
- der 5. Buchstabe A entspricht 4 SSR-Relais;
- der 5. Buchstabe B/E entspricht jeweils 1 oder 2 Relais oder 1 oder 2 analogen 0...10-Vdc-Ausgängen.

Auch die Art der Spannungsversorgung lässt sich am Code erkennen:

- Der 7. Buchstabe H entspricht der 115...230-Vac-Versorgung;
- der 7. Buchstabe L steht für die 12...24-Vac- oder 12...30-Vdc-Versorgung in den Modellen mit reinen Temperatureingängen und für die 24-Vac-/24-Vdc-Versorgung in den Modellen mit Universaleingängen.

1.2 Funktionen und allgemeine Merkmale

Die beiden Hauptbetriebsmodi der IR33/DN33 Universale-Steuerungen sind der "Direct"-Modus und der "Reverse"-Modus, die von den erfassten Messwerten abhängen. Im Direct-Modus wird der Ausgang aktiviert, wenn der Messwert den Sollwert plus eine Schaltdifferenz überschreitet; dieser Modus hält den Wert also unter einem bestimmten Level (typischer Einsatz in Kälteanlagen). Umgekehrt wird im Reverse-Modus der Ausgang aktiviert, wenn die Temperatur unter den Sollwert plus eine Schaltdifferenz sinkt (typische Anwendung in Heizanlagen).

In 9 voreingestellten Betriebsmodi steht es dem Installateur frei, den Sollwert und die Aktivierungsschaltdifferenz zu wählen.

Im "Spezialbetriebsmodus" können der Aktivierungs- und Deaktivierungspunkt sowie die Direct- und Reverse-Regellogik exakt eingestellt werden; damit wird die Anwendung äußerst flexibel. Schließlich können auch automatische "Arbeitszyklen" programmiert werden, die beispielsweise in Prozessen eingesetzt werden, in denen die Temperatur für eine Mindestzeit über einem bestimmten Wert gehalten werden muss (Kurzeiterhitzungsanlagen, Pasteurisation). Ein Arbeitszyklus setzt sich aus fünf Intervallen zusammen, in denen die Temperatur jeweils einen gewissen Sollwert erreichen muss. Er wird über die Tasten, über den digitalen Eingang oder - in den Modellen mit RTC - automatisch aktiviert. Der Arbeitszyklus wird in jedem Fall - dank des internen Timers - innerhalb der eingestellten Zeit ausgeführt. Die Fernbedienung - Zubehör für alle Steuerungen - repliziert die Tasten der Steuerung und zeigt die am häufigsten verwendeten Parameter direkt an. Modellabhängig kann der aktivierbare Ausgang ein Relais, ein PWM-Signal für Festkörperrelais (SSR) oder eine Spannung sein, die linear von 0 bis 10 Vdc ansteigt. Die Umsetzung des PWM-Ausgangssignals ist mit den folgenden Modulen möglich:

- CONVO/10A0: Für die Umsetzung des PWM-Ausgangssignals für SSR in ein analoges, lineares 0...10-Vdc- und 4...20-mA-Signal.
- CONONOFF0: Für die Umsetzung des PWM-Ausgangssignals für SSR in ein EIN/AUS-Relaisausgangssignal.

Ab der Firmware-Revision 2.0 steuert IR33 Universale zwei Kreise mit unabhängigen PID-Regelungen an. Außerdem wurden neue Software-Funktionen implementiert, wie Speed-up, Cut-off oder die Zwangsschaltung des Ausgangs über den digitalen Eingang; diese Funktionen können für jeden Ausgang gewählt werden. Siehe den Absatz "Software-Revisionen" und das Kapitel "Funktionen".

Zubehörprogramm für die Produktserie IR33/DN33 Universale:

Programmier-Tool ComTool

(downloadbar von <http://ksa.carel.com>)

Mit diesem Tool kann die Steuerung von jedem PC aus programmiert werden; die verschiedenen Konfigurationen können in einer Datei gespeichert und zur Endprogrammierung abgerufen werden; Custom-Parameter-Sets können für eine schnelle Programmierung erstellt und verschiedene Benutzerprofile können mit Zugangspasswort eingerichtet werden.

Hierzu sind die USB/RS485-Wandler (CVSTDUMOR0) und die serielle RS485-Schnittstelle (IROPZ48500) an den PC anzuschließen.

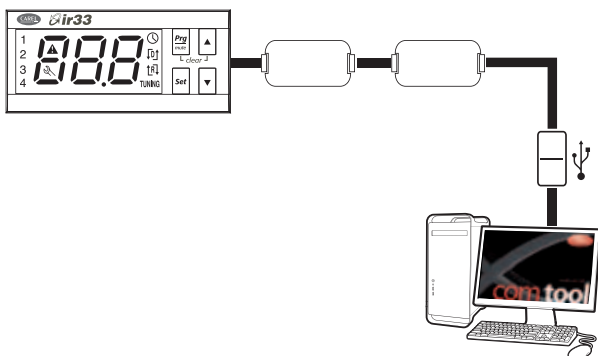


Fig. 1.a

Fernbedienung (Code IRTRES000)

Dieses Zubehör verleiht direkten Zugriff auf alle wichtigsten Funktionen und Konfigurationsparameter und ermöglicht die Remote-Programmierung über die Funktionstasten, die exakt die Tastatur der Steuerung replizieren.



Fig. 1.b

Batteriebetriebener Programmierschlüssel (Code IROPZKEY00) und Programmierschlüssel mit Netzteil (Code IROPZKEYA0)

Diese Schlüssel dienen einer schnellen Programmierung der - auch nicht versorgten - Steuerungen und reduzieren somit das Fehlerrisiko. Mit diesem Zubehör werden technische Eingriffe effizient und schnell ausgeführt; außerdem können die Steuerungen in nur wenigen Sekunden auch während der Abnahmeprüfung programmiert werden.



Fig. 1.c

Serielle RS485-Schnittstelle (Code IROPZ48500 und IROPZ485S0)

Sie wird direkt in den Programmierschlüssel-Steckplatz eingefügt und ermöglicht den Anschluss der Steuerung an das PlantVisor-Überwachungssystem. Da es sich um ein externes Zubehör handelt, kann der Anschluss an das Überwachungssystem auch im Nachhinein erfolgen. Das Modell IROPZ485S0 ist mit einem Mikroprozessor ausgerüstet, der automatisch die Signale TxRx+ und TxRx- erkennt (und sie eventuell umkehren lässt).



Fig. 1.d

USB/RS485-Wandler (CVSTDUMOR0)

Der elektronische USB/RS485-Wandler verbindet ein RS485-Netz mit einem PC über den USB-Anschluss.



Fig. 1.e

Serielle RS485-Karte (Code IROPZSER30)

Diese Karte dient der Einbindung der DN33-Steuerung per RS485 in das PlantVisor-Überwachungssystem.

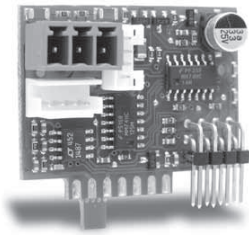


Fig. 1.f

Modul für analogen Ausgang (Code CONV0/10A0)

Setzt das PWM-Signal für Festkörperrelais (SSR) in ein Standard-0...10-Vdc- oder 4...20-mA-Signal um. Nur für die Modelle IR/DN33A*****.



Fig. 1.g

EIN/AUS-Modul (Code CONVONOFF0)

Setzt ein PWM-Signal für Festkörperrelais in ein EIN/AUS-Relaisausgangssignal um. Dieses Modul ist nützlich, wenn eine Steuerung IR/DN33A***** mit einem oder mehreren Ausgängen für Festkörperrelais verwendet wird und ein oder mehrere EIN/AUS-Ausgänge für die Regelfunktionen oder das Alarmmanagement erforderlich sind.

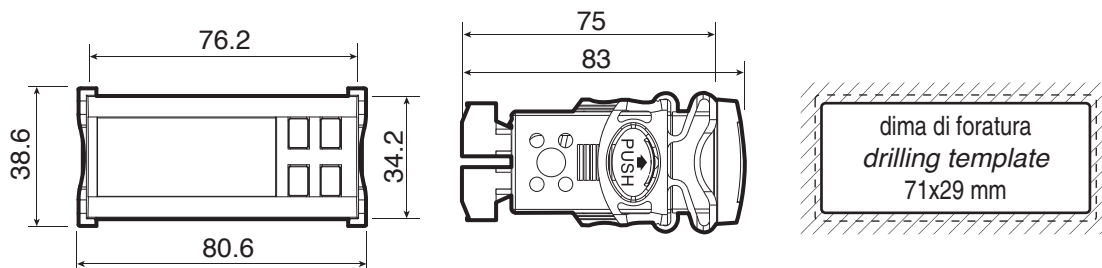


Fig. 1.h

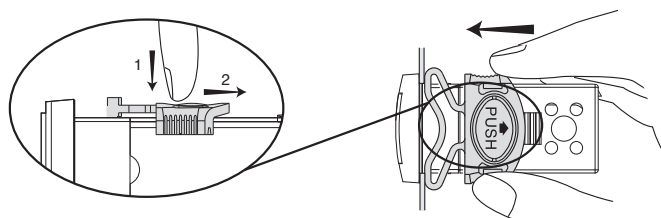
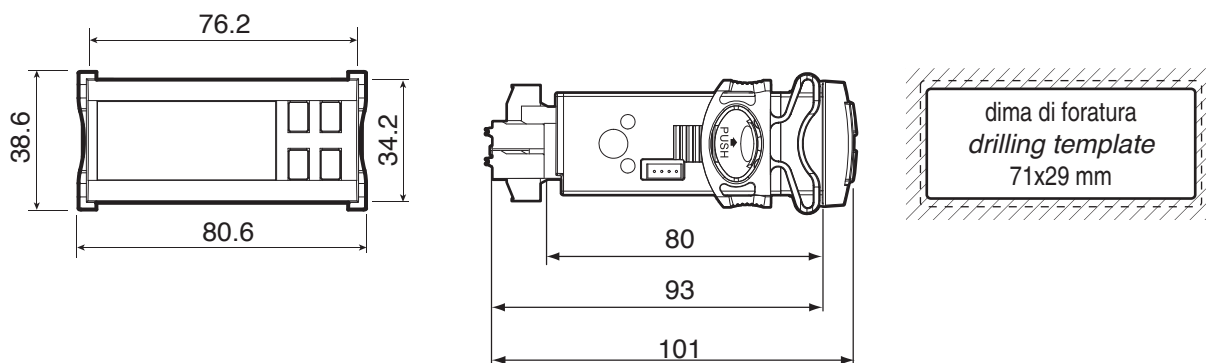
2. INSTALLATION

2.1 IR33: Frontmontage und Abmessungen

2.1.1 IR33 mit Temperatureingängen

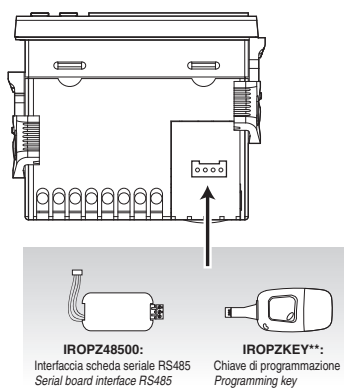


2.1.2 IR33 mit Universaleingängen

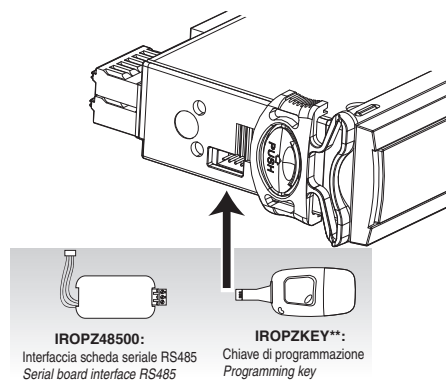


2.1.3 IR33 - Optionale Anschlüsse

Temperatureingänge

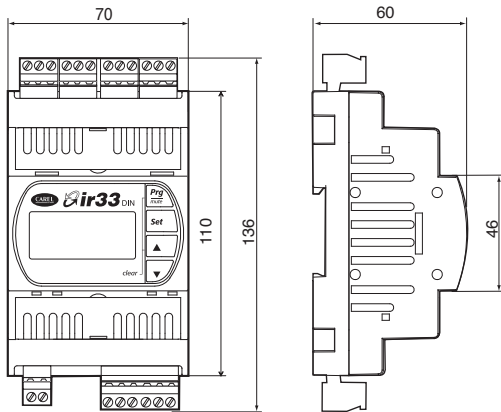


Universaleingänge

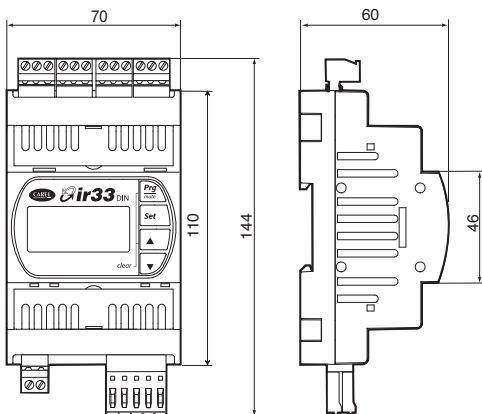


2.2 DN33: Hutschienen-Montage und Abmessungen

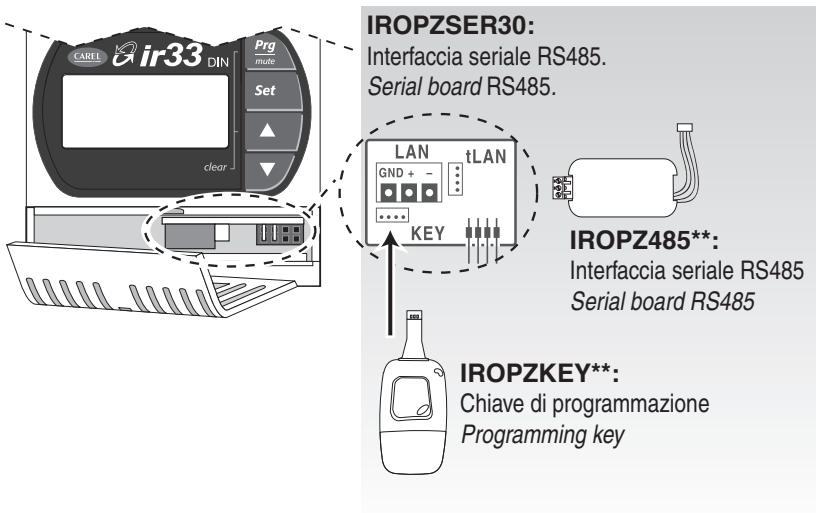
2.2.1 DN33 mit Temperatureingängen



2.2.2 DN33 mit Universaleingängen



2.2.3 DN33 - Optionale Anschlüsse

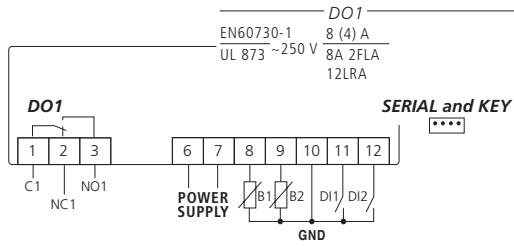


2.3 Schaltpläne für IR33/DN33 mit Temperatureingängen

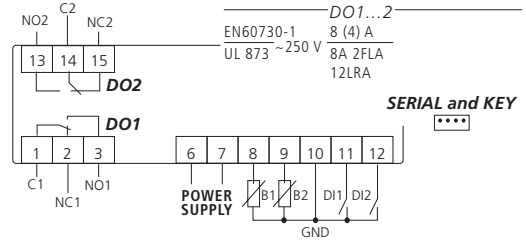
2.3.1 IR33

Die Modelle mit 115...230-Vac- und 12...24 Vac (12...30 Vdc)-Versorgung besitzen denselben Schaltplan, weil die Polarität unbedeutend ist.

IR33V7HR20 / IR33V7HB20/ IR33V7LR20

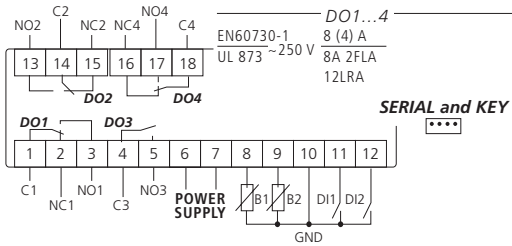


IR33W7HR20 / IR33W7HB20 / IR33W7LR20

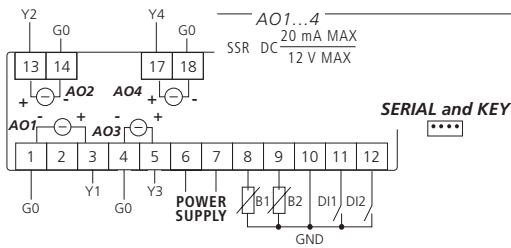


Relais

IR33Z7HR20 / IR33Z7HB20 / IR33Z7LR20

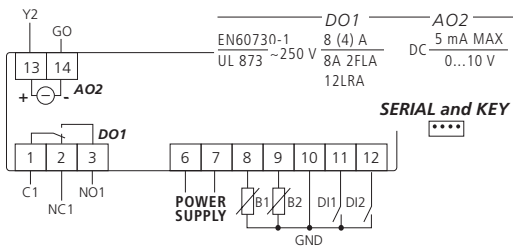


IR33A7HR20 / IR33A7HB20 / IR33A7LR20



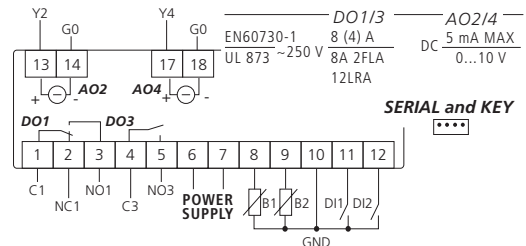
SSR

IR33B7HR20 / IR33B7HB20 / IR33B7LR20



Relais +
0...10 Vdc

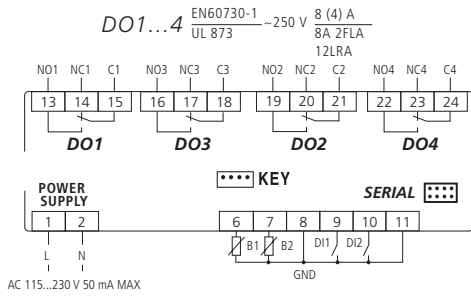
IR33E7HR20 / IR33E7HB20 / IR33E7LR20



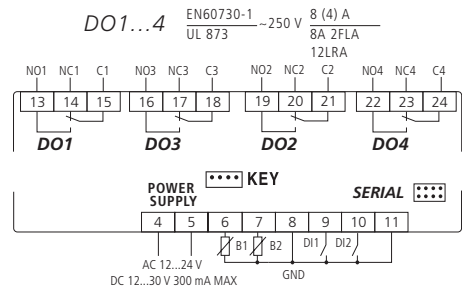
2.3.2 DN33

DN33V7HR20 / DN33V7HB20
 DN33W7HR20 / DN33W7HB20
 DN33Z7HR20 / DN33Z7HB20

DN33V7LR20
 DN33W7LR20
 DN33Z7LR20

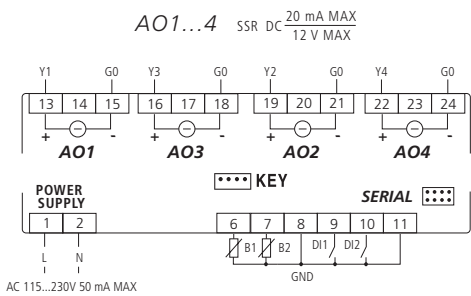


Relais

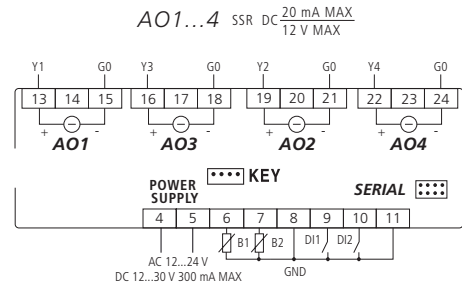


DN33A7HR20 / DN33A7HB20

DN33A7LR20

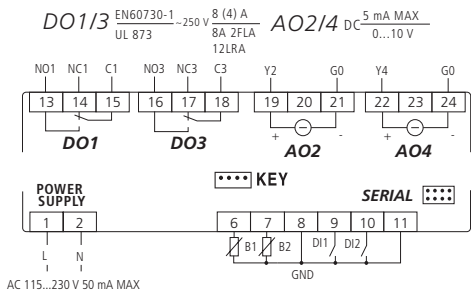


SSR

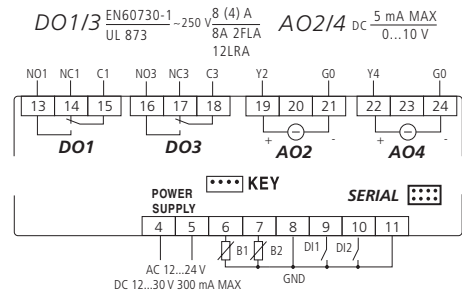


DN33B7HR20 / DN33B7HB20
 DN33E7HR20 / DN33E7HB20

DN33B7LR20
 DN33E7LR20



Relais +
0...10 Vdc



Die Modelle DN33 mit 1DO, 2DO, 1DO+1AO führen die komplette Kodierung auch für die nicht vorhandenen Ausgänge an.

Legende

| | |
|-----------------|--|
| POWER SUPPLY | Spannungsversorgung |
| DO1/DO2/DO3/DO4 | Digitaler Ausgang 1/2/3/4 (Relais 1/2/3/4) |
| AO1/AO2/AO3/AO4 | PWM-Ausgang für die Ansteuerung von externen Festkörperrelais (SSR) oder analoger 0...10-Vdc-Ausgang |
| G0 | Bezugspotenzial für PWM-Ausgang oder analogen 0...10-Vdc-Ausgang |
| Y1/Y2/Y3/Y4 | Signal für PWM-Ausgang oder analogen 0...10-Vdc-Ausgang |
| C/NC/NO | Gemeinsamer Anschluss/Normalerweise geschlossen/Normalerweise offen (Relaisausgang) |
| B1/B2 | Fühler 1/Fühler 2 |
| DI1/DI2 | Digitaler Eingang 1/ Digitaler Eingang 2 |

2.4 Schaltpläne für IR33/DN33 Universale mit Universaleingängen

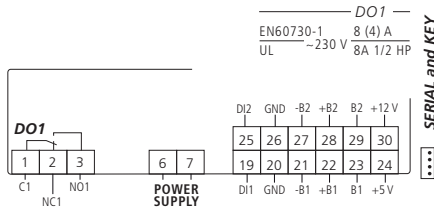
2.4.1 IR33

Die Modelle mit 115...230-Vac- und 24-Vac/Vdc-Versorgung besitzen denselben Schaltplan.

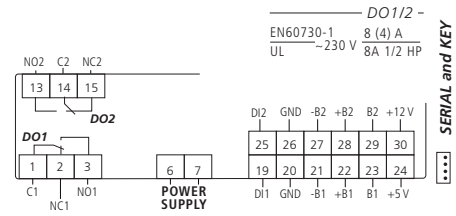
In den 230-Vac-Modellen wird der Außenleiter (L) an die Klemme 7, der Neutraleiter (N) an die Klemme 6 angeschlossen. In den 24-Vac/Vdc-Modellen ist die Polarität G, G0 einzuhalten.



IR33V9HR20 / IR33V9HB20/ IR33V9MR20

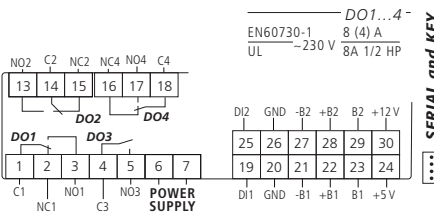


IR33W9HR20 / IR33W9HB20 / IR33W9MR20

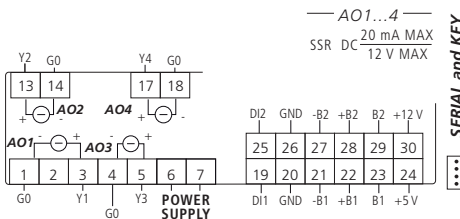


Relais

IR33Z9HR20 / IR33Z9HB20/ IR33Z9MR20

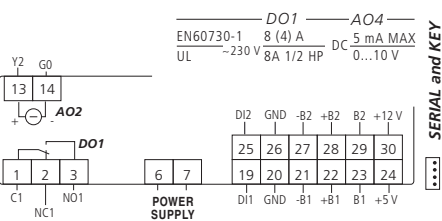


IR33A9HR20 / IR33A9HB20 / IR33A9MR20

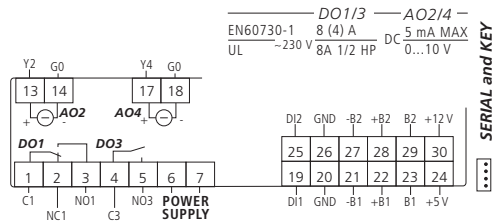


SSR

IR33B9HR20/IR33B9HB20/IR33B9MR20



IR33E9HR20/ IR33E9HB20/ IR33E9MR20



Relais +
0...10V



- Alle IR33-Steuerungen (Temperatur- und Universaleingänge) und DN33-Steuerungen (Temperatureingänge und Universaleingänge) besitzen Versorgungs- und Ausgangsklemmen, die in Position und Nummerierung übereinstimmen.
- Die elektrischen Anschlüsse der Fühler und digitalen Eingänge sind in den Modellen IR33 und DN33 mit Universaleingängen dieselben. Es ändert sich nur die Nummerierung der Klemmen.
- Für den Anschluss von 2-Draht-Fühlern PT1000 die Steckbrücke zwischen B1 und +B1 (für Fühler 1) und zwischen B2 und +B2 (für Fühler 2) einfügen.

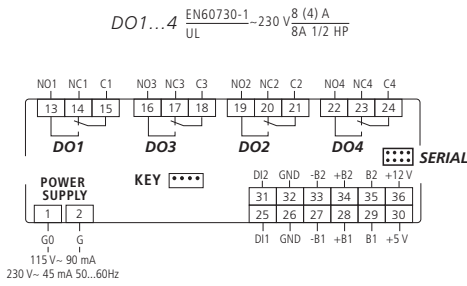
Legende

| | |
|-----------------------------|--|
| POWER SUPPLY | Spannungsversorgung |
| DO1/DO2/DO3/DO4 | Digitale Ausgang 1/2/3/4 (Relais 1/2/3/4) |
| AO1/AO2/AO3/AO4 | PWM-Ausgang für die Ansteuerung von externen Festkörperrelais (SSR) oder analoger 0...10-Vdc-Ausgang |
| G0 | Bezugspotenzial für PWM-Ausgang oder analogen 0...10-Vdc-Ausgang |
| Y1/Y2/Y3/Y4 | Signal für PWM-Ausgang oder analogen 0...10-Vdc-Ausgang |
| C/NC/NO | Gemeinsamer Anschluss/Normalerweise geschlossen/Normalerweise offen (Relaisausgang) |
| -B1, +B1, B1 / -B2, +B2, B2 | Fühler 1/Fühler 2 |
| DI1/DI2 | Digitale Eingang 1/ Digitale Eingang 2 |

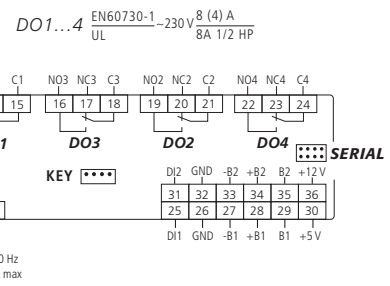
2.4.2 DN33

DN33V9HR20 / DN33V9HB20
 DN33W9HR20 / DN33W9HB20
 DN33Z9HR20 / DN33Z9HB20

DN33V9MR20
 DN33W9MR20
 DN33Z9MR20

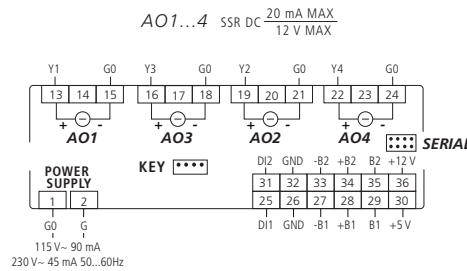


Relais

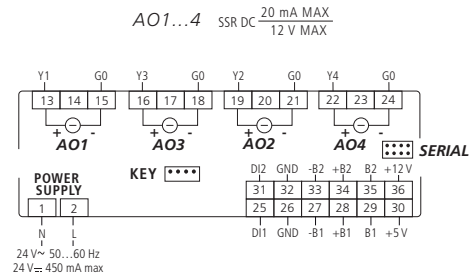


DN33A9HR20 / DN33A9HB20

DN33A9MR20

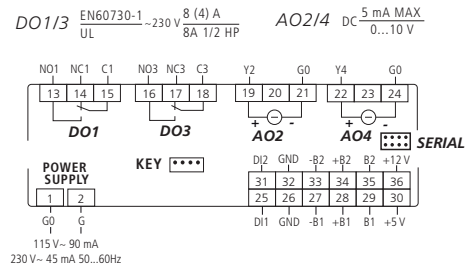


SSR

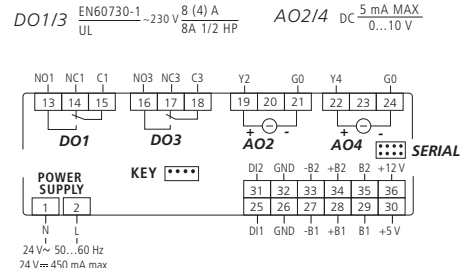


DN33B9HR20 / DN33B9HB20
 DN33E9HR20 / DN33E9HB20

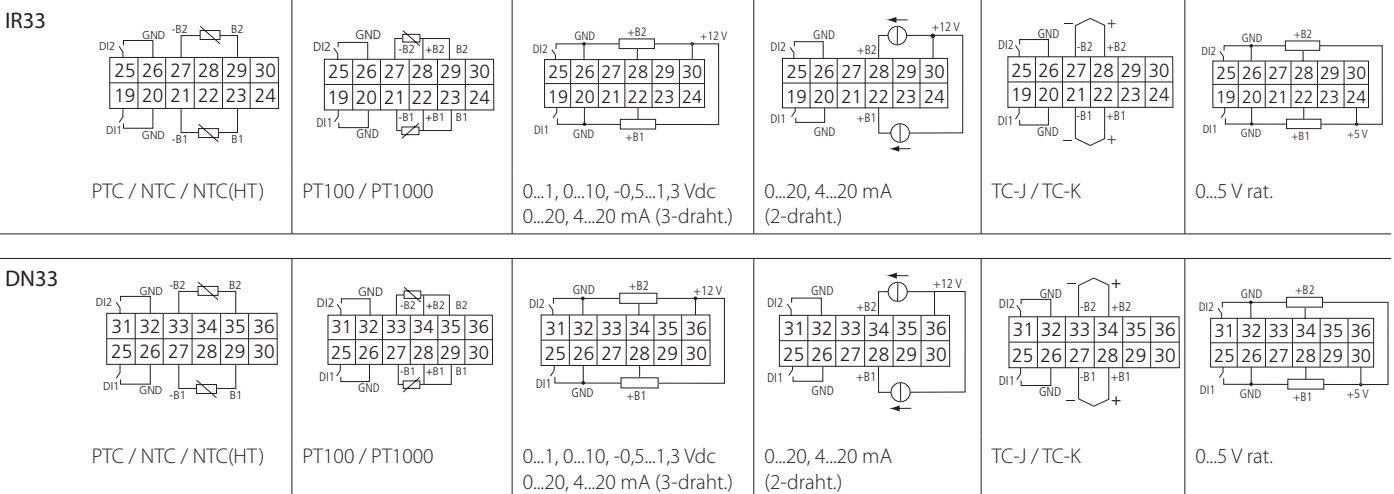
DN33B9MR20
 DN33E9MR20



Relais +
0...10 Vdc



2.5 Fühleranschluss für IR33/DN33 Universale mit Universaleingängen



- Sicherstellen, dass die Abisolierlänge des Drahtes 8÷10 mm beträgt.
- Das orangefarbene Verriegelungssystem mit einem Schlitzschraubenzieher niedergedrückt halten.
- Den Draht in die darunterliegende Bohrung einführen.
- Das orangefarbene Verriegelungssystem freigeben.

2.6 Anschlusspläne

2.6.1 Anschluss der Module CONVO/10A0 und CONVONOFF0 (Zubehör)

Die Module CONVO/10A0 und CONVONOFF0 setzen ein PWM-Ausgangssignal für SSR in ein analoges 0...10-Vdc-Ausgangssignal und in ein EIN/AUS-Relaisausgangssignal um. Das folgende Anwendungsbeispiel verwendet das Modell DN33A7LR20. Für dieselbe Steuerung können somit 3 verschiedene Ausgangstypen erzielt werden. Sollten nur der analoge 0...10-Vdc-Ausgang und der Relaisausgang erforderlich sein, können die Modelle DN33E7LR20 oder DN33E9MR20 verwendet werden, deren Schaltpläne in der Folge abgebildet sind.

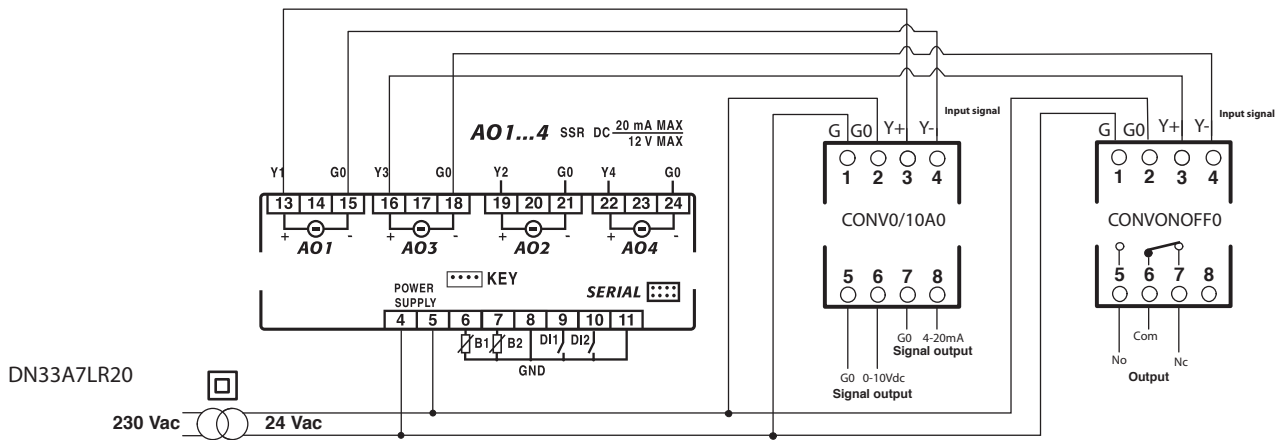


Fig. 2.a

Legende

| Module CONVO/10A0 und CONVONOFF0 | | Modul CONVO/10A0 | | Modul CONVONOFF0 | |
|----------------------------------|---|------------------|------------------------------------|------------------|---------------------------|
| Klemme | Beschreibung | Klemme | Beschreibung | Klemme | Beschreibung |
| 1 | Spannungsversorgung 24 Vac | 5 | Bezugspotenzial 0...10-Vdc-Ausgang | 5 | Normalerweise offen |
| 2 | Bezugspotenzial für Spannungsversorgung | 6 | 0...10-Vdc-Ausgang | 6 | Gemeinsamer Anschluss |
| 3 | PWM-Steuersignal (+) | 7 | Bezugspotenzial 4...20-mA-Ausgang | 7 | Normalerweise geschlossen |
| 4 | PWM-Steuersignal (-) | 8 | 4...20-mA-Ausgang | 8 | Nicht angeschlossen |

Das Steuersignal der Klemmen 3 und 4 der Module CONVO/10A0 und CONVONOFF ist optisch isoliert. Dadurch kann die Versorgung G, G0 jener der Steuerung entsprechen.

DN33E7LR20

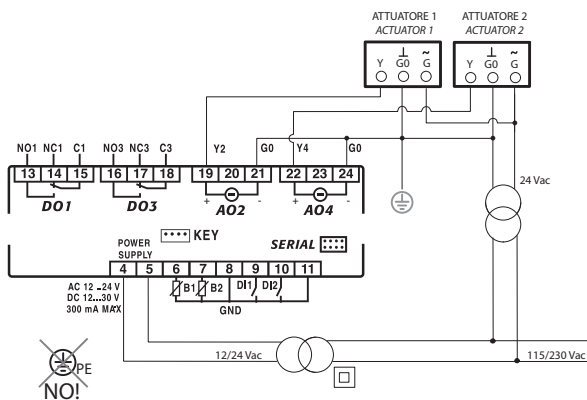


Fig. 2.b

TEMPERATUREINGÄNGE

- ⚠ In den mit Gleich- oder Wechselstrom versorgten Modellen B und E können das Bezugspotenzial (G0) des 0...10-Vdc-Ausganges und das Bezugspotenzial der Versorgung nicht gemeinsam verwendet werden.
- ⚠ Falls es die an die analogen Ausgänge angeschlossenen Stellantriebe verlangen, kann die Erdung ausgeführt werden (PE), wobei darauf geachtet werden muss, dass diese wie in der Abbildung auf G0 der Ausgänge erfolgt.
- ⚠ Für die Modelle DN33x(B, E)7LR20 und IR33x(B, E)7LR20 muss der dargestellte Schaltplan befolgt werden, damit das Gerät keinen irreversiblen Schaden erleidet.

DN33E9MR20

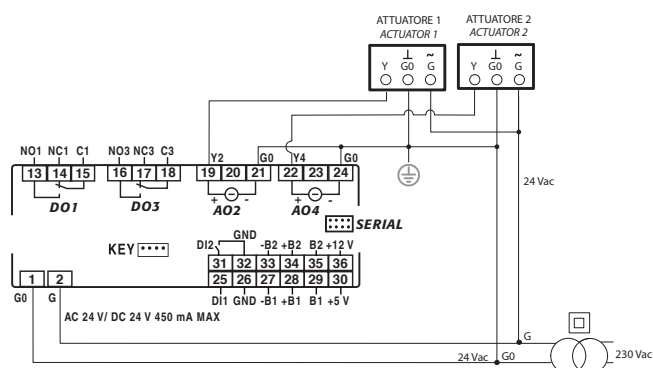


Fig. 2.c

UNIVERSALEINGÄNGE

- ⚠ In den mit Gleich- oder Wechselstrom versorgten Modellen B und E können das Bezugspotenzial (G0) des 0...10-Vdc-Ausganges und das Bezugspotenzial der Versorgung gemeinsam verwendet werden; allerdings ist im Falle einer 24-V-Versorgung (G, G0) die Polarität zu beachten. Damit wird nur ein einziger Transformator erforderlich.

2.7 Installation

Für die Installation siehe die nachstehende Beschreibung sowie die Schaltpläne:

1. Die Fühler anschließen und Spannung anlegen: Die Fühler können bis max. 10 m von der Steuerung entfernt installiert werden, sofern abgeschirmte Kabel mit 1 mm² Mindestquerschnitt verwendet werden. Für eine höhere Störfestigkeit sollten Fühler mit abgeschirmtem Kabel verwendet werden (nur ein Ende des Schirms an die Erde des Schaltschranks anschließen).
2. Die Steuerung programmieren, siehe Kapitel "Bedienteil".
3. Die Stellantriebe anschließen: Die Stellantriebe sollten erst nach der Programmierung der Steuerung angeschlossen werden. Die max. Relaisleistung (siehe "Technische Daten") muss sorgfältig überprüft werden.
4. Das serielle Netzwerk einrichten: Falls die Einbindung in das Überwachungsnetzwerk mit den seriellen Karten (IROPZ485*0 für IR33 und IROPZSER30 für DN33) vorgesehen ist, muss das System geerdet werden. In den Steuerungen mit analogen 0...10-Vdc-Ausgängen (Modelle B und E) darf nur eine Erdleitung vorhanden sein.
5. Die Sekundärwicklung der Transformatoren, welche die Steuerungen versorgen, darf nicht geerdet sein (nur für die reinen Temperaturmodelle). Sollte der Anschluss an einen Transformator mit geerdeter Sekundärwicklung nötig sein, muss ein Isoliertransformator zwischengeschaltet werden. Es können mehrere Steuerungen an denselben Isoliertransformator angeschlossen werden, obwohl sich ein eigener Isoliertransformator für jede Steuerung empfiehlt.

Fall 1: Mehrere Steuerungen werden im Netzwerk vom selben Transformator mit Spannung versorgt (G0 nicht geerdet). Typische Anwendung für mehrere Steuerungen im selben Schaltschrank.

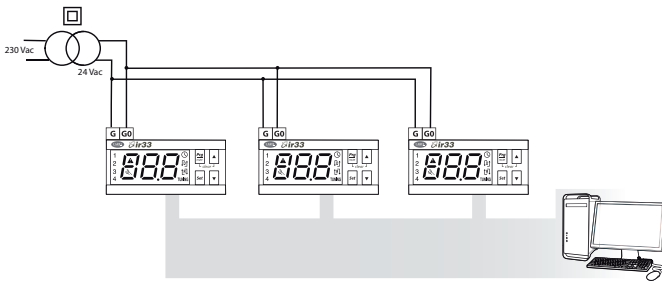


Fig. 2.d

Fall 2: Mehrere Steuerungen werden im Netzwerk von verschiedenen Transformatoren mit Spannung versorgt (G0 nicht geerdet). Typische Anwendung für Steuerungen, die zu verschiedenen Schaltschränken gehören.

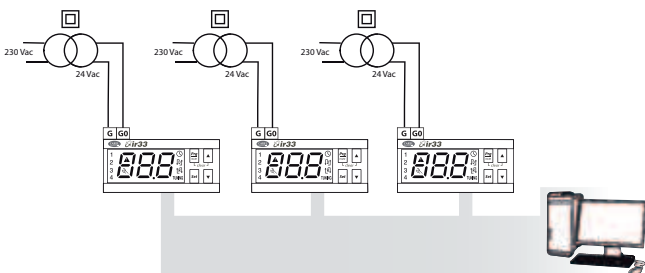


Fig. 2.e

⚠ Die Steuerungen sollten in Räumen mit folgenden Merkmalen nicht installiert werden:

- Relative Feuchte über 90% oder kondensierend;
- starke Schwingungen oder Stöße;
- ständiger Kontakt mit Wasserstrahlen;
- Kontakt mit aggressiven und umweltbelastenden Mitteln (z. B. Schwefelsäure- und Ammoniakgas, Salzsprühnebel, Rauchgas) mit sich daraus ergebender Korrosion und/oder Oxidation;
- starke magnetische Interferenzen und/oder Funkfrequenzen (die Installation der Geräte in der Nähe von Sendeantennen vermeiden);
- direkte Sonnenbestrahlung und allgemeine Witterungseinwirkung.

⚠ Beim Anschluss der Steuerungen sind die folgenden Hinweise zu beachten:

- Der nicht korrekte Anschluss an die Versorgungsspannung kann die Steuerung ernsthaft beschädigen.
- Für die Klemmen geeignete Kabelschuhe verwenden. Jede Schraube lockern, die Kabelschuhe einfügen, die Schrauben festziehen und die Kabel leicht anziehen, um ihren Halt zu überprüfen.
- Die Kabel der Fühler und digitalen Eingänge soweit wie möglich von den Kabeln der induktiven Belastungen und Leistungskabeln zur Vermeidung von elektromagnetischen Störungen trennen (mindestens 3 cm). Die Leistungskabel und Fühlerkabel nie in dieselben Kabelkanäle (einschließlich Stromkabelkanäle) stecken.
- Die Fühlerkabel nie in unmittelbarer Nähe der Leistungsschütze (Schalterschütze, Thermoschalter o. a.) installieren. Die Länge der Fühlerkabel so weit wie möglich reduzieren und Spiralen, welche die Leistungsschütze umschließen, vermeiden.
- Die Steuerung nicht direkt über die Hauptspannungsversorgung des Schaltschranks versorgen, falls das Netzteil verschiedene Geräte wie Schütze, Elektroventile etc. zu versorgen hat, die einen anderen Transformator benötigen.

⚠ IR33 garantiert nicht elektrische Sicherheit, sondern einzig einen angemessenen Betrieb: Um zu vermeiden, dass infolge eines Kurzschlusses oder einer Überlast eine Gefahrensituation entsteht, hat der Kunde entsprechende Vorrichtungen für die elektromechanische Unterbrechung der Leitungen vorzusehen (Sicherungen o. a.).

2.8 Programmierschlüssel

Die Schlüssel müssen in den 4-poligen AMP-Stecker der Steuerungen eingefügt werden. Alle Arbeiten können bei nicht versorgter Steuerung ausgeführt werden. Die Funktionen werden durch Einstellung der 2 DIP-Schalter gewählt (hierzu ist der Batteriedeckel abzunehmen):



Fig. 2.f

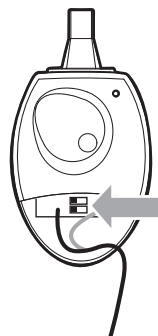


Fig. 2.g

Die Schlüssel müssen in den 4-poligen AMP-Stecker der Steuerungen eingefügt werden. Alle Arbeiten können bei nicht versorgter Steuerung ausgeführt werden. Die Funktionen werden durch Einstellung der 2 DIP-Schalter gewählt (hierzu ist der Batteriedeckel abzunehmen):

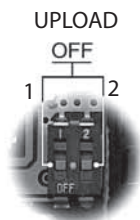


Fig. 2.h

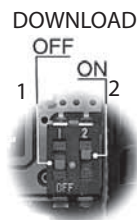


Fig. 2.i

- Laden der Parameter einer Steuerung auf den Schlüssel (UPLOAD - Fig. 2.h);
- Kopieren des Schlüsselinhaltes auf eine Steuerung (DOWNLOAD - Fig. 2.i).

⚠ Die Parameter können nur zwischen Geräten mit demselben Code kopiert werden, während das Upload-Verfahren auf den Schlüssel immer möglich ist.

2.8.1 Kopie und Download der Parameter

Für das UPLOAD- und/oder DOWNLOAD-Verfahren sind die folgenden Vorgänge auszuführen (dabei sind nur die DIP-Schalter-Positionen auf dem Schlüssel zu ändern):

1. Den rückseitigen Cover des Schlüssels öffnen und die 2 DIP-Schalter wie gewünscht einstellen.
2. Den Cover schließen und den Schlüssel in den Stecker der Steuerung einfügen.
3. Die Taste drücken und die LED-Meldung kontrollieren: Rot für einige Sekunden, anschließend Grün (das Verfahren wurde korrekt abgeschlossen).
Andere Meldungen oder Blinkzeichen weisen auf Probleme hin, siehe entsprechende Tabelle.
4. Nach Abschluss des Verfahrens die Taste loslassen; die LED erlischt nach einigen Sekunden.
5. Den Schlüssel von der Steuerung abziehen.

| LED-Meldungen | Ursache | Bedeutung und Lösung |
|--|--|--|
| Rote LED blinkt | Batterien leer zu Kopiebeginn | Die Batterien sind leer, die Kopie kann nicht ausgeführt werden. Die Batterien austauschen. |
| Grüne LED blinkt | Batterien leer während oder nach der Kopie | Während oder nach der Kopie ist die Batterieladung schwach. Die Batterien austauschen und das Verfahren wiederholen. |
| Rote/Grüne LED blinkt (oranges Signal) | Gerät nicht kompatibel | Das Parameter-Setup kann nicht kopiert werden, weil das Modell der angeschlossenen Steuerung nicht kompatibel ist. Dieser Fehler tritt nur beim DOWNLOAD auf; den Code der Steuerung überprüfen und die Kopie nur auf kompatiblen Steuerungen ausführen. |
| Rote und grüne LED leuchten | Fehler der zu kopierenden Daten | Fehler der zu kopierenden Daten. Der Eeprom des Gerätes ist defekt; die Kopie des Schlüsselinhaltes kann nicht ausgeführt werden. |
| Rote LED leuchtet | Datenübertragungsfehler | Die Kopie konnte wegen schweren Datenübertragungs- oder -kopiefehlern nicht abgeschlossen werden. Das Verfahren wiederholen; besteht das Problem weiterhin, die Anschlüsse des Schlüssels überprüfen. |
| LEDs ausgeschaltet | Batterien nicht eingelegt | Die Batterien überprüfen. |

3. BEDIENTEIL

Das Frontteil umfasst das Display und die Tastatur mit 4 Tasten, die einzeln oder kombiniert die Steuerung komplett konfigurieren und programmieren lassen.

Frontteil IR33 Universale

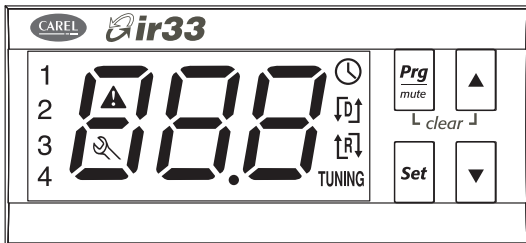


Fig. 3.a

DN33 Universale

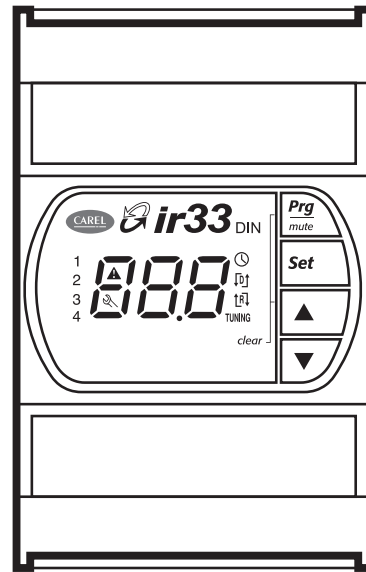


Fig. 3.b

3.1 Display

Das Display zeigt in den Modellen mit reinen Temperatureingängen die Temperatur im Bereich -50°C und $+150^{\circ}\text{C}$, in den Modellen mit Universaleingängen im Bereich -199 und $+800^{\circ}\text{C}$ mit Dezimalauflösung zwischen $-19,9^{\circ}\text{C}$ und $+99,9^{\circ}\text{C}$ an. Es werden abwechselnd der Wert eines analogen oder digitalen Einganges oder die Sollwerte angezeigt (siehe Parameter c52). Während der Programmierung werden die Parametercodes und deren Werte angezeigt.

| Icon | Funktion | Normalbetrieb | | | Start-up | Anmerkungen |
|--------|-----------|---|--------------------------------------|---|--|---|
| | | EIN | AUS | BLINKEND | | |
| 1 | Ausgang 1 | Ausgang 1 aktiv | Ausgang 1 nicht aktiv | Ausgang 1 angefordert | | Blinkt bei Verzögerungen oder bei Eingreifen der Schutzzeiten |
| 2 | Ausgang 2 | Ausgang 2 aktiv | Ausgang 2 nicht aktiv | Ausgang 2 angefordert | | Siehe Anmerkung zu Ausgang 1 |
| 3 | Ausgang 3 | Ausgang 3 aktiv | Ausgang 3 nicht aktiv | Ausgang 3 angefordert | | Siehe Anmerkung zu Ausgang 1 |
| 4 | Ausgang 4 | Ausgang 4 aktiv | Ausgang 4 nicht aktiv | Ausgang 4 angefordert | | Siehe Anmerkung zu Ausgang 1 |
| | ALARM | | Kein Alarm vorhanden | Alarm vorhanden | | Blinkt bei Alarmen im Normalbetrieb oder bei unmittelbaren oder verzögerten Alarmen über einen externen digitalen Eingang |
| | UHR | | | Uhralarm Arbeitszyklus aktiv | EIN, falls Echtzeituhr RTC vorhanden | |
| | REVERSE | Reverse-Modus aktiv. Nur EIN/AUS-Ausgänge | Reverse-Modus nicht aktiv | Reverse-Modus aktiv. Mindestens ein stetiger Ausgang aktiv | | Meldet den Betrieb der Steuerung im Reverse-Modus, falls mindestens ein Relais im Reverse-Modus aktiv ist |
| | SERVICE | | Keine Störung | Funktionsstörung (Bsp. E ² PROM-Fehler oder Fühler defekt). Technischer Service erforderlich | | |
| TUNING | TUNING | | AUTO-Tuning-Funktion nicht aktiviert | AUTO-Tuning-Funktion aktiviert | | EIN, falls die AUTO-Tuning-Funktion aktiv ist |
| | DIRECT | Direct-Modus aktiv. Nur EIN/AUS-Ausgänge | Direct-Modus nicht aktiv | Direct-Modus aktiv. Mindestens ein stetiger Ausgang aktiv | | Meldet den Betrieb der Steuerung im Direct-Modus, falls mindestens ein Relais im Direct-Modus aktiv ist |

Tab. 3.a

Die Standard-Display-Anzeige kann durch die Konfiguration des Parameters c52 oder durch eine Wahl (b1, b2, di1, di2, St1, St2) mit der Taste (DOWN) und durch Bestätigung mit Set gewählt werden. Siehe Absatz 3.4.11.

3.2 Tasten

| | |
|---------------------------|--|
| Prg mute | <p>Einzelner Tastendruck:</p> <ul style="list-style-type: none"> Für über 5 Sekunden gedrückt: Zugriff auf das Konfigurationsmenü der häufig verwendeten Parameter P. Reset des akustischen Alarms (Summer) und Deaktivierung des Alarmrelais. Während der Parameteränderung für 5 Sekunden gedrückt: endgültige Speicherung der neuen Parameterwerte. Bei der Einstellung der Uhrzeit und Ein- und Ausschaltzeiten: Rückkehr zur Parameterliste. <p>Kombinierter Tastendruck:</p> <ul style="list-style-type: none"> Für über 5 Sekunden zusammen mit der Set-Taste gedrückt: Zugriff auf das Menü der Konfigurationsparameter C. Für länger als 5 Sekunden zusammen mit der UP-Taste gedrückt: Setzt die eventuellen Alarme mit manuellem Reset zurück (die Meldung 'rES' zeigt das erfolgte Reset an); die Alarmverzögerungen werden neu aktiviert. <p>Start-up:</p> <ul style="list-style-type: none"> Für länger als 5 Sekunden beim Start-up gedrückt: Laden der Default-Parameterwerte. |
| ▲ | <p>(UP) Einzelner Tastendruck:</p> <ul style="list-style-type: none"> Erhöht den Sollwert oder den Wert des gewählten Parameters. <p>Kombinierter Tastendruck:</p> <ul style="list-style-type: none"> Für länger als 5 Sekunden zusammen mit der PRG/mute-Taste gedrückt: Setzt die eventuellen Alarme mit manuellem Reset zurück (die Meldung 'rES' zeigt das erfolgte Reset an); die Alarmverzögerungen werden neu aktiviert. |
| ▼ | <p>(DOWN) Einzelner Tastendruck:</p> <ul style="list-style-type: none"> Vermindert den Sollwert oder den Wert des gewählten Parameters. Im Normalbetrieb: Zugriff auf die Messwertanzeige des 2. Fühlers, der digitalen Eingänge und der Sollwerte. |
| Set | <p>Einzelner Tastendruck:</p> <ul style="list-style-type: none"> Für länger als 1 Sekunde gedrückt: Anzeige und/oder Einstellung des Sollwertes. <p>Kombinierter Tastendruck:</p> <ul style="list-style-type: none"> Für über 5 Sekunden zusammen mit der PRG/mute-Taste gedrückt: Zugriff auf das Menü der Konfigurationsparameter C. |

Tab. 3.b

3.3 Programmierung

Die Parameter können über die Fronttasten geändert werden. Der Zugriff hängt vom Parametertyp ab: Sollwert, häufig verwendete Parameter (P) und Konfigurationsparameter (C). Der Zugriff auf die Konfigurationsparameter ist passwortgeschützt, um zufällige Änderungen oder nicht autorisierte Eingriffe zu vermeiden. Mit dem Passwort können alle Parameter der Steuerung geändert werden.

3.3.1 Änderung des Sollwertes 1 (St1)

Zur Änderung des Sollwertes 1 (Default =20°C):

- Die **Set**-Taste drücken: Am Display erscheint St1 und dann der aktuelle Wert von St1.
- Mit den Tasten ▲ oder ▼ den gewünschten Wert einstellen.
- Mit der **Set**-Taste den neuen Wert von St1 bestätigen.
- Das Display kehrt zur Standard-Anzeige zurück.



Fig. 3.c

3.3.2 Änderung des Sollwertes 2 (St2)

In den Betriebsmodi 6, 7, 8 und 9 (siehe Kapitel Funktionen) und bei c19=2, 3, 4 und 7 (siehe Kapitel Regelung) arbeitet die Steuerung mit 2 Sollwerten.

Zur Änderung des Sollwertes 2 (Default =40 °C):

- Die **Set**-Taste zweimal langsam drücken: Am Display erscheint St2 und dann der aktuelle Wert von St2.
- Die Tasten ▲ oder ▼ drücken, bis der gewünschte Wert erreicht ist.
- Mit der **Set**-Taste den neuen Wert von St2 bestätigen.
- Das Display kehrt zur Standard-Anzeige zurück.



Fig. 3.d

3.3.3 Änderung der Parameter P

Die häufig verwendeten Parameter P kennzeichnen sich durch einen Code, der mit dem Buchstaben P beginnt, gefolgt von einer oder zwei Ziffern.

- Die Taste **Prg mute** gedrückt halten. Nach 3 Sekunden erscheint der Code der Firmware-Revision (bbspw. r2.1); nach 5 Sekunden (im Alarmfall wird zuerst der Summer abgestellt) wird am Display der erste änderbare Parameter P eingeblendet: P1.
- Die Tasten ▲ oder ▼ drücken, bis der gewünschte Wert erreicht ist. Beim Ablufen der Parameter leuchtet am Display ein Icon auf, das die Zugehörigkeitskategorie des Parameters anzeigt (siehe nachstehende Tabelle und Parameterliste).
- Die **Set**-Taste drücken, um den zugehörigen Wert anzuzeigen.
- Den Wert mit den Tasten ▲ oder ▼ wie gewünscht erhöhen oder vermindern.
- Mit **Set** den neuen Wert **vorübergehend** speichern und zur Anzeige des Parametercodes zurückkehren.
- Die Schritte von 2) bis 5) zur Änderung der anderen Parameter wiederholen.
- Um die neuen Parameterwerte **endgültig** zu speichern, die Taste **Prg mute** für 5 Sekunden drücken. Damit wird das Verfahren der Parameteränderung verlassen.

⚠ Achtung:

- Wird für 10 Sekunden keine Taste gedrückt, blinkt das Display; es kehrt nach 1 Minute automatisch zur Standard-Anzeige zurück, ohne die getätigten Änderungen zu speichern.
- Zur Erhöhung der Ablaufgeschwindigkeit die Taste ▲ / ▼ für mindestens 5 Sekunden gedrückt halten.
- Vor dem Zugriff auf die Parameter P wird für zwei Sekunden der Code der Firmware-Revision (siehe Verfahren Absatz 3.3.3) angezeigt.

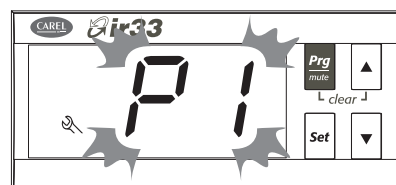


Fig. 3.e

3.3.4 Änderung der Parameter c, d, F

Die häufig verwendeten Parameter c, d, F (Konfigurationsparameter) kennzeichnen sich durch einen Code, der mit den Buchstaben c, d, F beginnt, gefolgt von einer oder zwei Ziffern.

- Die Tasten **Prg mute** und **Set** gleichzeitig für 5 Sekunden drücken: Am Display erscheint die Ziffer 0.

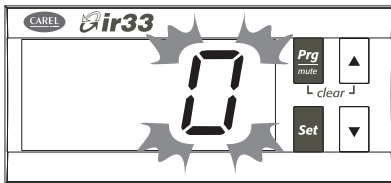


Fig. 3.f

- Die Tasten **▲** oder **▼** bis zur Anzeige des **Passwortes = 77** drücken.

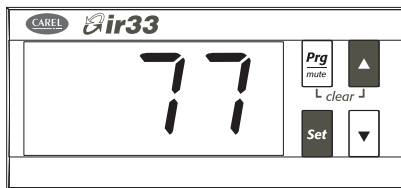


Fig. 3.g

- Mit der **Set**-Taste bestätigen.
- Ist der Eingabewert korrekt, erscheint der erste änderbare Parameter c0; ansonsten erfolgt die Rückkehr zur Standard-Displayanzeige.
- Die Tasten **▲** oder **▼** drücken, bis der gewünschte Wert erreicht ist. Beim Ablaufen der Parameter leuchtet am Display ein Icon auf, das die Zugehörigkeitskategorie des Parameters anzeigt (siehe nachstehende Tabelle und Parameterliste).
- Die **Set**-Taste drücken, um den zugehörigen Wert anzuzeigen.
- Den Wert mit den Tasten **▲** oder **▼** wie gewünscht erhöhen oder vermindern.
- Mit der **Set**-Taste den neuen Wert **vorübergehend** speichern und zur Anzeige des Parametercodes zurückkehren.
- Die Schritte von 5) bis 8) zur Änderung der anderen Parameter wiederholen.
- Um die neuen Parameterwerte **endgültig** zu speichern, die Taste **Prg mute** für 5 Sekunden drücken. Damit wird das Verfahren der Parameteränderung verlassen.

⚠ Dieses Verfahren kann für den Zugriff auf alle Parameter der Steuerung verwendet werden.

⚠ Das Passwort = 77 kann nur über den Supervisor oder über das Konfigurationstool (bspw. Comtool) im Bereich 0...200 geändert werden.

PARAMETERKATEGORIEN

| Kategorie | Icon | Kategorie | Icon |
|----------------|--------|-----------|------|
| Programmierung | 🔧 | Ausgang 2 | 2 |
| Alarm | ⚠ | Ausgang 3 | 3 |
| PID | TUNING | Ausgang 4 | 4 |
| Ausgang 1 | 1 | RTC | 🕒 |

⚠ Alle Parameteränderungen, die vorübergehend im RAM gespeichert wurden, können annulliert werden: Dafür 60 Sekunden lang keine Taste drücken. Als dann erfolgt die Rückkehr zur Standard-Displayanzeige. Die Werte der Uhrparameter werden hingegen bei ihrer Eingabe sofort endgültig gespeichert.

⚠ Wird die Steuerung von der Spannungsversorgung abgetrennt, bevor die Taste **Prg mute** gedrückt wird, gehen alle vorübergehenden Änderungen verloren.

➡ In den beiden Verfahren der Parameteränderung (P und c) werden die neuen Werte nur dann endgültig gespeichert, wenn die Taste **Prg mute** für 5 Sekunden gedrückt wird. Im Änderungsverfahren der Sollwerte wird der neue Wert nach Bestätigung mit der **Set**-Taste endgültig gespeichert.

3.4 Einstellung von Datum/Uhrzeit und der Ein-/Ausschaltzeiten

Gilt für alle Modelle mit RTC.

3.4.1 Einstellung von Datum/Uhrzeit



Fig. 3.h

- Auf die Parameter c zugreifen, wie im entsprechenden Absatz beschrieben.
- Die Tasten **▲ / ▼** drücken und den Parameter tc wählen.

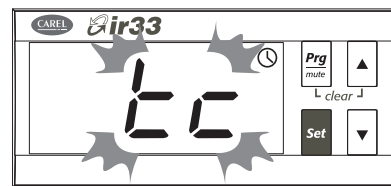


Fig. 3.i

- Die **Set**-Taste drücken: Es erscheint der Parameter y, gefolgt von zwei Ziffern, welche das laufende Jahr angeben.
- Die **Set**-Taste drücken und den Wert des laufenden Jahres einstellen (bsp.: 8=2008); mit **Set** bestätigen.
- Die Taste **▲** drücken, um den nächsten Parameter (Monat) zu wählen und die Schritte 3 und 4 für die folgenden Parameter wiederholen: M=Monat, d=Montag, u=Wochentag, h=Stunde, n=Minuten.
- Um zur Liste der Hauptparameter zurückzukehren, die Taste **Prg mute** drücken und zur Änderung der Parameter ton und toF übergehen (siehe folgenden Absatz), oder:
- Um die Änderungen zu speichern, die Taste **Prg mute** für 5 Sekunden drücken und das Verfahren der Parameteränderung verlassen.

3.4.2 Einstellung der Ein-/Ausschaltzeiten

- Auf die Parameter c zugreifen, wie im entsprechenden Absatz beschrieben.
- Die Tasten **▲ / ▼** drücken und den Parameter ton = Einschaltzeit wählen.



Fig. 3.j

- Die **Set**-Taste drücken: Es erscheint der Parameter d, gefolgt von einer oder zwei Ziffern, welche den Einschalttag wie folgt festlegen:
 0= Einschalten deaktiviert
 1...7= Montag...Sonntag
 8= Montag bis Freitag
 9= Montag bis Samstag
 10= Samstag und Sonntag
 11= Alle Tage
- Mit **Set** bestätigen und zu den Parametern h/m=Einschaltstunde/-minute übergehen.
- Um zur Liste der Hauptparameter zurückzukehren, die Taste **Prg mute** drücken.
- Den Parameter toF zusammen mit der entsprechenden Stunde und Minute ändern und die Schritte von Punkt 2 bis 5 wiederholen.

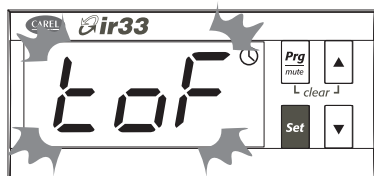


Fig. 3.k

7. Um die Einstellungen definitiv zu speichern und das Verfahren der Parameteränderung zu verlassen, die Taste **Prg** für 5 Sekunden drücken.

3.4.3 Wiederherstellung der Default-Parameter

Zur Wiederherstellung der Default-Parameter:

- Die Spannungsversorgung der Steuerung abtrennen.
- Die Taste **Prg** drücken.
- An die Steuerung Spannung anlegen und dabei die Taste **Prg** gedrückt halten, bis am Display die Meldung "Std" erscheint.

⚠ Auf diese Weise werden alle Änderungen annulliert und die ursprünglichen, werkseitig eingestellten Parameter, das heißt die in der Parameterliste angeführten Default-Werte, wieder hergestellt. Nur das Passwort, das über ComTool oder über den Supervisor geändert wurde, wird nicht rückgesetzt.

3.4.4 Display- und Tasten-Test beim Start-up

| Phase | Anzeige | Tasten | Anmerkungen |
|-------|--------------------------------------|---|--|
| 1. | Display für 5 Sekunden ausgeschaltet | Durch den Druck von PRG für 5 Sekunden können die Default-Werte eingestellt werden. | |
| 2. | Display für 2 Sekunden eingeschaltet | Keine Wirkung | |
| 3. | 3 Segmente ("---") leuchten | Beim Druck jeder Taste leuchtet ein eigenes Segment auf. | In dieser Phase gibt das Aufleuchten von ☰ das Vorhandensein der RTC an. |
| 4. | Normalbetrieb | Normalbetrieb | |

Tab. 3.c

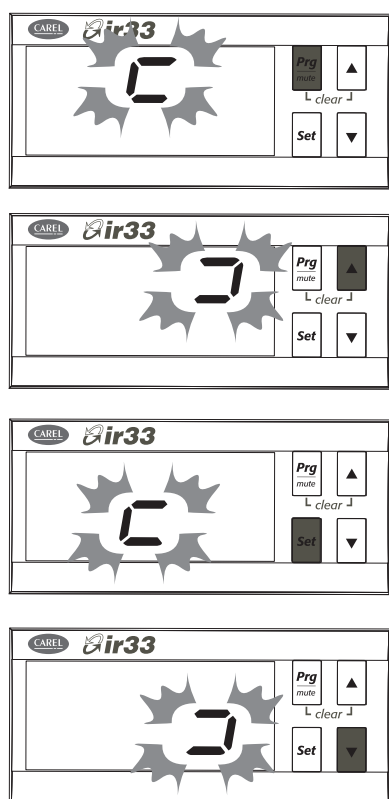


Fig. 3.l

3.4.5 Manuelles Alarm-Reset

Alle Alarme mit manuellem Reset können rückgesetzt werden, indem die Tasten **Prg** und **▲** gleichzeitig für länger als 5 Sekunden gedrückt werden.

3.4.6 Aktivierung des Arbeitszyklus

Die Wahl des Arbeitszyklus erfolgt im Parameter P70 (siehe Kapitel Regelung). Es folgt die Beschreibung der Aktivierungsverfahren über die Tasten (manuell), über den digitalen Eingang und über RTC (automatisch).

3.4.7 Manuelle Aktivierung (P70=1)

Im Normalbetrieb der Steuerung die Taste **▲** für 5 Sekunden drücken. Es werden abwechselnd CLx und die Standard-Display-Anzeige eingeblendet, was auf den Eintritt in den "Arbeitszyklus" hinweist. Der Arbeitszyklus besteht aus 5 Temperatur-/Zeit-Steps, die eingestellt werden müssen (siehe Kapitel Regelung). Der Arbeitszyklus wird ausgeführt und das Uhr-Icon blinkt.



Fig. 3.m

Der Arbeitszyklus endet automatisch beim Erreichen des fünften Steps. Zur vorzeitigen Beendigung eines Arbeitszyklus die Taste **▲** erneut für 5 Sekunden drücken. Die Unterbrechung des Arbeitszyklus wird mit "StP" (Stopp) bestätigt.



Fig. 3.n

3.4.8 Aktivierung über digitalen Eingang 1/2 (P70=2)

Zur Aktivierung des Arbeitszyklus über den digitalen Eingang 1 müssen P70=2 und c29=5 eingestellt werden. Für den digitalen Eingang 2 die Einstellungen P70=2 und c30=5 tätigen. An den gewählten digitalen Eingang eine Taste anschließen (KEINEN Schalter). Zur Aktivierung des Arbeitszyklus kurz die Taste drücken: Der Arbeitszyklus wird ausgeführt und das Uhr-Icon blinkt. Zur vorzeitigen Beendigung des Arbeitszyklus die Taste erneut für 5 Sekunden drücken. Der Druck der Taste **▲** für 5 Sekunden aktiviert kein Verfahren.

3.4.9 Automatische Aktivierung (P70=3)

Die automatische Aktivierung eines Arbeitszyklus ist nur in den Modellen mit RTC möglich.

Zur automatischen Aktivierung eines Arbeitszyklus:

- Die Parameter Step-Dauer und Sollwert (P71-P80) einstellen.
- Das automatische Einschalten der Steuerung programmieren - Parameter ton und tof.
- Den Parameter auf P70=3 einstellen.

Der Arbeitszyklus wird automatisch zur Einschaltzeit der Steuerung aktiviert.

Zur vorzeitigen Beendigung eines Arbeitszyklus die Taste **▲** für 5 Sekunden drücken. Die Unterbrechung des Arbeitszyklus wird mit "StP" (Stopp) bestätigt.

3.4.10 Aktivierung der Auto-Tuning-Funktion

Siehe Kapitel Regelung. Die Auto-Tuning-Funktion ist mit dem unabhängigen Betriebsmodus nicht kompatibel (c19=7).

3.4.11 Anzeige der Eingänge

- Die Taste ▼ drücken: Es werden abwechselnd der aktuelle Eingang und dessen Wert angezeigt:
 - b1: Fühler 1;
 - b2: Fühler 2;
 - di1: digitaler Eingang 1;
 - di2: digitaler Eingang 2;
 - St1 : Sollwert 1;
 - St2 : Sollwert 2.

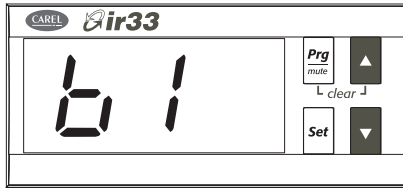


Fig. 3.o

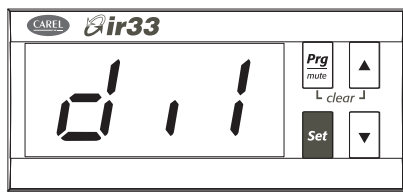


Fig. 3.p

- Die Tasten ▲ und ▼ drücken, um den anzuzeigenden Eingang zu wählen.
- Die **Set**-Taste für 3 Sekunden drücken, um zu bestätigen.
- ⚠ Sollte sich beim Abtasten der Eingänge ergeben, dass ein digitaler Eingang noch nicht konfiguriert ist, erscheint am Display die Meldung "nO" (der digitale Eingang ist nicht vorhanden oder nicht konfiguriert); die Meldungen "OPn" und "CLO" geben hingegen an, dass der Eingang offen bzw. geschlossen ist. Im Fall der Fühlereingänge wird der aktuelle Fühlermesswert angezeigt; ist der Fühler nicht vorhanden oder nicht konfiguriert, erscheint "nO". Im Fall von St2 wird dieser nur angezeigt, falls es von der Regelung vorgesehen ist, ansonsten erscheint "nO".

3.4.12 Fühlerkalibrierung

Die Parameter P14 und P15 dienen der Kalibrierung des ersten bzw. zweiten Fühlers. Siehe Absatz 5.2 für die Kalibrierungsdifferenz zwischen den Temperaturfühler und den Strom- und Spannungseingängen. Auf die 2 Parameter zugreifen und die gewünschten Werte einstellen. Durch Drücken der **Set**-Taste nach der Änderung des Wertes wird nicht der Parameter angezeigt, sondern wird unmittelbar der neue Messwert des kalibrierten Fühlers eingeblendet. Auf diese Weise kann das Ergebnis der Änderung sofort überprüft und gegebenenfalls berichtigt werden. Die **Set**-Taste erneut drücken, um den Wert zu speichern.

3.5 Verwendung der Fernbedienung (Zubehör)

Die kompakte Fernbedienung lässt mit ihren 20 Tasten direkt auf die Parameter zugreifen:

- St1 (Sollwert 1)
- St2 (Sollwert 2)
- P1 (Schaltdifferenz St1)
- P2 (Schaltdifferenz St2)
- P3 (Schaltdifferenz der Neutralzone)

Außerdem verleiht sie Zugriff auf die folgenden Funktionen:

- Einstellung der Uhrzeit
- Anzeige des Fühlermesswertes
- Anzeige der Alarme und Reset der Alarme mit manuellem Reset (falls die Alarmursache nicht mehr besteht)
- Programmierung der Einschaltzeiten (siehe entsprechenden Absatz)

Die Fernbedienung besitzt 4 Funktionstasten, **Prg**, **Set**, ▲ und ▼, mit denen fast alle Funktionen wie über die Tastatur der Steuerung zugänglich sind. Die Funktionen der Tasten lassen sich in drei Gruppen

unterteilen:

- Aktivierung/Deaktivierung der Fernbedienung
- Remote-Simulation der Tastatur der Steuerung
- Direkt-Anzeige/-Änderung der am häufigsten verwendeten Parameter



Fig. 3.q

3.5.1 Aktivierungscode der Fernbedienung (Parameter c51)

Der Parameter c51 weist der Fernbedienung einen Aktivierungscode für den Zugriff auf eine Steuerung zu. Damit kann die Fernbedienung auch bei Vorhandensein mehrerer Steuerungen ohne Interferenzen verwendet werden.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|--|------|------|------|------|
| c51 | Code für die Aktivierung der Fernbedienung 0=Programmierung der Fernbedienung ohne Code | 1 | 0 | 255 | - |



Tab. 3.d

3.5.2 Aktivierung/Deaktivierung der Fernbedienung

| Taste | Sofort-Funktion | Verzögerte Funktion |
|-------------------|--|--|
| | Aktivierung der Fernbedienung; jede Steuerung zeigt den eigenen Aktivierungscode an | |
| | Deaktivierung der Fernbedienung; jede an den Parametern angebrachte Änderung wird annulliert | |
| | | Druck für 5 Sekunden und Eingabe des Passwortes: Anzeige der Konfigurationsparameter |
| NUM-MERNTA-STATUR | Wahl der Steuerung durch die Eingabe des angezeigten Aktivierungs-codes | |




Fig. 3.r



Die verwendeten Tasten sind in der Abbildung dargestellt. Durch Drücken der Taste  zeigt jede Steuerung den eigenen Aktivierungscode für die Fernbedienung an (Parameter c51). Über die Nummertastatur wird der Aktivierungscode der Steuerung gewählt, auf welche zugegriffen werden soll. Nach diesem Verfahren bleibt nur mehr die gewählte Steuerung im Fernbedienungsprogrammiermodus; die anderen kehren zum Normalbetrieb zurück. Weist man den Steuerungen verschiedene Aktivierungs-codes zu, kann in dieser Phase nur die gewählte Steuerung programmiert werden (ohne Interferenzen). Die für die Programmierung über die Fernbedienung aktivierte Steuerung zeigt die Messwerte und die Meldung rCt an. Dieser Zustand wird Level 0 genannt.  drücken, um die Programmierung über die Fernbedienung zu verlassen.

3.5.3 Remote-Simulation der Tastatur der Steuerung

Die verwendeten Tasten sind in der Abbildung dargestellt. Im Level 0 (Anzeige der Messwerte und der Meldung rCt) sind die folgenden Funktionen verfügbar:

| Taste | Sofort-Funktion |
|---|---------------------------------|
|  | Reset des Summers (falls aktiv) |

Außerdem sind in diesem Level die Tasten **Set** und  aktiv; sie ermöglichen die Einstellung des Sollwertes (Level 1) und der Konfigurationsparameter (Level 2).

| Taste | Sofort-Funktion | Verzögerte Funktion |
|---|-------------------------------|--|
|  | | Druck für 5 Sekunden und Eingabe des Passwortes: Anzeige der Konfigurationsparameter |
|  | Betreten der Sollwertänderung | |




In den Levels 1 und 2 replizieren die Tasten , **Set**,  und  die Funktionen der Tastatur der Steuerung; damit können alle Parameter der Steuerung angezeigt und geändert werden, auch jene, die nicht über eine Schnellzugriffstaste verfügen.



Fig. 3.s

3.5.4 Direktanzeige/-änderung der am häufigsten verwendeten Parameter

Einige Parameter sind über bestimmte Tasten direkt zugänglich:

- St1 (Sollwert 1)
- St2 (Sollwert 2)
- P1 (Schaltdifferenz St1)
- P2 (Schaltdifferenz St2)
- P3 (Schaltdifferenz Neutralzone)

Außerdem verleihen sie Zugriff auf die folgenden Funktionen:

- Einstellung der Uhrzeit (tc)
- Anzeige des Fühlermesswertes (Fühler 1, Fühler 2)
- Anzeige der Alarme (AL0-AL4)
- Reset der Alarme mit manuellem Reset (falls die Alarmursache nicht mehr besteht)
- Programmierung der Einschaltzeiten (ton, toF) (siehe entsprechenden Absatz)

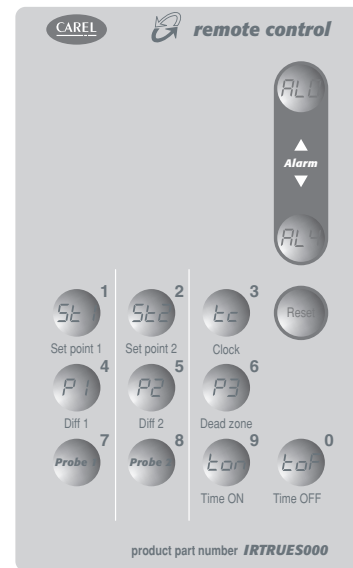


Fig. 3.t

4. INBETRIEBNAHME

4.1 Konfiguration

Die Konfigurationsparameter sind während der ersten Inbetriebnahme der Steuerung einzustellen und betreffen:

- die serielle Adresse für die Netzwerkverbindung;
- die Aktivierung der Tastatur, des Summers und der Fernbedienung (Zubehör);
- die Einstellung einer Startverzögerung der Regelung nach dem Einschalten der Steuerung (Einschaltverzögerung);
- die graduelle Erhöhung oder Verminderung des Sollwertes (Softstart).

4.1.1 Serielle Adresse (Parameter c32)

c32 weist der Steuerung eine Adresse für die serielle Verbindung mit einem Überwachungs- und/oder Fernwartungssystem zu.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---------------------------------|------|------|------|------|
| c32 | Adresse für serielle Verbindung | 1 | 0 | 207 | - |

Tab. 4.a

4.1.2 Sperre der Tastatur/Fernbedienung (Par. c50)

Einige mit der Tastatur verbundenen Funktionen können gesperrt werden, z. B. die Parameter- und Sollwertänderung, falls die Steuerung öffentlich zugänglich sein sollte.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---------------------------------------|------|------|------|------|
| c50 | Sperre der Tastatur und Fernbedienung | 1 | 0 | 2 | - |

Tab. 4.b

Nachstehend sind die sperrbaren Funktionen zusammengefasst:

| Par. c50 | Änderung der Parameter P | Änderung des Sollwertes | Änderung über Fernbedienung |
|----------|--------------------------|-------------------------|-----------------------------|
| 0 | NEIN | NEIN | JA |
| 1 | JA | JA | JA |
| 2 | NEIN | NEIN | NEIN |

Sind die Funktionen "Änderung des Sollwertes" und "Änderung der Parameter P" gesperrt, können der Sollwert und die Parameter P nicht geändert, sondern nur angezeigt werden. Die Parameter c sind dagegen passwortgeschützt und können über die Tastatur gemäß Standard-Verfahren geändert werden. Bei gesperrter Fernbedienung kann der Wert der Parameter angezeigt, aber nicht geändert werden. Siehe Absatz zur Verwendung der Fernbedienung.

! Bei der Einstellung c50=2 über die Fernbedienung wird diese unmittelbar deaktiviert. Zur erneuten Freigabe der Fernbedienung müssen die Parameter c50=0 oder c50=1 über die Tastatur eingestellt werden.

4.1.3 Standard-Display-Anzeige/Reset des Summers (Parameter c52, c53)

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|--|------|------|------|------|
| c52 | Displayanzeige 0= Fühler 1 1= Fühler 2 2=Digitaler Eingang 1 3= Digitaler Eingang 2 4= Sollwert 1 5= Sollwert 2 6= Fühler 1 abwechselnd zu Fühler 2 | 0 | 0 | 6 | - |
| c53 | Summer 0= Aktiviert, 1= Deaktiviert | 0 | 0 | 1 | - |

Tab. 4.c

4.1.4 Einschaltverzögerung (Parameter c56)

Lässt den Start der Regelung beim Start-up der Steuerung verzögern. Nützlich nach Stromausfällen, damit nicht alle im Netzwerk verbundenen Steuerungen im selben Augenblick starten und somit mögliche Überlastprobleme hervorrufen.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|----------------------|------|------|------|------|
| c56 | Einschaltverzögerung | 0 | 0 | 255 | s |

Tab. 4.d

4.1.5 Softstart (Parameter c57, d57)

Lässt den Sollwert in Abhängigkeit des eingestellten Parameters graduell erhöhen oder vermindern. Die Funktion ist nützlich in Reife- oder Lagerräumen o. ä., wo ein Einschalten bei Volllast mit dem verlangten Prozess nicht vereinbar sein könnte. Die Softstart-Funktion wird beim Einschalten oder in einem Arbeitszyklus verwendet. Die Messeinheit ist in Minuten / °C ausgedrückt. Der Parameter d57 wirkt auf den Kreis 2, falls der unabhängige Betrieb aktiv ist.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|-------------------|------|------|------|--------|
| c57 | Softstart | 0 | 0 | 99 | min/°C |
| d57 | Softstart Kreis 2 | 0 | 0 | 99 | min/°C |

Tab. 4.e

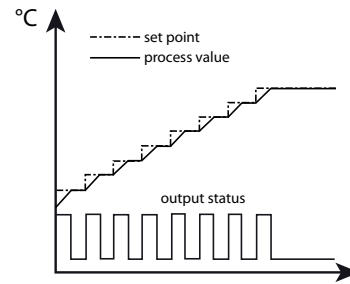


Fig. 4.a

Beispiel für c57=5, Sollwert 30°C, Schaltdifferenz 2 °C, Raumtemperaturmesswert 20°C: Beim Einschalten nimmt der virtuelle Sollwert für 5 Minuten den Wert der gemessenen Temperatur an. Nach 5 Minuten steigt der virtuelle Sollwert auf 21 Grad, es werden keine Ausgänge aktiviert; nach weiteren 5 Minuten steigt er auf 22°C und tritt in das Proportionalband ein (da die Schaltdifferenz 2°C beträgt); die Heizung startet. Sobald die Temperatur den virtuellen Sollwert erreicht, stoppt die Funktion und das Verfahren wird fortgesetzt.

4.1 Vorbereitung der Inbetriebnahme

Nach der Installation, Konfiguration und Programmierung muss vor der Inbetriebnahme der Steuerung Folgendes überprüft werden:

- Die Verdrahtung ist korrekt ausgeführt.
- Die Programmierlogik entspricht den Regulationsanforderungen der Anlage. Ab der Firmware-Revision 2.0 können zwei PID-Regelungen auf zwei unabhängigen Kreisen eingestellt werden.
- Die Uhrzeit und die Ein-/Ausschaltzeiten sind eingestellt (bei vorhandener Echtzeituhr RTC).
- Das Display ist auf Standard-Anzeige eingestellt.
- Der Parameter "Fühlertyp" ist gemäß verfügbarem Fühler und Art der Steuerung (NTC, NTC-HT, PTC, PT1000, Thermokupplung J/K, Spannungs-/Stromeingang) eingestellt.
- Die Art der Regelung ist eingestellt: EIN/AUS-Regelung (Proportionalregelung) oder PID-Regelung (Proportional-, Integral- und Differentialregelung).
- Falls als Temperaturregler verwendet, muss die Messeinheit der Fühler (°C oder °F) eingestellt werden, siehe Absatz 5.1.
- Der eventuelle Arbeitszyklus ist korrekt programmiert.
- Die Schutzfunktionen (Einschaltverzögerung, Rotation, Mindestzeit und Mindestauszeit der Ausgänge) sind aktiv.
- Der Aktivierungscode der Fernbedienung ist eingestellt, falls mehrere Steuerungen in der Anlage arbeiten.
- Bei angeschlossenem Modul CONVO/10A0 ist die Zykluszeit auf den Mindestwert eingestellt (c12=0,2 s).
- Der Spezialmodus ist in der korrekten Abfolge programmiert, d. h. es wurde zuerst der Parameter c0 und dann der Parameter c33 eingestellt (siehe Kapitel Funktionen).

4.2 EIN/AUS der Steuerung

Der EIN/AUS-Zustand kann auf verschiedene Weisen angesteuert werden: über den Supervisor, den digitalen Eingang (Parameter c29, c30), Parameter (Pon) und über die Fernbedienung. Der digitale Eingang steuert den EIN/AUS-Zustand mit der höchsten Priorität an. Ab der FW-Revision kann ein Ausgang für den EIN/AUS-Zustand gewählt werden (siehe "Abhängigkeit").

! Sollten mehrere digitale Eingänge als EIN/AUS gewählt sein, wird der EIN-Zustand aktiviert, sobald alle digitalen Eingänge geschlossen sind. Ist auch nur ein Kontakt offen, geht die Steuerung in den AUS-Zustand über. In diesem Modus erscheint die Standard-Anzeige abwechselnd zur Meldung "AUS". Im über den digitalen Eingang eingestellten AUS-Zustand sind die Ausgänge deaktiviert und ist die EIN/AUS-Einstellung über die Fernbedienung oder über den Supervisor gesperrt. Aktiviert sind dagegen die folgenden Funktionen:

- Änderung der häufigen Parameter, Konfigurationsparameter und Sollwerte;
- Wahl des anzuzeigenden Fühlers;
- die Alarmer Fühlerfehler 1 (E01), Fühlerfehler 2 (E02), Uhralarm (E06), EEPROM-Alarm (E07 und E08);
- der Übergang von EIN zu AUS und umgekehrt beachtet die Schutzzeiten der Regelausgänge.

5. FUNKTIONEN

In den Tabellen zeigen die wiederholten Parameter die Einstellungsunterschiede zwischen den Modellen mit Universaleingängen und den Modellen mit reinen Temperatureingängen auf.

5.1 Temperatur-Messeinheit

IR33 Universale lässt über den Parameter c18 die Temperatur-Messeinheit von Grad Celsius auf Grad Fahrenheit ändern.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|--------------------------------------|------|------|------|------|
| c18 | Temperatur-Messeinheit 0=°C; 1=°F | 0 | 0 | 1 | - |

Tab. 5.a

An die Modelle mit Universaleingängen können Fühler vom Typ Pt100, Pt1000 und Thermokupplungen angeschlossen und kann mit Temperaturen von -199°C bis 800°C gearbeitet werden; die Parameter der Mindest- und Höchstwerte des Sollwertes haben also andere Grenzwerte. Siehe die nachstehende Tabelle. Die Verwaltung findet wie folgt statt:

- In Grad Celsius beträgt das einstellbare Temperaturintervall: -199T800°C;
- In Grad Fahrenheit kann das Temperaturintervall auf -199T800°F eingestellt werden.

Aufgrund der Umwandlung anhand der Formel:

$$T(^{\circ}\text{F}) = T(^{\circ}\text{C}) \times 1,8 + 32$$

ist der in Grad Celsius einstellbare Temperaturbereich breiter als der in Grad Fahrenheit einstellbare Bereich.

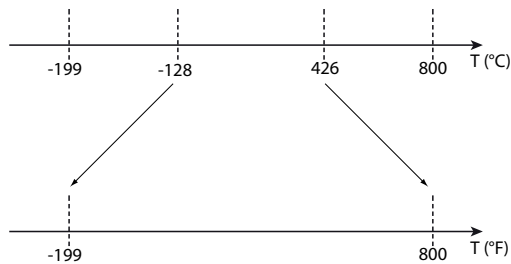


Fig. 5.a



- Zeigt das Display den Messwert des Fühlers 1 oder 2 im Bereich zwischen -199°C und -128°C oder zwischen 426°C und 800°C an und wird auf Grad Fahrenheit umgestellt, erscheint der Fehler E01 oder E02.
- Arbeitet die Steuerung in Grad Celsius und wird der Temperatursollwert über 426°C und unter -128°C eingestellt und wird anschließend zu Grad Fahrenheit gewechselt, wird der Sollwert auf 800°F und -199°F begrenzt.

5.2 Fühler (analoge Eingänge)

Die Fühlerparameter ermöglichen:

- die Einstellung des Fühlertyps;
- die Einstellung des Offsets für die Berichtigung des Messwertes (Kalibrierung);
- die Einstellung des max./min. Strom-/Spannungswertes;
- die Aktivierung eines Filter für die Messstabilisierung;
- die Einstellung der Messeinheit der Display-Anzeige;
- die Aktivierung des 2. Fühlers und die Sollwertschiebung. Die Modelle IR33 Universale mit Universaleingängen besitzen größere Messbereiche für die Temperaturfühler NTC, PT1000 als die Modelle IR33 Universale mit reinen Temperatureingängen. Außerdem lassen sie Thermokupplungen, aktive Fühler und Spannungs- und Stromeingänge verwenden, wie in der Tabelle angeführt.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---|------|------|------|------|
| c13 | Fühlertyp 0= NTC Std.-Messbereich (-50T+90 °C) 1= NTC erw. Messbereich (-40T+150 °C) 2= PTC Std.-Messbereich (-50T+150 °C) 3= Pt1000 Std.-Messbereich (-50T+150 °C) | 0 | 0 | 3 | - |

| | | | | | |
|-----|--|-------|--------------|------------|--------|
| c13 | 0= NTC Messbereich (-50T110) 1= NTC-HT Messbereich (-10T150) 2= PTC Messbereich (-50T150) 3= Pt1000 Messbereich (-50T200) 4= Pt1000 Messbereich (-199T800) 5= Pt100 Messbereich (-50T200) 6= Pt100 Messbereich (-199T800) 7= Thermokuppl. J Messb. (-50T200) 8= Thermokuppl. J Messb. (-100T800) 9= Thermokuppl. K Messb. (-50 T200) 10= Thermokuppl. K Messb. (-100T800) 11= Eingang 0...1 Vdc 12= Eingang -0,5...1,3 Vdc 13= Eingang 0...10 Vdc 14= Ratiom. Spannung 0...5 Vdc 15= Eingang 0...20 mA 16= Eingang 4...20 mA | 0 | 0 | 16 | - |
| P14 | Kalibrierung Fühler 1 | 0 (0) | -20 (-36) | 20 (36) | °C(°F) |
| P15 | Kalibrierung Fühler 2 | 0 (0) | -20 (-36) | 20 (36) | °C(°F) |
| P14 | Kalibrierung Fühler 1 | 0 (0) | -99,9 (-179) | 99,9 (179) | °C(°F) |
| P15 | Kalibrierung Fühler 2 | 0 (0) | -99,9 (-179) | 99,9 (179) | °C(°F) |
| c15 | Mindestwert für Fühler 1 in Strom/Spannung | 0 | -199 | c16 | - |
| c16 | Höchstwert für Fühler 1 in Strom/Spannung | 100 | c15 | 800 | - |
| d15 | Mindestwert für Fühler 2 in Strom/Spannung | 0 | -199 | d16 | - |
| d16 | Höchstwert für Fühler 2 in Strom/Spannung | 100 | d15 | 800 | - |
| c17 | Störungsschutzfilter für Fühler | 4 | 1 | 15 | - |

Tab. 5.b



Bei der Einstellung eines Fühlers in Strom/Spannung muss die Messeinheit in °C bleiben (C18=0).

Der Parameter c13 legt den Typ des Fühlers 1 (B1) und des eventuellen Fühlers 2 (B2) fest. Für Steuerungen mit Universaleingängen sind die entsprechenden Wahleinstellungen in der Tabelle angegeben. Die Parameter P14 und P15 für alle Typen des Fühlers 1 bzw. Fühlers 2 lassen den am Display angezeigten Fühlermesswert durch den Zusatz eines Offsets berichtigen: Dieser Parameterwert wird zum Fühlermesswert summiert, wenn er positiv ist bzw. vom Fühlermesswert subtrahiert, wenn er negativ ist. Durch Drücken der **Set**-Taste nach der Änderung des Wertes wird nicht der Parametercode angezeigt, sondern wird unmittelbar der neue Messwert des kalibrierten Fühlers eingeblendet. Auf diese Weise kann das Ergebnis nach der Änderung sofort überprüft und gegebenenfalls berichtigt werden. Die **Set**-Taste muss erneut gedrückt werden, um zum Parametercode zurückzukehren und den Wert zu speichern. Im Fall von Fühlern in Strom/Spannung werden die Parameter c15, c16 für den Fühler 1 und d15, d16 für den Fühler 2 verwendet, um das Fühlerausgangssignal zu "skalieren". Der Wert der Parameter P14, P15 wird nach diesem Vorgang hinzugefügt.

Beispiel: Eingang 0...10V dc auf B1, c15=30, c16=90, P14=0

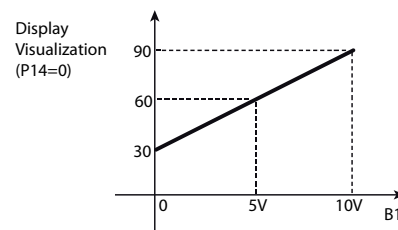


Fig. 5.b

In Entsprechung von 0 V wird also 30 angezeigt, in Entsprechung von 10 V wird 90 angezeigt. Dies sind auch die Werte, auf deren Grundlage die Regelung erfolgt. Der Parameter c17 definiert den Koeffizient für die Stabilisierung der Temperaturmessung. Niedrige Parameterwerte ermöglichen ein schnelles Ansprechen des Fühlers auf die Temperaturänderungen (störungsempfindliche Messung); hohe Werte verlangsamen die Fühlerreaktion, garantieren aber eine höhere Störfestigkeit (stabilere und präzisere Messung).

5.2.1 Zweiter Fühler (Parameter c19)

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---|------|------|------|------|
| c19 | Betrieb Fühler 2 0= Nicht aktiviert 1= Differenzbetrieb 2= Sollwertschiebung im Kühlbetrieb 3= Sollwertschiebung im Heizbetrieb 4= Sollwertschiebung immer aktiv 5= Logik-Aktivierung auf absol. SW 6= Logik-Aktivierung auf Diff.-SW 7= Unabhäng. Betrieb (Kreis 1 + 2) 8= Regelung auf höherem Fühlerwert 9= Regelung auf niedrig. Fühlerwert 10= Regelsollwert über B2 11= Autom. Umschaltung Kühlen/Heizen über B2 Gültigkeit c0= 1, 2, 3, 4 | 0 | 0 | 11 | - |

Tab. 5.c

Der Typ des 2. Fühlers muss dem Typ des 1. Fühler entsprechen, wie im Parameter c13 eingestellt. Anhand des unabhängigen Betriebs (c19=7) mit aktivem kombiniertem Fühler (Bsp. CAREL DPWC*) mit 2 4...20-mA-Ausgängen können auf jeden Fall zwei verschiedene physische Größen geregelt werden, beispielsweise Temperatur und Feuchte. Für die Erläuterung der Arten der Regelung des Parameters c19 siehe Kapitel "Regelung".

5.3 Standard-Betriebsmodi (Parameter St1, St2, c0, P1, P2, P3)

Die Steuerung arbeitet mit 9 verschiedenen Betriebsmodi, die im Parameter c0 gewählt werden können. Die Hauptbetriebsmodi sind "Direct" und "Reverse". Im Direct-Modus wird der Ausgang aktiviert, wenn der Messwert über dem Sollwert plus einer Schaltdifferenz liegt. Im Reverse-Modus wird der Ausgang aktiviert, wenn der Messwert unter dem Sollwert plus einer Schaltdifferenz liegt. Die anderen Betriebsmodi sind eine Kombination der beiden; dabei kann mit zwei Sollwerten (St1 und St2) und mit zwei Schaltdifferenzen (P1 und P2) in Abhängigkeit des Direct- und Reverse-Modus oder in Abhängigkeit des Zustandes des digitalen Einganges 1 gearbeitet werden. Weitere Betriebsmodi sind "Neutralzone" (P3), "PWM" und "Alarm". Die Anzahl der aktivierbaren Ausgänge ist modellabhängig (V/W/Z=1, 2, 4 Relaisausgänge, A=4 SSR-Ausgänge, B/E=1/2 analoge Ausgänge und 1/2 Relaisausgänge). Sollte die Werkskonfiguration, d. h. der Reverse-Modus, nicht für die spezifische Anwendung geeignet sein, muss als Erstes der korrekte Betriebsmodus eingestellt werden. Für die Beschreibung des "Timer"-Betriebs siehe Absatz 5.6.1 (Parameter "Abhängigkeit"=15).

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|--|-----------|------------|------------|---------|
| St1 | Sollwert 1 | 20 (68) | c21 | c22 | °C (°F) |
| St2 | Sollwert 2 | 40 (104) | c23 | c24 | °C (°F) |
| c0 | 1= Direct 2= Reverse 3= Neutralzone 4= PWM 5= Alarm 6= Direct/Reverse üb. DI1 7= Direct/Direct über DI1 8= Reverse/Reverse ü. DI1 9= Direct/Reverse mit verschiedenen SW | 2 | 1 | 9 | - |
| P1 | Schaltdifferenz Sollwert 1 | 2 (3,6) | 0,1 (0,2) | 50 (90) | °C (°F) |
| P2 | Schaltdifferenz Sollwert 2 | 2 (3,6) | 0,1 (0,2) | 50 (90) | °C (°F) |
| P3 | Neutralzonenschaltdifferenz | 2 (3,6) | 0 (0) | 20 (36) | °C (°F) |
| P1 | Schaltdifferenz Sollwert 1 | 2 (3,6) | 0,1(0,2) | 99,9 (179) | °C (°F) |
| P2 | Schaltdifferenz Sollwert 2 | 2 (3,6) | 0,1(0,2) | 99,9 (179) | °C (°F) |
| P3 | Neutralzonenschaltdifferenz | 2 (3,6) | 0 (0) | 99,9 (179) | °C (°F) |
| c21 | Mindestwert Sollwert 1 | -50 (-58) | -50 (-58) | c22 | °C (°F) |
| c22 | Höchstwert Sollwert 1 | 60 (140) | c21 | 150 (302) | °C (°F) |
| c21 | Mindestwert Sollwert 1 | -50 (-58) | -199(-199) | c22 | °C (°F) |
| c22 | Höchstwert Sollwert 1 | 110 (230) | c21 | 800 (800) | °C (°F) |
| c23 | Mindestwert Sollwert 2 | -50 (-58) | -50 (-58) | c24 | °C (°F) |
| c24 | Höchstwert Sollwert 2 | 60 (140) | c23 | 150 (302) | °C (°F) |
| c23 | Mindestwert Sollwert 2 | -50 (-58) | -199(-199) | c24 | °C (°F) |
| c24 | Höchstwert Sollwert 2 | 110 (230) | c23 | 800 (800) | °C (°F) |

Tab. 5.d

Zur Änderung von c0 muss der Wert von c33 auf 0 eingestellt sein. Bei c33=1 hat eine Änderung von c0 keine Wirkung.

Damit der eingestellte Betriebsmodus sofort übernommen werden kann, muss die Steuerung aus- und eingeschaltet werden.

Andernfalls ist der korrekte Betrieb nicht garantiert.

Die Bedeutung der Parameter P1 und P2 ändert sich mit dem gewählten Betriebsmodus. In den Betriebsmodi 1 und 2 ist die Schaltdifferenz beispielsweise immer P1. P2 ist hingegen die Reverse-Schaltdifferenz im Betriebsmodus 6 und die Direct-Schaltdifferenz im Betriebsmodus 9.

5.3.1 Betriebsmodus 1: Direct c0=1

Im Direct-Modus greift die Steuerung ein, wenn die zu regelnde Größe den Sollwert (St1) überschreitet. Bei einer Überschreitung werden die Ausgänge sequenziell aktiviert. Die Aktivierung der Ausgänge erfolgt gleichmäßig innerhalb der eingestellten Schaltdifferenz (P1). Ist der Messwert höher oder gleich St1+P1 (nur bei Proportionalregelung), werden alle Ausgänge aktiviert. Analog dazu werden die Ausgänge sequenziell deaktiviert, wenn der Messwert sinkt. Bei Erreichen von St1 werden alle Ausgänge deaktiviert.

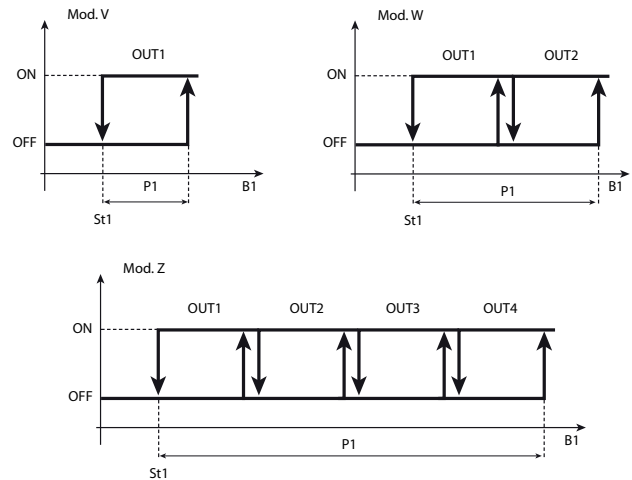


Fig. 5.c

Legende

| | |
|------------|----------------------------|
| St1 | Sollwert 1 |
| P1 | Schaltdifferenz Sollwert 1 |
| OUT1/2/3/4 | Ausgang 1/2/3/4 |
| B1 | Fühler 1 |

5.3.2 Betriebsmodus 2: Reverse c0=2 (Default)

Der Reverse-Modus ist analog zum Direct-Modus; die Ausgänge werden jedoch aktiviert, wenn die zu regelnde Größe unter den Sollwert (St1) sinkt. Ist der Messwert geringer oder gleich St1-P1 (nur bei Proportionalregelung), werden alle Ausgänge aktiviert. Analog dazu werden die Ausgänge sequenziell deaktiviert, wenn der Messwert steigt. Bei Erreichen von St1 werden alle Ausgänge deaktiviert.

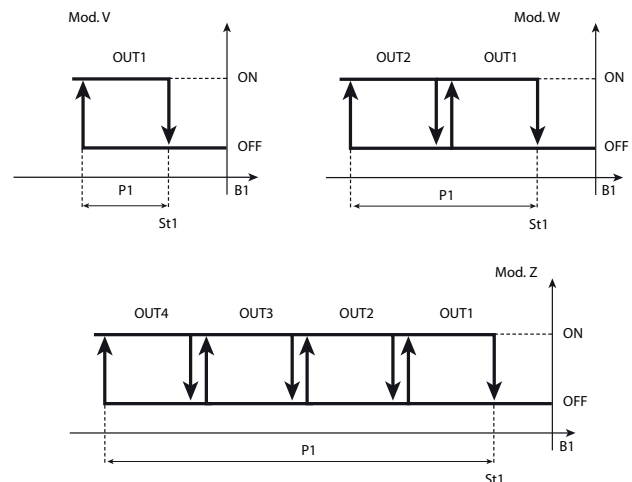


Fig. 5.d

Legende

| | |
|------------|----------------------------|
| St1 | Sollwert 1 |
| P1 | Schaltdifferenz Sollwert 1 |
| OUT1/2/3/4 | Ausgang 1/2/3/4 |
| B1 | Fühler 1 |

5.3.3 Betriebsmodus 3: Neutralzone c0=3

Der Zweck der Neutralzonenregelung ist es, den Messwert in die Nähe des Sollwertes (St1) zu bringen; diese Zone um den Sollwert wird Neutralzone genannt. Die Größe der Neutralzone hängt vom Parameterwert P3 ab. Innerhalb der Neutralzone aktiviert die Steuerung keinen Ausgang; außerhalb davon arbeitet sie im Direct-Modus, wenn die Größe steigt, und im Reverse-Modus, wenn die Größe sinkt. Modellabhängig können ein oder mehrere Ausgänge im Direct- und Reverse-Modus arbeiten. Sie werden einzeln aktiviert oder deaktiviert, wie bereits in den Betriebsmodi 1 und 2 beschrieben, P1 für den "Reverse"-Modus und P2 für den "Direct"-Modus.

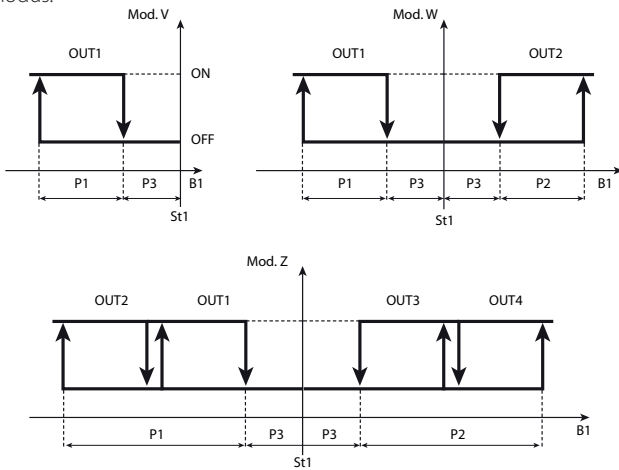


Fig. 5.e

Legende

| | |
|------------|---------------------------------|
| St1 | Sollwert 1 |
| P1/P2 | Reverse-/Direct-Schaltdifferenz |
| P3 | Neutralzonenschaltdifferenz |
| OUT1/2/3/4 | Ausgang 1/2/3/4 |
| B1 | Fühler 1 |

☞ Besitzt die Steuerung nur 1 Ausgang, arbeitet sie im Reverse-Modus mit Neutralzone.

5.3.4 Betriebsmodus 4: PWM c0=4

Die PWM-Regelung verwendet die Neutralzone; die Ausgänge werden auf der Grundlage der Pulsweitenmodulation (PWM) aktiviert. Der Ausgang wird für eine variable Zeit (Parameter c12) aktiviert, die als Prozentsatz berechnet wird; die EIN-Zeit ist proportional zum Messwert von B1 innerhalb der Schaltdifferenz (P1 für den "Reverse"-Modus und P2 für den "Direct"-Modus). Bei geringen Abweichungen wird der Ausgang für eine kurze Zeit aktiviert. Beim Überschreiten der Schaltdifferenz ist der Ausgang immer aktiviert (100% EIN). Im PWM-Betrieb werden die Stellantriebe also proportional geregelt (allgemein im EIN-/AUS-Betrieb) (bspw. Heizelemente), um die Temperaturregelung zu verbessern. Der PWM-Betrieb kann auch für den Erhalt eines stetigen 0...10-Vdc- oder 4...20-mA-Steuersignals in den Modellen IR33(DN33) Universale vom Typ A, D mit Ausgängen für die Ansteuerung von Festkörperrelais (SSR) verwendet werden. In diesem Fall muss das Zubehör Code CONV0/10A0 für die Signalumsetzung verwendet werden (und ist c12 auf 0,2 einzustellen). Im PWM-Modus blinken die Direct-/Reverse-Icons.

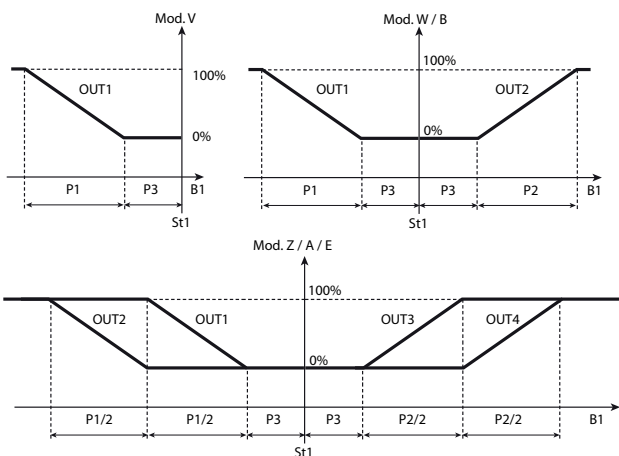


Fig. 5.f

Legende

| | |
|------------|---------------------------------|
| St1 | Sollwert 1 |
| P1/P2 | Reverse-/Direct-Schaltdifferenz |
| P3 | Neutralzonenschaltdifferenz |
| OUT1/2/3/4 | Ausgang 1/2/3/4 |
| B1 | Fühler 1 |

☞ Besitzt die Steuerung nur 1 Ausgang, arbeitet sie im Reverse-Modus mit Neutralzone.

⚠ Von der Verwendung des PWM-Betriebs wird bei Verdichtern oder anderen Stellantrieben, deren Betriebszuverlässigkeit durch zu kurze und häufige Einschalt-/Ausschaltzyklen beeinträchtigt werden könnte, abgeraten. Im Fall von Relaisausgängen sollten die Mindestwerte des Parameters c12 nicht reduziert werden, um die Lebensdauer des Bauteils nicht zu beeinträchtigen.

5.3.5 Betriebsmodus 5: Alarm c0=5

Im Betriebsmodus 5 werden ein oder mehrere Ausgänge aktiviert, um den Alarm eines unterbrochenen oder kurzgeschlossenen Fühlers oder einen Alarm für hohe oder niedrige Temperatur zu melden. In den Modellen V und W ist ein einziges Alarmrelais vorgesehen, im Modell Z sind es zwei: Das Relais 3 wird für schwere Alarmer für niedrige Temperatur aktiviert, das Relais 4 für schwere Alarmer für hohe Temperatur. Gleichzeitig zur Aktivierung des Alarmrelais werden am Display die Alarmcodes angezeigt und das akustische Signal (Summer) ausgelöst. In den Modellen W und Z werden die nicht für die Alarmmeldung verwendeten Relais für die Regelung mit Betriebsmodus 3 eingesetzt, wie in den nachstehenden Diagrammen dargestellt. Die Parameter des Fühlers 2 werden mit dem unabhängigen Betrieb aktiv (c19=7).

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|--|--------------|----------------|---------------|---------|
| P25 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 1 P29= 0, P25= 0: Schwelle deaktiviert P29= 1, P25= -50: Schwelle deaktiviert | -50 (-58) | -50 (-58) | P26 | °C (°F) |
| P26 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 1 P29= 0, P26= 0: Schwelle deaktiviert P29= 1, P26= 150: Schwelle deaktiviert | 150 (302) | P25 | 150 (302) | °C (°F) |
| P27 | Alarmschaltdifferenz auf Fühler 1 | 2 (3,6) | 0(0) | 50(90) | °C (°F) |
| P25 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 1 P29= 0, P25= 0: Schwelle deaktiviert P29= 1, P25= -199: Schwelle deaktiviert | -50 (-58) | -199 (-199) | P26 | °C (°F) |
| P26 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 1 P29= 0, P26= 0: Schwelle deaktiviert P29= 1, P26= 800: Schwelle deaktiviert | 150 (302) | P25 | 800 (800) | °C (°F) |
| P27 | Alarmschaltdifferenz auf Fühler 1 | 2 (3,6) | 0(0) | 99,9 (179) | °C (°F) |
| P28 | Alarmverzögerung auf Fühler 1 (*) | 120 | 0 | 250 | min(s) |
| P29 | Typ der Alarmschwelle 0= Relativ; 1= Absolut | 1 | 0 | 1 | - |
| P30 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 2 bei P34= 0, P30= 0: Schwelle deaktiviert bei P34= 1, P30= -50: Schwelle deaktiv. | -50 (-58) | -50 (-58) | P31 | °C (°F) |
| P31 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 2 bei P34= 0, P31= 0: Schwelle deaktiviert bei P34= 1, P31= 150: Schwelle deaktiv. | 150 (302) | P30 | 150 (302) | °C (°F) |
| P32 | Alarmschaltdifferenz auf Fühler 2 | 2 (3,6) | 0(0) | 50(90) | °C (°F) |
| P30 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 2 bei P34= 0, P30= 0: Schwelle deaktiviert bei P34= 1, P30= -199: Schwelle deaktiv. | -50 (-58) | -199 (-199) | P31 | °C (°F) |
| P31 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 2 bei P34= 0, P31= 0: Schwelle deaktiviert bei P34= 1, P31= 800: Schwelle deaktiv. | 150 (302) | P30 | 800 (800) | °C (°F) |
| P32 | Alarmschaltdifferenz auf Fühler 2 | 2 (3,6) | 0(0) | 99,9 (179) | °C (°F) |
| P33 | Alarmverzögerung auf Fühler 2 (*) | 120 | 0 | 250 | min(s) |
| P34 | Typ der Alarmschwelle auf Fühler 2 0= Relativ; 1= Absolut | 1 | 0 | 1 | - |

Tab. 5.e

(*) Bei einem Alarm über digitalen Eingang ist die Messeinheit in Sekunden (s) ausgedrückt.

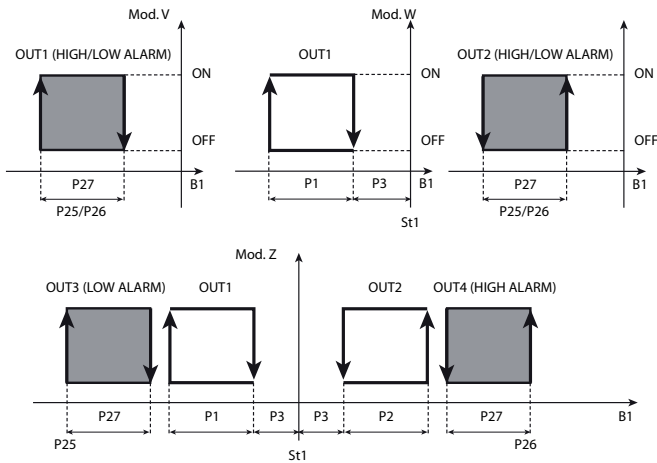


Fig. 5.g

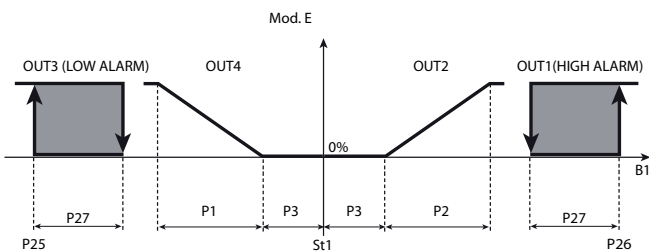


Fig. 5.h

Legende

| | |
|------------|-----------------------------|
| St1 | Sollwert 1 |
| P1 | Reverse-Schaltdifferenz |
| P2 | Direct-Schaltdifferenz |
| P3 | Neutralzonenschaltdifferenz |
| P27 | Alarmschaltdifferenz |
| OUT1/2/3/4 | Ausgang 1/2/3/4 |
| B1 | Fühler 1 |

Der Parameter P28 stellt die "Alarmverzögerung" in Minuten dar; da er sich auf den Fühler 1 bezieht, wird der Alarm für niedrige Temperatur (E05) nur ausgelöst, wenn die Temperatur für länger als die Zeit P28 unter dem Wert P25 bleibt. Der Alarm kann relativ oder absolut sein, abhängig vom Parameterwert P29. Im ersten Fall (P29=0) gibt P25 also die Abweichung vom Sollwert an; der Aktivierungspunkt des Alarms für niedrige Temperatur ist: Sollwert - P25. Ändert sich der Sollwert, variiert automatisch der Aktivierungspunkt. Im zweiten Fall (P29=1) gibt der Wert von P25 die Alarmschwelle für niedrige Temperatur an. Der Alarm für niedrige Temperatur wird vom internen Summer und anhand der Displaymeldung E05 gemeldet. Dasselbe gilt für den Alarm für hohe Temperatur (E04), mit P26 anstelle von P25. Analoges gilt für die Parameter P30...P34, welche sich auf den Fühler 2 beziehen.

Relativer Alarmsollwert, bezogen auf den Arbeitssollwert P29=0

| | Alarm für niedrige Temperatur | | Alarm für hohe Temperatur | |
|------------------|-------------------------------|---------------|---------------------------|---------------|
| | Aktivierung | Deaktivierung | Aktivierung | Deaktivierung |
| Fühler 1 (P29=0) | St1-P25 | St1-P25 +P27 | St1 +P26 | St1+P26 -P27 |
| Fühler 2 (P34=0) | St2 -P30 | St2 -P30 +P32 | St2 +P31 | St2 +P31 -P32 |

Tab. 5.f

Absoluter Alarmsollwert P29=1

| | Alarm für niedrige Temperatur | | Alarm für hohe Temperatur | |
|------------------|-------------------------------|---------------|---------------------------|---------------|
| | Aktivierung | Deaktivierung | Aktivierung | Deaktivierung |
| Fühler 1 (P29=1) | P25 | P25+P27 | P26 | P26-P27 |
| Fühler 2 (P34=1) | P30 | P30+P32 | P31 | P31-P32 |

Tab. 5.g

⚠ Die Alarmer für niedrige und hohe Temperatur werden automatisch resettiert; bei aktivem Regelfühleralarm werden sie deaktiviert und die Überwachung wird neu initialisiert.

🔊 Bei aktiven Alarmen E04/E15 und E05/E16 kann der Summer durch Drücken der Prg/mute-Taste abgestellt werden. Die Displayanzeige bleibt bestehen.

5.3.6 Betriebsmodus 6: Direct/Reverse mit Umschaltung über DI1 c0=6

Die Steuerung arbeitet im Direct-Modus, bezogen auf St1, wenn der digitale Eingang 1 offen ist, und im Reverse-Modus, bezogen auf St2, wenn er geschlossen ist.

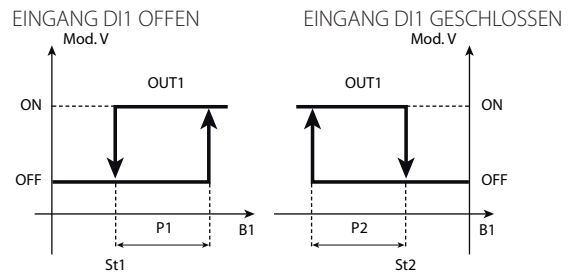


Fig. 5.i

Legende

| | |
|---------|-------------------------|
| St1/St2 | Sollwert 1/2 |
| P1 | Direct-Schaltdifferenz |
| P2 | Reverse-Schaltdifferenz |
| OUT1 | Ausgang 1 |
| B1 | Fühler 1 |

Für die Modelle W und Z erfolgt die Aktivierung der Ausgänge gleichmäßig innerhalb der eingestellten Schaltdifferenz (P1/P2).

⚠ Der Parameter c29 ist im Betriebsmodus 6 nicht aktiv.

5.3.7 Betriebsmodus 7: Direct mit Umschaltung des Sollwertes und der Schaltdifferenz über DI1 c0=7

Die Steuerung arbeitet im Direct-Modus, bezogen auf St1, wenn der digitale Eingang 1 offen ist, und bezogen auf St2, wenn er geschlossen ist.

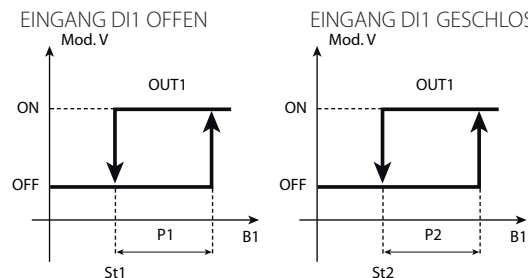


Fig. 5.j

Legende

| | |
|---------|----------------------------|
| St1/St2 | Sollwert 1/2 |
| P1 | Direct-Schaltdifferenz St1 |
| P2 | Direct-Schaltdifferenz St2 |
| OUT1 | Ausgang 1 |
| B1 | Fühler 1 |

Für die Modelle W und Z erfolgt die Aktivierung der Ausgänge gleichmäßig innerhalb der eingestellten Schaltdifferenz (P1/P2).

⚠ Der Parameter c29 ist im Betriebsmodus 7 nicht aktiv.

5.3.8 Betriebsmodus 8: Reverse mit Umschaltung des Sollwertes und der Schaltdifferenz über DI1 c0=8

Die Steuerung arbeitet im Reverse-Modus, bezogen auf St1, wenn der digitale Eingang 1 offen ist, und bezogen auf St2, wenn er geschlossen ist.

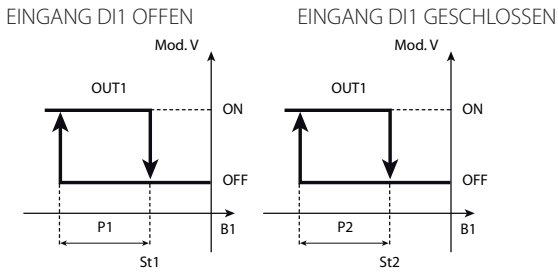


Fig. 5.k

Legende

| | |
|---------|-------------------------|
| St1/St2 | Sollwert 1/2 |
| OUT1 | Ausgang 1 |
| P1 | Reverse-Schaltdifferenz |
| B1 | Fühler 1 |
| P2 | Reverse-Schaltdifferenz |

Für die Modelle W und Z erfolgt die Aktivierung der Ausgänge gleichmäßig innerhalb der eingestellten Schaltdifferenz (P1/P2).

⚠ Der Parameter c29 ist im Betriebsmodus 8 nicht aktiv.

5.3.9 Betriebsmodus 9: Direct/Reverse mit zwei Sollwerten c0=9

In diesem Betriebsmodus, der nur in den Modellen mit 2 oder 4 Ausgängen verfügbar ist, arbeitet die eine Hälfte der Ausgänge im Direct-Modus, die andere im Reverse-Modus. Es bestehen keine Positionierungseinschränkungen für die beiden Sollwerte; demnach kann wie mit zwei unabhängigen Steuerungen gearbeitet werden, die denselben Fühler verwenden.

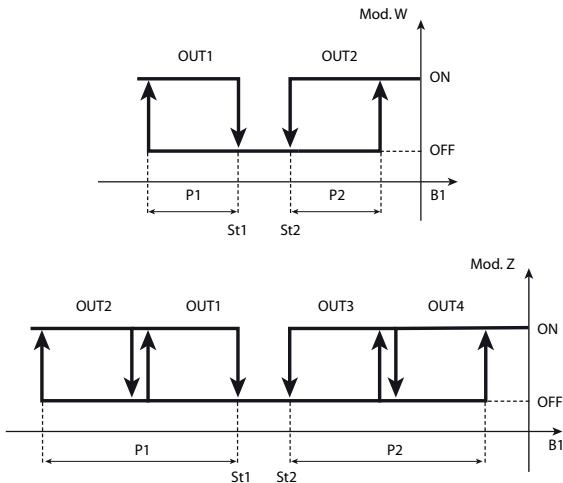


Fig. 5.l

Legende

| | |
|------------|-----------------------------|
| St1/St2 | Sollwert 1/2 |
| P1 | Reverse-Schaltdifferenz St1 |
| P2 | Direct-Schaltdifferenz St2 |
| OUT1/2/3/4 | Ausgang 1/2/3/4 |
| B1 | Fühler 1 |

⚠ Der Parameter P29 ist im Betriebsmodus 9 nicht aktiv (der Alarm bezieht sich nur die absolute Schwelle).

5.4 Gültigkeit der Regelparameter (Parameter St1, St2, P1, P2, P3)

Die Parameter, welche die Betriebsmodi festlegen, haben die folgende Einstellungsgültigkeit:

| Parameter | Gültige Einstellungen | Anmerkungen |
|-----------|---|--|
| St1 | Alle Betriebsmodi | |
| St2 | c0 = 6, 7, 8, 9 oder jeder Wert von c0 bei c33=1 (Spezialbetrieb). Bei c19=2, 3, 4, 7, 11, wird St2 für die Regelung verwendet. Bei c19=7 ist St2 der Sollwert des Kreises 2. | Im Spezialbetrieb (c33=1) wird St2 über die Tasten in allen Betriebsmodi eingestellt, ist aber nur für die Ausgänge mit Abhängigkeit gleich 2 aktiv. |
| P1 | Alle Betriebsmodi | |
| P2 | c0= 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9 Aktiv auch in anderen Betriebsmodi bei c33=1 (Spezialbetrieb) oder bei c19=4. | In den Betriebsmodi 3, 4 und 5 ist P2 die Direct-Schaltdifferenz und bezieht sich auf St1. |
| P3 | c0= 3, 4 und 5 Bei c0=5 nur in den Modellen W und Z | |

Tab. 5.h

5.5 Wahl des Spezialbetriebsmodus

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|--|------|------|------|------|
| c33 | Spezialbetrieb 0= Deaktiviert 1= Aktiviert | 0 | 0 | 1 | - |

Tab. 5.i

Der Parameter c33 lässt eine Custom-Betriebslogik erstellen, die als Spezialbetrieb bezeichnet wird. Die Logik kann eine einfache Änderung oder eine völlige Umgestaltung eines der neun Betriebsmodi sein. Achtung:

- Betriebsmodi 1, 2, 9: Sie berücksichtigen weder die Neutralzone P3 noch die Umschaltung der Logik über den digitalen Eingang.
- Betriebsmodi 3, 4, 5: Sie aktivieren die Neutralzonenschaltdifferenz P3. Sie sehen keine Umschaltung der Logik über den digitalen Eingang vor.
- Betriebsmodus 6: Berücksichtigt nicht die Schaltdifferenz P3. Die Umschaltung des digitalen Einganges 1 führt dazu, dass die Ausgänge mit dem Sollwert 2 anstatt mit dem Sollwert 1 arbeiten. Die Direct/Reverse-Logik wird umgekehrt. Für die Ausgänge mit "Abhängigkeit"=2 ist nur die Logikschaltung aktiv, d. h. die Schließung des digitalen Kontaktes behält die "Abhängigkeit"=2 (St2) bei, kehrt aber die Logik um, indem die Vorzeichen für die "Aktivierung" und "Schaltdifferenz/Logik" vertauscht werden (siehe nachstehende Erklärung).
- Betriebsmodi 7, 8: Sie berücksichtigen nicht die Neutralzone P3. Nur für Regelausgänge mit "Abhängigkeit" =1 verschiebt der digitale Eingang den Bezug von St1/P1 auf St2/P2 und behält die Regellogik bei ("Aktivierung", "Schaltdifferenz/Logik" ändern ihr Vorzeichen nicht). Der digitale Eingang beeinflusst nicht die anderen Regelausgänge, d. h. jene mit "Abhängigkeit"=2 und die Alarmausgänge.

🔍 Für die Erklärung der Parameter "Abhängigkeit", "Aktivierung" und "Schaltdifferenz/Logik" siehe die nachstehenden Absätze.

⚠ Vor der Wahl von c33=1: Ist ein anderer Startmodus als die Werkseinstellung c0=2 eingestellt, muss dieser vor der Aktivierung des Spezialbetriebs konfiguriert werden (c33=1): Die Änderung von c0 muss durch Drücken von **Prg** mute gespeichert werden.

⚠ Bei c33=1 führt die Änderung von c0 zu keiner Änderung der Spezialparameter. Das bedeutet, dass c0 zwar geändert werden kann, dass jedoch die Spezialparameter (von c34 bis F48) und deren Funktionen unverändert im vorherigen Modus (also vor der Einstellung c33=1) bleiben: Die Parameter können zwar einzeln eingestellt werden, die Funktionen sind jedoch nicht aktivierbar. Erst nach der Einstellung und Speicherung des Startmodus kann c33=1 eingestellt werden.

⚠ Sollte der Betriebsmodus geändert werden müssen, nachdem c33 auf=1 eingestellt wurde, muss c33 erneut auf=0 zurückgesetzt werden; alsdann ist die Taste **Prg** mute zur Bestätigung zu drücken, ist der gewünschte Modus zu wählen und ist die Änderung mit **Prg** mute zu speichern; schließlich muss wieder zum Spezialbetrieb mit c33=1 zurückgekehrt werden. Durch die Einstellung c33 von 1 auf 0 annulliert die Steuerung alle Änderungen an den Spezialparametern, welche wieder die von c0 auferlegten Werte annehmen.

5.6 Spezialbetriebsmodi

Mit der Einstellung c33=1 werden 44 weitere Parameter zugänglich, die als Spezialparameter bezeichnet werden. Mit den Spezialparametern wird die Arbeitsweise jedes Ausganges der Steuerung vollständig konfiguriert. Im Normalbetrieb werden diese Parameter, wenn der Betriebsmodus über den Parameter c0 gewählt wird, automatisch von der Steuerung eingestellt. Bei c33=1 hat der Benutzer die Möglichkeit, diese Einstellungen anhand der 11 Parameter, die jeden einzelnen Ausgang kennzeichnen, zu ändern:

- Abhängigkeit
- Ausgangstyp
- Aktivierung
- Schaltdifferenz/Logik
- Einschalteinschränkung
- Ausschalteinschränkung
- Höchstwert/Mindestwert des stetigen Ausganges (PWM od. 0...10 Vdc)
- Cut-off
- Speed-up-Dauer
- Art der Zwangsschaltung

Spezialparameter und deren Übereinstimmungen mit den Ausgängen

| | OUT1 | OUT2 | OUT3 | OUT4 |
|------------------------------|------|------|------|------|
| Abhängigkeit | c34 | c38 | c42 | c46 |
| Ausgangstyp | c35 | c39 | c43 | c47 |
| Aktivierung | c36 | c40 | c44 | c48 |
| Schaltdifferenz/Logik | c37 | c41 | c45 | c49 |
| Einschalteinschränkung | d34 | d38 | d42 | d46 |
| Ausschalteinschränkung | d35 | d39 | d43 | d47 |
| Mindestwert stetiger Ausgang | d36 | d40 | d44 | d48 |
| Höchstwert stetiger Ausgang | d37 | d41 | d45 | d49 |
| Cut-off | F34 | F38 | F42 | F46 |
| Speed-up-Dauer | F35 | F39 | F43 | F47 |
| Art der Zwangsschaltung | F36 | F40 | F44 | F48 |

Tab. 5.j

Die Default- und Mindest- und Höchstwerte der Spezialparameter hängen von der Anzahl und vom Typ der Ausgänge des Modells ab.

- ⚠ Vor der Änderung der Parameter c33 muss der gewünschte Startbetriebsmodus gewählt und programmiert sein - Parameter c0.
- ⚠ Bei c33=1 sind die Spezialparameter sichtbar und können für die gewünschte Regelung geändert werden.
- ⚠ Bei der Änderung eines Spezialparameters muss dessen Vereinbarkeit mit den anderen 43 Spezialparametern überprüft werden.

5.6.1 Abhängigkeit (Parameter c34, c38, c42, c46)

Dieser Parameter bestimmt die spezifische Funktion jedes Ausganges. Er bindet einen Ausgang an einen Sollwert (Regelausgang) oder an einen bestimmten Alarm (Alarmausgang). Die Parameter c34, c38, c42, c46 beziehen sich auf die Ausgänge 1, 2, 3, 4; ihr Einstellungsbereich liegt zwischen 0 und 29.

Der Kreis 1 stimmt mit dem Regelkreis überein, wenn der unabhängige Betrieb nicht aktiviert ist; in einem solchen Fall arbeitet die Steuerung auf den Kreisen 1 und 2. Ist der unabhängige Betrieb nicht aktiviert, aber eine der Einstellungen des Alarms Kreis 2 gewählt, wird der Alarm am Display zwar gemeldet, hat aber keine Wirkung.

Abhängigkeit = 0: Der Ausgang ist nicht aktiviert. Dieser Wert ist in den Versionen V und W für die nicht vorhandenen Ausgänge eingestellt (d. h. 2, 3 und 4 für die Versionen V, 3 und 4 für die Versionen W).

Abhängigkeit = 1 und 2: Der Ausgang ist ein Regelausgang und bezieht sich auf St1/P1(*)/PID1 bzw. St2/P2/PID2. Mit den weiteren Spezialparametern "Ausgangstyp", "Aktivierung" und "Schaltdifferenz/Logik" kann der Betrieb des Ausganges vollständig konfiguriert werden.

Abhängigkeit = 3...14 und 19...29: Der Ausgang ist einem oder mehreren Alarmen zugewiesen. Siehe das Kapitel "Alarme" für die vollständige Liste.

Abhängigkeit = 15: Timer-Betrieb. Der Ausgang ist unabhängig von Messwert, Sollwert, Schaltdifferenzen etc. und schaltet periodisch mit Zykluszeit= c12 um. Die EIN-Zeit (T_ON) wird durch den Parameter "Aktivierung" als Prozentsatz der eingestellten Zykluszeit festgelegt. Beim Auftreten eines Alarms oder bei AUS der Steuerung wird der Timer-Betrieb deaktiviert. Für weitere Informationen siehe die Beschreibung der Parameter "Ausgangstyp", "Aktivierung".

Abhängigkeit = 16: Der Ausgang ist ein Regelausgang: Die Zuweisung von St1/P1 und St2/P2 hängt vom Zustand des digitalen Einganges 1 ab. Bei offenem Eingang wird auf St1/P1 Bezug genommen; bei geschlossenem Eingang wird auf St2/P2 Bezug genommen. Eine Sollwertänderung führt auch zur Umkehr der Betriebslogik.

Abhängigkeit = 17: Der Ausgang ist ein Regelausgang: Die Zuweisung von St1/P1 und St2/P2 hängt vom Zustand des digitalen Einganges 1 ab. Bei offenem Eingang wird auf St1/P1 Bezug genommen; bei geschlossenem Eingang wird auf St2/P2 Bezug genommen. Bei einer Sollwertänderung wird die Betriebslogik beibehalten.

Abhängigkeit = 18: Es kann ein digitaler Ausgang gewählt werden, der den EIN/AUS-Zustand der Steuerung meldet (EIN/AUS-Regelung in Abhängigkeit des Zustandes des digitalen Einganges: c29, c30=4). Ist die Steuerung im AUS-Zustand, befindet sich das Relais auf NC; ist die Steuerung im EIN-Zustand, ist das Relais NO. Auch die Alarmausgänge werden während des AUS-Zustandes deaktiviert.

| ABHÄNGIGKEIT | AUSGANG | ZUSTAND ALARM-RELAIS UNTER NORM. BEDINGUNGEN |
|--------------|---|--|
| 0 | Nicht aktiv | - |
| 1 | Bezogen auf St1 | - |
| 2 | Bezogen auf St2 | - |
| 3 | Allgemeiner Alarm Kreis 1 | AUS |
| 4 | Allgemeiner Alarm Kreis 1 | EIN |
| 5 | Schwerer Alarm Kreis 1 und Alarm für "hohe" Temperatur (E04) | AUS |
| 6 | Schwerer Alarm Kreis 1 und Alarm für "hohe" Temperatur (E04) | EIN |
| 7 | Schwerer Alarm Kreis 1 und Alarm für "niedrige" Temperatur (E05) | AUS |
| 8 | Schwerer Alarm Kreis 1 und Alarm für "niedrige" Temperatur (E05) | EIN |
| 9 | Alarm für "niedrige" Temperatur (E05) | AUS |
| 10 | Alarm für "niedrige" Temperatur (E05) | EIN |
| 11 | Alarm für "hohe" Temperatur (E04) | AUS |
| 12 | Alarm für "hohe" Temperatur (E04) | EIN |
| 13 | Schwerer Alarm Kreis 1 und 2 | AUS |
| 14 | Schwerer Alarm Kreis 1 und 2 | EIN |
| 15 | TIMER-Betrieb | - |
| 16 | Betrieb des Ausganges abhängig vom Zustand des digitalen Einganges 1 mit Umkehr der Betriebslogik (c29=0) | - |
| 17 | Betrieb des Ausganges abhängig vom Zustand des digitalen Einganges 1 mit Beibehaltung der Betriebslogik (c29=0) | - |
| 18 | Meldung des EIN/AUS-Zustandes | - |
| 19 | Allgemeiner Alarm Kreis 2 (Relais AUS) | AUS |
| 20 | Allgemeiner Alarm Kreis 2 (Relais EIN) | EIN |
| 21 | Schwerer Alarm Kreis 2 und E15 (Relais AUS) | AUS |
| 22 | Schwerer Alarm Kreis 2 und E15 (Relais EIN) | EIN |
| 23 | Schwerer Alarm Kreis 2 und E16 (Relais AUS) | AUS |
| 24 | Schwerer Alarm Kreis 2 und E16 (Relais EIN) | EIN |
| 25 | Alarm E16 (Relais AUS) | AUS |
| 26 | Alarm E16 (Relais EIN) | EIN |
| 27 | Alarm E15 (Relais AUS) | AUS |
| 28 | Alarm E15 (Relais EIN) | EIN |
| 29 | Alarm E17 (Relais AUS) | AUS |

Tab. 5.k

(*)Achtung, davon ausgenommen sind die Betriebsmodi c0=3, 4, und 5: Bei Abhängigkeit = 1 wird in diesem Fall P1 für die Regelung links von St1 verwendet, P2 dagegen für die Regelung rechts von St1.

⏪ Alarmrelais AUS = Ausgang normalerweise deaktiviert; im Alarmfall wird er aktiviert.

⏪ Alarmrelais EIN = Ausgang normalerweise aktiviert; im Alarmfall wird er deaktiviert.

⚠ Bei EIN ist das Relais normalerweise aktiviert: Es wird im Alarmfall deaktiviert. Es handelt sich um eine interne Sicherheitsfunktion: Sobald der Kontakt umschaltet, meldet er den Alarm (auch bei Stromausfällen, schweren Funktionsstörungen der Steuerung oder Datenspeicheralarmen (E07/E08)).

5.6.2 Ausgangstyp (Parameter c35, c39, c43, c47)

Der Parameter ist nur aktiv, wenn der Ausgang ein Regelausgang ("Abhängigkeit=1, 2, 16, 17) oder ein TIMER-Ausgang ist ("Abhängigkeit=15).

Ausgangstyp=0: Der Ausgang ist ein EIN/AUS-Ausgang.

Ausgangstyp=1: Der Ausgang ist ein PWM-, analoger oder Timer-Ausgang.

Der Timer-Betrieb ist an die "Abhängigkeit"=15 gebunden.

⚠ In den Modellen B und E für die 0...10-Vdc-Ausgänge wird der Ausgangstyp automatisch auf 1 festgelegt und kann folglich nicht geändert werden.

5.6.3 Aktivierung (Parameter c36, c40, c44, c48)

Der Parameter ist nur aktiv, wenn der Ausgang ein Regelausgang ("Abhängigkeit"=1, 2, 16, 17) oder ein TIMER-Ausgang ist ("Abhängigkeit"=15).

Bei "Abhängigkeit"=1, 2, 16 und 17 stellt dieser Parameter im EIN/AUS-Betrieb den Aktivierungspunkt des Ausganges dar; im PWM- und 0...10-V-Betrieb ist er der Punkt, an dem der Ausgang seinen Höchstwert annimmt. Der Parameter "Aktivierung" ist als Prozentwert ausgedrückt; er variiert von -100 bis +100 und bezieht sich auf die Arbeitsschaltdifferenz und auf den Sollwert, von denen der Ausgang abhängt. Bezieht sich der Ausgang auf St1 ("Abhängigkeit"=1), nimmt die "Aktivierung" Bezug auf den Prozentwert von P1; bezieht sich der Ausgang auf St2 ("Abhängigkeit"= 2), nimmt die "Aktivierung" Bezug auf den Prozentwert von P2. Ist der Wert der "Aktivierung" positiv, liegt der Aktivierungspunkt 'rechts' vom Sollwert, ist er negativ, liegt er 'links' davon.

Bei "Abhängigkeit"=15 und "Ausgangstyp"=1 legt der Parameter "Aktivierung" die EIN-Zeit als Prozentsatz der Zykluszeit (c12) fest; in diesem Fall darf die "Aktivierung" nur positive Werte annehmen (zwischen 1 und 100).

Beispiel 1:

In der nachstehenden Abbildung sind die Aktivierungspunkte einer Steuerung mit 2 Ausgängen mit den folgenden Arbeitsparametern dargestellt:

St1=10, St2=20, P1=P2=6

OUT1 (Punkt A): "Abhängigkeit"=c34=1, "Aktivierung"= c36=-100;

OUT2 (Punkt B): "Abhängigkeit"=c38=2, "Aktivierung"= c40= +75.

A=4; B=24,5

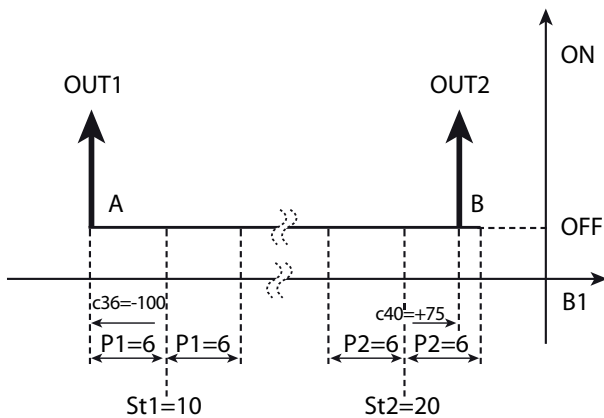


Fig. 5.m

Legende

| | |
|--------|---------------------------|
| St1/2 | Sollwert 1/2 |
| P1 | Schaltdifferenz Ausgang 1 |
| P2 | Schaltdifferenz Ausgang 2 |
| OUT1/2 | Ausgang 1/2 |
| B1 | Fühler 1 |

Beispiel 2

Ein Timer-Ausgang wird mit "Abhängigkeit"=15, "Ausgangstyp"=1 und "Aktivierung" (EIN-Prozentwert) zwischen 1 und 100 in einer Zykluszeit c12 gewählt. Es werden OUT1 und OUT2 als Timer-Ausgänge mit c36 höher als c40 vorgeschlagen, beispielsweise:

OUT1: c34=15, c35=1, c36=50;

OUT2: c38=15, c39=1, c40=25.

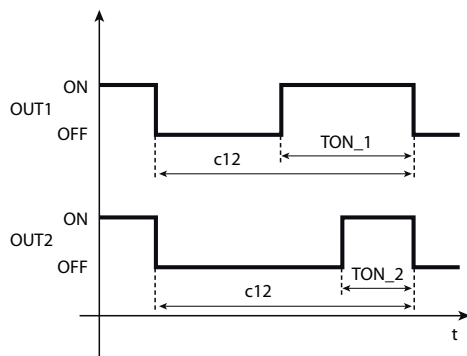


Fig. 5.n

Legende

| | |
|--------|---------------|
| t | Zeit |
| c12 | Zykluszeit |
| OUT1/2 | Ausgang 1/2 |
| TON_1 | (c36*c12)/100 |
| TON_2 | (c40*c12)/100 |

5.6.4 Schaltdifferenz/Logik (Parameter c37, c41, c45, c49)

Der Parameter "Schaltdifferenz/Logik" ist nur aktiv, wenn der Ausgang ein Regelausgang ist ("Abhängigkeit"=1, 2, 16, 17). Analog zum Parameter "Aktivierung" ist er als Prozentwert ausgedrückt und lässt eine Ausgangshysterese festlegen, d.h. im EIN/AUS-Betrieb den Ausschaltzeitpunkt des Ausganges oder, im PWM-Betrieb und 0...10-V-Betrieb den Punkt, an dem der Ausgang den Mindestwert annimmt (EIN-Zeit=0). Bezieht sich der Ausgang auf St1 ("Abhängigkeit"=1), nimmt die "Schaltdifferenz/Logik" Bezug auf den Prozentwert von P1; bezieht sich der Ausgang auf St2 ("Abhängigkeit"= 2), nimmt die "Schaltdifferenz/Logik" Bezug auf den Prozentwert von P2. Ist der Wert von "Schaltdifferenz/Logik" positiv, liegt der Deaktivierungspunkt über dem Aktivierungspunkt und es kommt zu einer "Reverse"-Logik. Ist der Wert von "Schaltdifferenz/Logik" negativ, liegt der Deaktivierungspunkt unter dem Aktivierungspunkt und es kommt zu einer "Direct"-Logik. Mit dem Parameter "Aktivierung" legt er das Proportionalband der Regelung fest.

Beispiel 3:

Das Beispiel 3 ergänzt das Beispiel 1 durch Zufügung der Deaktivierungspunkte.

Für den ersten Ausgang sind der "Reverse"-Modus und die Schaltdifferenz gleich P1 gefordert; für den zweiten eine "Direct"-Logik und eine Schaltdifferenz gleich der Hälfte von P2.

Die Parameter sind:

Ausgang 1: "Schaltdifferenz/Logik"=c37=+100 (A')

Ausgang 2: "Schaltdifferenz/Logik"=c41=-50 (B')

A'=10; B'=21,5

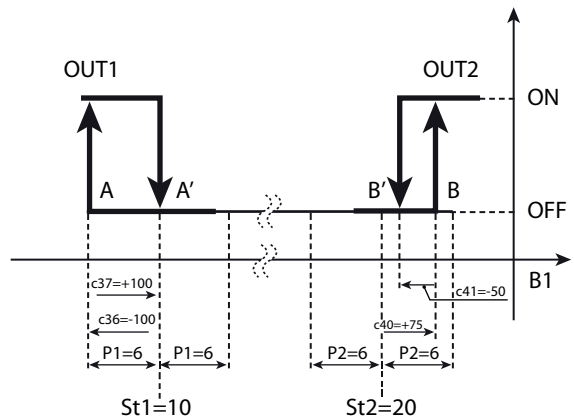


Fig. 5.o

Legende

| | |
|---------|-----------------------------------|
| St1/2 | Sollwert 1/2 |
| c36/c40 | Aktivierung Ausgang 1/2 |
| c37/c41 | Schaltdifferenz/Logik Ausgang 1/2 |
| OUT1/2 | Ausgang 1/2 |

Durch die Umkehr der Werte von "Schaltdifferenz/Logik" sind die neuen Deaktivierungspunkte:

Ausgang 1: "Schaltdifferenz/Logik"=c37=-50 (A')

Ausgang 2: "Schaltdifferenz/Logik"=c41=+100 (B')

A'=1; B'=30,5

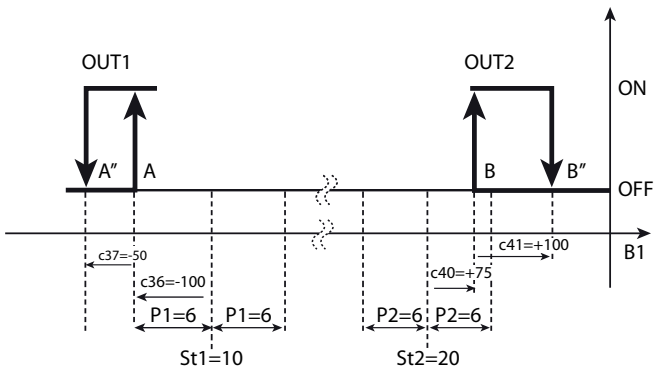


Fig. 5.p

5.6.5 Einschalt einschränkung (Parameter d34, d38, d42, d46)

Unter normalen Betriebsbedingungen müsste die Einschaltsequenz 1, 2, 3, 4 sein. Aufgrund der Mindesteinzeiten/Mindestauszeiten/Zeit zwischen zwei Aktivierungen kann es vorkommen, dass diese Sequenz nicht eingehalten wird. Durch die Einstellung dieser Einschränkung wird die korrekte Sequenz auch bei Verzögerungen eingehalten. Der Ausgang mit Einschalt einschränkung x(1,2,3) wird erst nach der Aktivierung des Ausganges x aktiviert. Der Ausgang mit Einschalt einschränkung 0 wird unabhängig von anderen Ausgangen aktiviert.

5.6.6 Ausschalt einschränkung (Parameter d35, d39, d43, d47)

Unter normalen Betriebsbedingungen müsste die Ausschaltsequenz 4, 3, 2, 1 sein. Aufgrund der Mindesteinzeiten/Mindestauszeiten/Zeit zwischen zwei Aktivierungen kann es vorkommen, dass diese Sequenz nicht eingehalten wird. Durch die Einstellung dieser Einschränkung wird die korrekte Sequenz auch bei Verzögerungen eingehalten. Der Ausgang mit Ausschalt einschränkung x(1,2,3) wird erst nach der Deaktivierung des Ausganges x deaktiviert. Der Ausgang mit Ausschalt einschränkung 0 wird unabhängig von anderen Ausgangen deaktiviert.

5.6.7 Mindestwert des stetigen Ausganges (Parameter d36, d40, d44, d48)

Gilt, wenn der Ausgang ein Regelausgang ist und bei "Ausgangstyp"=1 (PWM-Ausgang oder 0...10-Vdc-Ausgang). Der stetige Ausgang kann nach unten auf einen Mindestwert beschränkt werden.

Beispiel einer **Proportional-Regelung**: Reverse-Modus mit St1=20 °C und P1=1°C. Werden nur ein stetiger Ausgang und eine Schaltdifferenz von 1°C verwendet, führt die Einstellung dieses Parameters auf den Wert 20 (20%) dazu, dass der Ausgang nur für Werte unter 19,8°C aktiviert wird, wie in der Abbildung dargestellt.

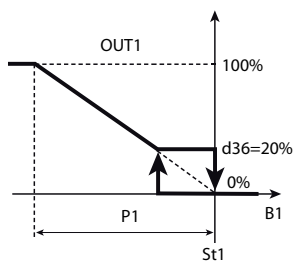


Fig. 5.q

Legende

| | | | |
|------|------------|-----|--------------------------------|
| St1 | Sollwert 1 | P1 | Reverse-Schaltdifferenz |
| OUT1 | Ausgang 1 | d36 | Mindestwert stetiger Ausgang 1 |
| B1 | Fühler 1 | | |

5.6.8 Höchstwert des stetigen Ausganges (Parameter d37, d41, d45, d49)

Gilt, wenn der Ausgang ein Regelausgang ist und bei "Ausgangstyp"=1 (PWM-Ausgang oder 0...10-Vdc-Ausgang). Der stetige Ausgang kann nach oben auf einen Höchstwert beschränkt werden.

Beispiel einer **Proportional-Regelung**: Reverse-Modus mit St1=20 °C und P1=1°C. Werden nur ein stetiger Ausgang und eine Schaltdifferenz von 1°C verwendet, führt die Einstellung dieses Parameters auf den Wert 80 (80%) dazu, dass der Ausgang für Werte unter 19,2°C konstant gehalten wird, wie in der Abbildung dargestellt.

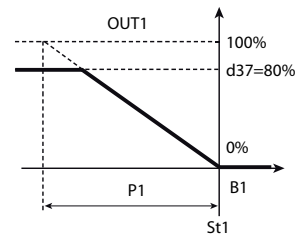


Fig. 5.r

Legende

| | |
|------|-------------------------------|
| St1 | Sollwert 1 |
| P1 | Reverse-Schaltdifferenz |
| d37 | Höchstwert stetiger Ausgang 1 |
| OUT1 | Ausgang 1 |
| B1 | Fühler 1 |

5.6.9 Cut-off des stetigen Ausganges (Parameter F34, F38, F42, F46)

Diese Parameter sind nützlich, wenn für den Betrieb eines Stellantriebes eine Mindestspannung angelegt werden muss. Sie aktivieren den Betrieb mit einer Mindestgrenze für den stetigen PWM- und den analogen 0..10-Vdc-Ausgang.

Beispiel: Steuerung mit zwei Ausgangen, von denen der erste (OUT1) ein EIN/AUS-Ausgang und der zweite (OUT2) ein 0..10-Vdc-Ausgang ist; "Mindestwert stetiger Ausgang" für den Ausgang 2=50 (50% des Ausganges), d40=50.

FALL 1 : F38 = 0 Cut-off-Betrieb

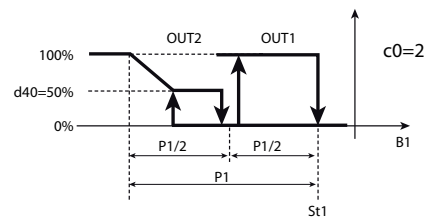


Fig. 5.s

FALL 2 : F38 = 1 Betrieb auf Mindestgeschwindigkeit

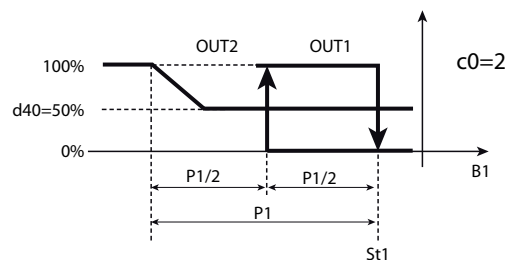


Fig. 5.t

⚠ Bei aktiviertem Cut-off des stetigen Ausganges müssen die Einschalt einschränkungen (d34, d38, d42, d46) und Ausschalt einschränkungen (d35, d39, d43, d47) korrekt eingestellt werden.

5.6.10 Speed-up-Dauer des stetigen Ausganges (Parameter F35, F39, F43, F47)

Dieses Parameter lassen den stetigen Ausgang der Regelung auf den vorgesehenen Höchstwert (Parameter d37, d41, d45, d49) für eine einstellbare Zeit ab der Aktivierung des Ausganges zwangsschalten. Die Einstellung auf 0 bedeutet: Speed-up deaktiviert.

5.6.11 Art der Zwangsschaltung des Ausganges (Parameter F36, F40, F44, F48)

Diese Parameter bestimmen die Art der Zwangsschaltung des Relaisausganges oder stetigen Ausganges der Steuerung, der über den digitalen Eingang aktiviert wurde (c29=6, c30=6). Die Wirkung auf den Ausgang hängt vom Ausgangstyp (Relais- oder stetiger Ausgang) ab.

Zwangsschaltung des Ausgangs

| ART DER ZWANGS-SCHALTUNG | RELAISAUSGANG | STETIGER AUSGANG |
|--------------------------|---|--|
| 0 | - | - |
| 1 | AUS unter Einhaltung von c6, c7 | 0%, 0 Vdc |
| 2 | EIN | 100%, 10 Vdc |
| 3 | - | Eingestellter Mindestwert (d36, d40, d44, d48) |
| 4 | - | Eingestellter Höchstwert (d37, d41, d45, d49) |
| 5 | AUS unter Einhaltung von c6, c7, d1, c8, c9 | - |

Tab. 5.1

5.7 Zusätzlich Anmerkungen zum Spezialbetrieb

Neutralzone P3

In den Betriebsmodi 3, 4 und 5 ist eine Neutralzone vorhanden, deren Größe von P3 festgelegt wird. Innerhalb der Neutralzone können keine Aktivierungs- oder Deaktivierungspunkte positioniert werden: Liegen diese vor oder hinter dem Sollwert, erhöht die Steuerung automatisch die Hysterese des betreffenden Ausgangs um den doppelten Wert von P3.

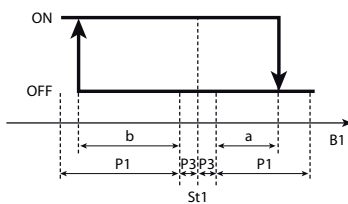
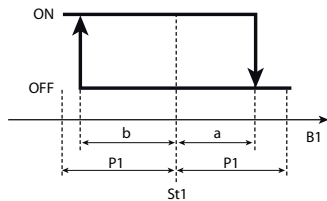


Fig. 5.u

Die PWM-Ausgänge (oder analogen Ausgänge) nehmen den in der Abbildung dargestellten Betriebsmodus an. Die Neutralzone des Ausgangs hält den Aktivierungspunkt praktisch unverändert.

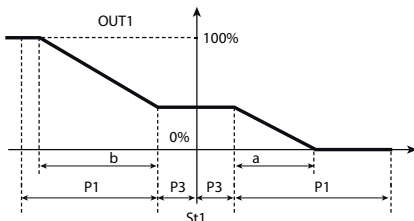
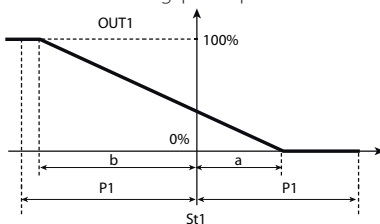


Fig. 5.v

Der Betriebsmodus 6 stellt die Ausgänge, die mit St1 verbunden sind, auf "Direct"-Logik ein ("Aktivierung" positiv und "Schaltdifferenz/Logik" negativ), wenn der digitale Eingang 1 offen ist. Die Schließung des digitalen Einganges 1 zwingt die Ausgänge, sich an St2 und P2 zu binden; die Logik wird durch die Umkehr des Vorzeichens der Parameter "Aktivierung" und "Schaltdifferenz/Logik" zur "Reverse"-Logik (eine eventuelle Überprüfung der Parameterwerte hängt nicht vom Zustand des digitalen Einganges ab: Diese ändern sich nur im Algorithmus). Bei c33=1:

Die Ausgänge, die bei der Umschaltung des ID1 die Abhängigkeit 16 annehmen, erfahren die in der Abbildung dargestellte Wirkung.

ABHÄNGIGKEIT= 16

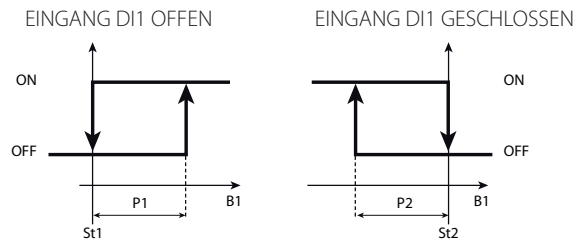


Fig. 5.w

Betriebsmodi 7 und 8. Die Ausgänge, die bei der Umschaltung des ID1 die Abhängigkeit 17 annehmen, erfahren die in der Abbildung dargestellte Wirkung.

Diese Betriebsmodi sehen keine Logikänderungen vor. Die Alarmausgänge ("Abhängigkeit"=3...14, 19...29) hängen nicht vom digitalen Eingang 1 ab. ABHÄNGIGKEIT= 17

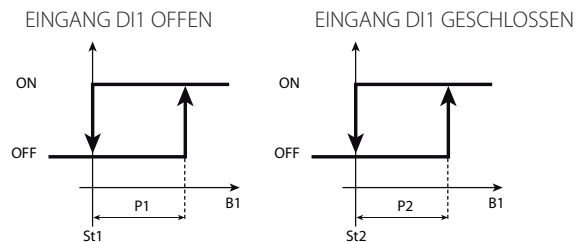


Fig. 5.x

Betriebsmodi 1 und 2 im Differenzbetrieb (c19=1).

Im Differenzbetrieb muss St1 auf 'B1-B2' Bezug nehmen. Im Spezialbetrieb (c33=1) können die Ausgänge mit der gewünschten Aktivierung und Deaktivierung programmiert werden; wird jedoch die "Abhängigkeit"=2 eingestellt, wird der Spezialbetrieb deaktiviert.

Betriebsmodi 1 und 2 mit Sollwertschiebung (c19=2, 3, 4).

Analog zum vorhergehenden Fall verlieren die Ausgänge mit "Abhängigkeit" 2 bei c33=1 die Sollwertschiebungsfunktion.

5.8 Ausgänge und Eingänge

5.8.1 EIN/AUS-Ausgänge

(Parameter c6, c7, d1, c8, c9, c11)

Diese Parameter betreffen die Mindestein- oder Mindestauszeiten eines oder mehrerer Ausgänge, um Lasten zu schützen und Schwankungen im Regelbetrieb zu vermeiden.

Um die eingestellten Zeiten sofort übernehmen zu können, muss die Steuerung aus- und eingeschaltet werden. Andernfalls werden die Einstellungen erst bei der nächsten Verwendung bei der Einstellung der internen Timer wirksam.

5.8.2 Schutzzeiten für den EIN/AUS-Ausgang

(Parameter c7, c8, c9)

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---|------|------|------|------|
| c7 | Mindestzeit zwischen Aktivierungen desselben EIN/AUS-Ausganges Gültige Einstellungen: c0 ≠ 4 | 0 | 0 | 15 | min |
| c8 | Mindestauschaltzeit des EIN/AUS-Ausganges Gültige Einstellungen: c0 ≠ 4 | 0 | 0 | 15 | min |
| c9 | Mindesteinschaltzeit des EIN/AUS-Ausganges Gültige Einstellungen: c0 ≠ 4 | 0 | 0 | 15 | min |

Tab. 5.m

- c9 legt die Mindestzeit fest, für welche der EIN/AUS-Ausgang aktiviert bleibt, unabhängig von der Anforderung.
- c8 legt die Mindestzeit fest, für welche der Ausgang deaktiviert bleibt, unabhängig von der Anforderung.
- c7 legt die Mindestzeit zwischen zwei aufeinanderfolgenden Aktivierungen desselben EIN/AUS-Ausganges fest.

5.8.3 Schutzzeiten für verschiedene EIN/AUS-Ausgänge (Parameter c6, d1)

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---|------|------|------|------|
| c6 | Verzögerung zwischen Aktivierungen von 2 verschiedenen EIN/AUS-Ausgängen Gültige Einstellungen: c0 ≠ 4 | 5 | 0 | 255 | s |
| d1 | Mindestzeit zwischen Deaktivierungen von 2 verschiedenen EIN/AUS-Ausgängen Gültige Einstellungen: c0 ≠ 4 | 0 | 0 | 255 | s |

Tab. 5.n

- c6 legt die Mindestzeit fest, die zwischen zwei aufeinanderfolgenden Aktivierungen von 2 verschiedenen EIN/AUS-Ausgängen verstreichen muss. Durch die Verzögerung der Aktivierung werden Leitungsüberlasten aufgrund von zu nahe liegenden oder gleichzeitigen Anläufen vermieden.
- d1 legt die Mindestzeit fest, die zwischen den Deaktivierungen von zwei verschiedenen EIN/AUS-Ausgängen verstreichen muss.

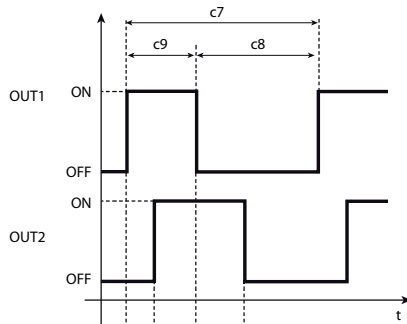


Fig. 5.y

Legende
t = Zeit

! c6, c7, c8, c9 und d1 sind für die PWM-, analogen und Timer-Ausgänge nicht verfügbar.

5.8.4 Rotation (Parameter c11)

Ermöglicht den Ein/Aus-Regelausgängen, die Start- und Stopp-Priorität zu ändern: Abhängig von der Regelungsanforderung wird jener Ausgang deaktiviert, der am längsten aktiv war oder jener aktiviert, der am längsten inaktiv war.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|--|------|------|------|------|
| c11 | Rotation der Ausgänge 0= Rotation nicht aktiv 1= Standard-Rotation (auf 2 oder 4 Relais) 2= Rotation 2+2 3= Rotation 2+2 (COPELAND) 4= Rotation der Ausgänge 3 und 4, keine Rotation für 1 und 2 5= Rotation der Ausgänge 1 und 2, keine Rotation für 3 und 4 6= Getrennte Rotation der Paare 1, 2 (untereinander) und 3, 4 (untereinander) 7= Rotation der Ausgänge 2, 3, 4, keine Rotation für Ausgang 1 8= Rotation der Ausgänge 1 und 3, keine Rotation für 2 und 4 Gültige Einstellungen: c0=1, 2, 3, 6, 7, 8, 9 und alle Ein/Aus-Ausgänge 8= Rotation der Ausgänge 1 und 3, keine Rotation für 2 und 4 Gültige Einstellungen: c0=1, 2, 7, 8 und c33= 0 | 0 | 0 | 8 | - |

Tab. 5.o

Die Rotation 2+2 auf 4 Ausgängen (c11=2) dient der Leistungsregelung der Verdichter. Die Ausgänge 1 und 3 aktivieren die Verdichter, die Ausgänge 2 und 4 die Leistungsregelventile. Die Rotation erfolgt zwischen den Ausgängen 1 und 3, während die Ventile aktiviert werden (Relais EIN), um die Verdichter auf Höchstleistung zu betreiben. Das Ventil 2 ist an den Ausgang 1 und das Ventil 4 an den Ausgang 3 gebunden.

Die Rotation 2+2 DWM Copeland auf 4 Ausgängen (c11=3) ist analog zur vorhergehenden Rotation, nur mit umgekehrter Ventilregellogik. Die Ventile sind normalerweise aktiviert (leistungsgeregelter Verdichter) und

werden deaktiviert (Relais AUS), sobald der Verdichter auf Höchstleistung arbeiten muss. Eine normale Einschaltsequenz ist:

- 1 aus, 2 aus, 3 aus, 4 aus
- 1 ein, 2 ein, 3 aus, 4 aus
- 1 ein, 2 aus, 3 aus, 4 aus
- 1 ein, 2 aus, 3 ein, 4 ein
- 1 ein, 2 aus, 3 ein, 4 aus

Wie vorher steuern auch in diesem Fall die Ausgänge 1 und 3 die Verdichter an, die Ausgänge 2 und 4 die Magnetventile.

- Der Parameter hat keine Wirkung in Steuerungen mit 1 Ausgang.
- In den Modellen mit zwei Ausgängen (W) handelt es sich um eine Standard-Rotation auch bei c11=2 oder 3.
- Die Verbindung in der 2+2 Konfiguration ist: OUT1 = Verdichter 1, OUT2 = Ventil 1, OUT3 = Verdichter 2, OUT4 = Ventil 2.

! Achtung bei der Programmierung der Parameter, da die Steuerung die Ausgänge nach der obgenannten Logik rotiert, unabhängig davon, ob es sich um Ein/Aus-Regelausgänge oder Alarmausgänge handelt. Ist mindestens ein PWM- oder 0...10-Vdc-Ausgang vorhanden, ist die Rotation immer aktiv, außer bei DN/IR33 Modell E und c11=8.

Beispiel a: Bei zwei Alarmausgängen und zwei Regelausgängen muss die Rotation so gewählt werden, dass nur die Regelausgänge rotieren.
Beispiel b: Soll ein Chiller mit drei Verdichtern geregelt werden, kann die Rotation 7 verwendet werden: Die Ausgänge 2, 3 und 4 sind den Verdichtern vorbehalten, Ausgang 1 kann auch nicht angeschossen werden oder kann als Hilfsausgang oder Alarmausgang verwendet werden.

5.8.5 Digitale SSR-Ausgänge (Festkörperrelais)

Wird eine Regelung auf einem oder mehreren PWM-Ausgängen angefordert, wird die Relais-Lösung praktisch unmöglich, wenn nicht hohe Umschaltzeiten (mindestens 20 Sekunden) verwendet werden, weil sonst die Lebensdauer des Relais selbst beeinträchtigt würde. In diesen Fällen kann ein für die jeweilige Anwendung geeignetes Festkörperrelais SSR verwendet werden.

5.8.6 PWM-Zykluszeit (Parameter c12)

Stellt die Gesamtzeit im PWM-Zyklus dar; die Summe der Einschaltzeit tON und der Ausschaltzeit tOFF ist konstant und gleich c12. Das Verhältnis zwischen tON und tOFF wird von der Abweichung des Messwertes vom Sollwert festgelegt, die ein Prozentsatz der Schaltdifferenz des Ausganges ist. Für weitere Details siehe Betriebsmodus 4.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|----------------|------|------|------|------|
| c12 | PWM-Zykluszeit | 20 | 0,2 | 999 | s |

Tab. 5.p

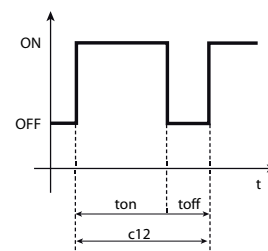


Fig. 5.z

Legende
t = Zeit

- Da der PWM-Betrieb stetig ist, kann die PID-Regelung voll ausgeschöpft werden, damit der Wert mit dem Sollwert übereinstimmt oder in die Neutralzone zurückkehrt.
- Die berechenbare Mindesteinzeit (ton) und die maximale erhältliche Definition von ton ist 1/100 di c12(1%).

5.8.7 Analoge 0...10-Vdc-Ausgänge

Sind für die Regelung ein oder mehrere analoge 0...10-Vdc-Ausgänge erforderlich, müssen die folgenden Steuerungen verwendet werden:

- IR33B***** (1 Relais + 1 0...10 Vdc)
- IR33E***** (2 Relais + 2 0...10 Vdc)
- DN33B***** (1 Relais + 1 0...10 Vdc)
- DN33E***** (2 Relais + 2 0...10 Vdc)


In diesem Fall führt das System die Regelung mit einer Spannung aus, die von 0 bis 10 Vdc ansteigt.

5.8.8 Analoge Eingänge

Siehe Absatz "Fühler" zu Kapitelbeginn.

5.8.9 Digitale Eingänge

Der Parameter c29 legt die Funktion des digitalen Einganges 1 fest, falls dieser nicht bereits in den Betriebsmodi 6, 7 und 8 oder im Spezialbetrieb (c33=1) mit "Abhängigkeit"=16 und 17 verwendet wird. Wird er als Alarmeingang eingestellt, d. h. bei c29= 1...3 und 7...11, sind ein oder mehrere Alarmausgänge aktiv (siehe Betriebsmodus 5), während die Wirkung auf die Regelausgänge mit c31 festgelegt wird (siehe Kapitel "Alarmer"). Der Parameter c30 ist analog zu c29 und bezieht sich auf den digitalen Eingang 2.



 Der Kreis 1 stimmt mit dem Regelkreis überein, wenn der unabhängige Betrieb nicht aktiviert ist; in einem solchen Fall arbeitet die Steuerung auf den Kreisen 1 und 2. Ist der unabhängige Betrieb nicht aktiviert, aber eine der Einstellungen in Bezug auf den Alarm in Kreis 2 gewählt, wird der Alarm am Display zwar gemeldet, hat aber keine Wirkung.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---|------|------|------|------|
| c29 | Digitaler Eingang 1 0= Eingang nicht aktiv 1= Unmittelbarer externer Alarm, automatisches Reset (Kreis 1) 2= Unmittelbarer externer Alarm, manuelles Reset (Kreis 1) 3= Verzögerter externer Alarm (P28), manuelles Reset (Kreis 1) 4= Remote-EIN/AUS 5= Aktivierung/Deaktivierung des Arbeitszyklus über Taste 6= Zwangsschaltung der Ausgänge (Kreis 1) 7= Verzögerter Meldealarm E17 (P33) 8= Unmittelbarer Meldealarm E17 9= Unmittelbarer externer Alarm, automatisches Reset (Kreis 2) 10= Unmittelbarer externer Alarm, manuelles Reset (Kreis 2) 11= Verzögerter externer Alarm (P33), manuelles Reset (Kreis 2) 12= Zwangsschaltung der Ausgänge (Kreis 2) 13 = Unmittelbarer externer Alarm, automatisches Reset (Kreis 1) Ed1 14 = Unmittelbarer externer Alarm, manuelles Reset (Kreis 1) Ed1 15 = Verzögerter externer Alarm (P28), manuelles Reset (Kreis 1) Ed1 Gültige Einstellungen: c0 ≠ 6, 7 und bei c33=1 mit "Abhängigkeit"=16 und 17. Im Alarmfall hängt der Relaiszustand von c31 oder d31 ab. | 0 | 0 | 12 | - |
| c30 | Digitaler Eingang 2 Siehe c29 | 0 | 0 | 12 | - |



Tab. 5.q

c29=0 Eingang nicht aktiv

c29=1 Unmittelbarer externer Alarm mit automatischem Reset (Kreis 1). Ein Alarm tritt bei offenem Kontakt auf. Bestehen die Alarmbedingungen nicht mehr (Schließen des Kontaktes), nimmt die Regelung wieder ihren Betrieb auf und der eventuelle Alarmausgang wird deaktiviert.

c29=2 Unmittelbarer externer Alarm mit manuellem Reset (Kreis 1). Ein Alarm tritt bei offenem Kontakt auf. Bestehen die Alarmbedingungen nicht mehr (Schließen des Kontaktes), nimmt die Regelung nicht automatisch wieder ihren Betrieb auf und die akustische Meldung, der Alarmcode E03 und der Alarmausgang bleiben aktiv. Die Regelung wird erst nach einem manuellen Reset wieder aufgenommen, d. h. nach dem gleichzeitigen Druck der Tasten  und  und für 5 Sekunden.

c29=3 Verzögerter externer Alarm (Verzögerung = P28) mit manuellem Reset (Kreis 1). Der Alarm tritt auf, wenn der Kontakt für länger als die Zeit P28 offen bleibt (in Sekunden gemessen). Bestehen nach dem Auslösen des Alarms E03 die Alarmbedingungen nicht mehr (Schließen des Kontaktes), nimmt die Regelung nicht automatisch wieder ihren

Betrieb auf, und die akustische Meldung, der Alarmcode E03 und der eventuelle Alarmausgang bleiben aktiv. Die Regelung wird erst nach dem gleichzeitigen Druck der Tasten  und  für 5 Sekunden wieder aufgenommen.

c29=4 EIN/AUS

Der digitale Eingang bestimmt den Gerätezustand:

- Ist der digitale Eingang geschlossen, ist die Regelung aktiv (EIN).
- Ist der digitale Eingang offen, wird die Regelung deaktiviert (AUS).

Die Folgen des Überganges zu AUS sind:

- Am Display wird die Meldung OFF abwechselnd zum Fühlerwert und zu eventuellen Alarmcodes (E01/E02/E06/E07/E08), die vor dem Ausschalten aktiv waren, angezeigt.
- Die Regelausgänge werden ausgeschaltet (AUS), wobei die eventuelle Mindesteinschaltzeit (c9) eingehalten wird.
- Der Summer (falls aktiv) wird deaktiviert.
- Die Alarmausgänge (falls aktiv) werden deaktiviert.
- Neue Alarmer, die in diesem Zustand eventuell auftreten, werden nicht gemeldet, außer (E01/E02/E06/E07/E08).



Wird ein digitaler Eingang als EIN/AUS-Eingang konfiguriert, kann der Zustand der Steuerung nicht über den Supervisor geändert werden.

c29=5 Aktivierung des Arbeitszyklus.

Für die Aktivierung des Arbeitszyklus über die Taste müssen P70=2 und P29=5 für den digitalen Eingang 1 und P70=3 und c30=5 für den digitalen Eingang 2 eingestellt sein.

c29=6 Zwangsschaltung der Ausgänge, Kreis 1.

Ein Alarm tritt bei offenem Kontakt auf. Die Ausgänge des Kreises 1 (siehe Abs. "Unabhängiger Betrieb") werden auf der Grundlage der Einstellungen der Parameter "Art der Zwangsschaltung" (siehe Abs. 5.6.11) zwangsgeschaltet.

c29=7 Verzögerter Meldealarm E17 (P33, in Sekunden gemessen).

Ein Alarm tritt bei offenem Kontakt auf. Der Meldealarm E17 lässt das Schlüsselicon am Display blinken, hat aber keine Wirkung auf die Regelung. Über den Parameter "Abhängigkeit" (c34, c38, c42, c46=29) kann ein Ausgang gewählt werden, der unter Normalbedingungen nicht regelt und im Alarmfall die Wirkung EIN/100%/10Vdc hat.

c29=8 Unmittelbarer Meldealarm E17.

Wie für c29=7, jedoch ohne Verzögerung.

c29 = 13 Unmittelbarer externer Alarm, automatisches Reset (Kreis 1).

Wie für c29 = 1, am Display wird jedoch Ed1 angezeigt.

c29 = 14 Unmittelbarer externer Alarm, manuelles Reset (Kreis 1).

Wie für c29 = 2, am Display wird jedoch Ed1 angezeigt.

c29 = 15 Verzögerter externer Alarm (P28), manuelles Reset (Kreis 1).

Wie für c29 = 3, am Display wird jedoch Ed1 angezeigt.

c30 = 13 Unmittelbarer externer Alarm, automatisches Reset (Kreis 1).

Wie für c30 = 1, am Display wird jedoch Ed2 angezeigt.

c30 = 14 Unmittelbarer externer Alarm, manuelles Reset (Kreis 1).

Wie für c30 = 2, am Display wird jedoch Ed2 angezeigt.

c30 = 15 Verzögerter externer Alarm (P33), manuelles Reset (Kreis 1).

Wie für c29 = 3, jedoch mit Verzögerung P33 und Displayanzeige Ed2.

Damit die nachfolgenden Einstellungen sofort übernommen werden, muss der unabhängige Betrieb aktiv sein (c19=7).

c29=9 Unmittelbarer externer Alarm, automatisches Reset (Kreis 2).

Wie für c29=1, nur für Kreis 2.

c29=10 Unmittelbarer externer Alarm, manuelles Reset (Kreis 2).

Wie für c29=2, nur für Kreis 2.

c29=11 Verzögerter externer Alarm (P33), manuelles Reset (Kreis 2).

Wie für c29=3, nur für Kreis 2.

c29=12 Zwangsschaltung der Ausgänge, Kreis 2.

Wie für c29=6, nur für Kreis 2.


Der Parameter c29 ist für c0= 6, 7, 8 oder im Spezialbetrieb (c33=1) mit "Abhängigkeit"=16 und 17 nicht verfügbar. Diese Betriebsmodi nutzen den digitalen Eingang 1, um den Sollwert und/oder die Betriebslogik umzuschalten, weshalb jede Änderung dieses Parameterwertes keinen Einfluss ausübt.

6. REGELUNG

EIN/AUS- und PID-Regelung

Die Steuerung arbeitet mit zwei Arten von Regelung:

- EIN/AUS-Regelung (Proportionalregelung), bei welcher der Stellantrieb entweder auf der vollen Leistung arbeitet oder ausgeschaltet ist. Es handelt sich um eine einfache Regelung, die in einigen Fällen gute Ergebnisse erzielen lässt.
- PID-Regelung, nützlich für Systeme, in denen die Antwort der geregelten Größe im Vergleich zum änderbaren Wert die Messabweichung im Regelbetrieb beseitigt und die Regelung verbessert. Der änderbare Wert wird zu einer analogen Größe, die kontinuierlich zwischen 0 und 100% variiert.


 In der PID-Regelung stimmt das Proportionalband mit der Schaltdifferenz überein (Parameter P1/P2).


6.1 Art der Regelung (Parameter c5)

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---|------|------|------|------|
| c5 | Art der Regelung 0=EIN/AUS (Proportional) 1=Proportional+Integral+Differential (PID-Regelung) | 0 | 0 | 1 | - |

Tab. 6.a

Dieser Parameter lässt die geeignetste Regelung für das Verfahren einstellen.

 In einer effizienten PID-Regelung stimmt der geregelte Wert mit dem Sollwert überein oder liegt in der Neutralzone; unter diesen Bedingungen können mehrere Ausgänge aktiv sein, auch wenn das ursprüngliche Regeldiagramm diese nicht vorsieht. Dies ist die offensichtlichste Wirkung der Integralregelung.

 Eine Voraussetzung für die PID-Regelung ist, dass die P-Regelung keine Schwankungen aufweist und dass eine gute Stabilität in den vorgesehenen Schaltdifferenzen herrscht: Nur bei einer stabilen Proportionalregelung garantiert die PID-Regelung die maximale Wirkung.

6.2 ti_PID, td_PID (Parameter c62,c63, d62,d63)

Sie ermöglichen die Einstellung der PID-Parameter für die spezifische Anwendung.


| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|--------------|------|------|------|------|
| c62 | ti_PID1 | 600 | 0 | 999 | s |
| c63 | td_PID1 | 0 | 0 | 999 | s |
| d62 | ti_PID2 | 600 | 0 | 999 | s |
| d63 | td_PID2 | 0 | 0 | 999 | s |


Tab. 6.b


Die nachstehende Tabelle führt den von PID1 und PID2 verwendeten Fühler gemäß Einstellung von c19 an.


| c19 | PID1 (Abhängigkeit=1) | PID2 (Abhängigkeit = 2) |
|--------------------------|-----------------------|-------------------------|
| 1 | B1-B2 | B1 |
| 7 | B1 (Kreis 1) | B2 (Kreis 2) |
| 8 | Max. (B1, B2) | B1 |
| 9 | Min. (B1, B2) | B1 |
| 0, 2, 3, 4, 5, 6, 10, 11 | B1 | B1 |

Tab. 6.c


 Für die Erklärung der Funktionsweise der Steuerung auf der Grundlage der Einstellung von c19 siehe Abs. 6.5.

 Zur Beseitigung der Integral- und Differentialwirkung müssen die Parameter ti und td=0 eingestellt werden.

 Bei td=0 und ti ≠ 0 erhält man eine P+I Regelung, die häufig in Umgebungen verwendet wird, in denen die Temperatur nicht stark schwankt.

 Zur Beseitigung der Messabweichung im Regelbetrieb kann die P+I Regelung eingestellt werden, wenn die Integralwirkung den Mittelwert der Messabweichung zu reduzieren imstande ist. Bei einer

hohen Integralwirkung (die umgekehrt proportional zur Zeit ti beiträgt) können die Schwankungen, die Überschwüngen und die Zeiten für die Erhöhung und Verminderung der geregelten Variable zunehmen, bis es zur Unstabilität kommt.

 Um solchen Überschwüngen als Folge der Integralwirkung entgegenzuwirken, kann die Differentialwirkung eingeführt werden, welche die Schwankungen dämpft. Bei einer starken Erhöhung der Differentialwirkung (Erhöhung der Zeit td) wird die Zeit erhöht, welche die Variable benötigt, um anzusteigen oder zu sinken, was zur Systemunstabilität führen kann. Die Differentialwirkung beeinflusst im Gegensatz zur Integralwirkung die Messabweichung im Regelbetrieb nicht.

6.3 Auto-Tuning (Parameter c64)

 Die Auto-Tuning-Funktion ist mit dem unabhängigen Betrieb nicht kompatibel (c19=7).

Die Steuerung ist werkseitig mit den Default-PID-Parametern konfiguriert; diese Werte lassen eine Standard-PID-Regelung ausführen, können aber den Anforderungen des Systems, das mit IR33 geregelt werden soll, auch nicht optimal entsprechen. Das Auto-Tuning-Verfahren lässt 3 Parameter einstellen, welche die Anlagenregelung verbessern: Diese Parameter unterscheiden sich in Abhängigkeit der jeweiligen Anlage natürlich stark. Die Auto-Tuning-Funktion sieht zwei Arbeitsverfahren vor:

- **Tuning (Abstimmung) der Steuerung während der ersten Inbetriebnahme der Anlage.**
- **Fine-Tuning (feine Abstimmung) der Steuerung mit bereits abgestimmten Parametern während des Normalbetriebs.**

In beiden Verfahren muss die Steuerung mit den folgenden Parametereinstellungen konfiguriert werden:

c0 = 1 oder 2, d. h. Regelung im "Direct"- oder "Reverse"-Modus;

c5 = 1, d. h. PID-Regelung aktiviert;

c64 = 1, d. h. Auto-Tuning-Funktion aktiviert;

St1 = Arbeitssollwert.

Tuning der Steuerung während der ersten Inbetriebnahme der Anlage.

Dieses Arbeitsverfahren wird bei der ersten Inbetriebnahme der Anlage ausgeführt; es dient einer ersten Abstimmung der PID-Parameter sowie der Analyse der allgemeinen Anlagendynamik; die sich daraus ergebenden Informationen sind unerlässlich für dieses und weitere Tuning-Verfahren.

Bei der ersten Inbetriebnahme befindet sich das System in einem unveränderlichen Status; es liegt keine Spannung an und es herrscht ein thermisches Gleichgewicht mit der Umgebungstemperatur. Dieser Status muss auch bei der Programmierung der Steuerung beibehalten werden, die vor dem Start des Auto-Tuning-Verfahrens stattfinden muss. Die Steuerung wird also mit den obgenannten Parametereinstellungen konfiguriert; es dürfen keine Lasten geregelt werden, damit der Status des Systems unverändert bleibt (d. h. keine Erhöhung oder Verminderung der Temperatur). Dies kann auch erzielt werden, indem die Ausgänge der Steuerung an keine Lasten angeschlossen oder die Lasten nicht versorgt werden. Nach der Programmierung **muss die Steuerung ausgeschaltet werden**, müssen die Ausgänge eventuell wieder an die Lasten angeschlossen werden und muss an die gesamte Anlage (Steuerung und System) Spannung angelegt werden. Die Steuerung beginnt das Auto-Tuning-Verfahren (das TUNING-Icon am Display blinkt); es werden die Startbedingungen und die Eignung überprüft, d. h. für Systeme im "Direct"-Modus muss die vom Regelfühler erfasste Starttemperatur den folgenden Bedingungen entsprechen:

-höher als der Sollwert;

-Abweichung vom Sollwert um über 5°C.

Für Systeme im "Reverse"-Modus muss die vom Regelfühler erfasste Starttemperatur den folgenden Bedingungen entsprechen:

-niedriger als der Sollwert;

-Abweichung vom Sollwert um über 5°C.

Sind die Startbedingungen nicht geeignet, kann die Steuerung das Verfahren nicht ausführen und meldet den Alarm "E14"; die Steuerung

bleibt in diesem Zustand, bis sie resettiert oder ausgeschaltet und wieder eingeschaltet wird. Das Verfahren kann wiederholt werden, um zu überprüfen, ob nun andere Startbedingungen vorliegen, die das Auto-Tuning-Verfahren ermöglichen. Erweisen sich die Startbedingungen hingegen als geeignet, startet die Steuerung eine Reihe von Vorgängen, die den aktuellen Status des Systems durch Störungen ändern, welche entsprechend erfasst werden und die besten PID-Parameter für die Anlage berechnen lassen. In dieser Phase können sich die vom Gerät erreichten Temperaturen stark vom eingestellten Sollwert differenzieren oder können auch zum Startwert zurückkehren. Nach der Beendigung des Verfahrens (maximale Dauer: 8 Stunden) werden bei positivem Ausgang die für die Parameter der Steuerung berechneten Werte endgültig gespeichert und ersetzen die Default-Werte; andernfalls wird nichts gespeichert, und die Steuerung meldet den Ausgang aus dem Verfahren mit einem Alarm (siehe Alarmtabelle). In diesen Fällen bleibt die Meldung bis zum manuellen Alarmreset oder bis zum Aus- und Einschalten der Steuerung bestehen, während das Auto-Tuning-Verfahren auf jeden Fall beendet wird und die gespeicherten Parameter nicht geändert werden.

Fine-Tuning der Steuerung mit bereits abgestimmten Parametern während des Normalbetriebs.

Wurde die Steuerung bereits dem ersten Tuning-Verfahren unterzogen, kann ein weiteres Auto-Tuning für eine noch feinere Abstimmung der Parameter ausgeführt werden. Dies ist vor allem dann nützlich, wenn andere Lastbedingungen im Vergleich zum ersten Verfahren oder einem anderen Fine-Tuning-Verfahren vorliegen. Die Steuerung ist in diesem Fall bereits imstande, das System mit seinen PID-Parameter zu regeln; ein zusätzliches Auto-Tuning optimiert diese Regelung.

Das Fine-Tuning-Verfahren kann während der normalen Anlagenregelung stattfinden (bei $c0 = 1$ oder 2 , d. h. bei Regelung im "Direct"- oder "Reverse"-Modus und $c5 = 1$, d. h. bei aktivierter PID-Regelung); es ist nicht nötig, die Steuerung aus- und einzuschalten. Es genügt:

-den Parameter $c64$ auf 1 zu setzen;

-die Taste **▲** für 5 Sekunden zu drücken; anschließend erscheint die Meldung "tun", und das Auto-Tuning-Verfahren wird gestartet.

Das Verfahren verläuft wie bereits oben beschrieben. In beiden Tuning-Verfahren stellt die Steuerung bei positivem Ausgang automatisch den Parameter $c64$ auf Null und beginnt die PID-Regelung mit den neu gespeicherten Parametern.

Das Auto-Tuning-Verfahren ist nicht unerlässlich für eine optimale Anlagenregelung; erfahrene Anlagenbediener können die Regelparameter auch von Hand ändern und ebenfalls optimale Ergebnisse erzielen.

Für Benutzer, die bisher die Vorgängerserie IR32 Universale mit P+I-Regelung verwendet haben, genügt es, $c5=1$ einzustellen (PID-Regelung aktiviert) und die Default-Parameterwerte zu verwenden, wodurch praktisch das Verhalten der Vorgänger-Steuerung repliziert wird.

6.4 Arbeitszyklus

Der Arbeitszyklus ist mit dem unabhängigen Betrieb nicht kompatibel ($c19=7$).

Der Arbeitszyklus ist ein automatisches Betriebsprogramm mit 5 Sollwerten, die in den 5 zugehörigen Zeitintervallen erreicht werden müssen. Er ist in der Prozessautomation nützlich, wo die Temperatur in einem bestimmten Zeitintervall einen bestimmten Verlauf annehmen muss (z. B. Pasteurisation der Milch).

Die Dauer und Temperatur müssen für alle 5 Steps eingestellt werden.

Ein Arbeitszyklus kann über die Tasten, den digitalen Eingang oder automatisch über die RTC gestartet werden (siehe Kapitel "Bedienteil").

Wird die Dauer des Steps x ($P71$, $P73$, $P75$, $P77$) auf Null gesetzt, arbeitet die Steuerung nur in Abhängigkeit der Temperatur. Die Steuerung versucht, die eingestellte Temperatur in der kürzest möglichen

Zeit zu erreichen und geht anschließend zum nächsten Step über. Sollte der letzte Step die Dauer Null haben ($P79=0$), wird eine unendliche Temperaturregelung durchgeführt (der Step muss manuell unterbrochen werden). Bei einer Stepdauer $\neq 0$ versucht die Steuerung, die eingestellte Temperatur in der vorgesehenen Zeit zu erreichen und geht anschließend in jedem Fall zum nächsten Step über.

Wird das Gerät während eines Arbeitszyklus ausgeschaltet (AUS), stoppt die Regelung, die Zählung der Steps wird jedoch fortgesetzt. Nach einem erneuten Einschalten des Gerätes (EIN) geht die Regelung weiter.

Der Arbeitszyklus wird bei Fühlerdefekt oder Fehler über digitalen Eingang automatisch unterbrochen.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|--|--------|-------------|-----------|--------|
| P70 | Aktivierung des Arbeitszyklus 0= Deaktiviert 1= Tasten 2= Digitaler Eingang 3= RTC | 0 | 0 | 3 | - |
| P71 | Arbeitszyklus: Dauer Step 1 | 0 | 0 | 200 | min |
| P72 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 1 | 0 (32) | -50 (-58) | 150 (302) | °C(°F) |
| P72 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 1 | 0 (32) | -199 (-199) | 800(800) | °C(°F) |
| P73 | Arbeitszyklus: Dauer Step 2 | 0 | 0 | 200 | min |
| P74 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 2 | 0 (32) | -50 (-58) | 150 (302) | °C(°F) |
| P74 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 2 | 0 (32) | -199 (-199) | 800(800) | °C(°F) |
| P75 | Arbeitszyklus: Dauer Step 3 | 0 | 0 | 200 | min |
| P76 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 3 | 0 (32) | -50 (-58) | 150 (302) | °C(°F) |
| P76 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 3 | 0 (32) | -199 (-199) | 800(800) | °C(°F) |
| P77 | Arbeitszyklus: Dauer Step 4 | 0 | 0 | 200 | min |
| P78 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 4 | 0 (32) | -50 (-58) | 150 (302) | °C(°F) |
| P78 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 4 | 0 (32) | -199 (-199) | 800(800) | °C(°F) |
| P79 | Arbeitszyklus: Dauer Step 5 | 0 | 0 | 200 | min |
| P80 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 5 | 0 (32) | -50 (-58) | 150 (302) | °C(°F) |
| P80 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 5 | 0 (32) | -199 (-199) | 800(800) | °C(°F) |

Tab. 6.d

Beispiel 1: Heizzyklus mit unendlicher Temperaturregelung

In diesem Beispiel muss der Step 1 das System auf die Temperatur $SetA$ führen; die darauffolgenden Steps dienen der unendlichen Temperaturregelung. In diesem Fall würden 2 Steps genügen, der Zyklus verlangt aber die Einstellung der Temperatur- und Zeitparameter aller Steps. Aus diesem Grund werden die Steps 2 , 3 und 4 auf die Regeltemperatur $SetA$ für die Zeit 1 eingestellt (dieser Wert könnte jedoch auch auf den Höchstwert programmiert werden, da die Temperaturregelung unendlich erfolgt), während für den fünften und letzten Step die Zeit auf "0" gestellt wird. Das bedeutet auch, dass der Arbeitszyklus nicht gestoppt wird, solange der Bediener nicht eingreift.

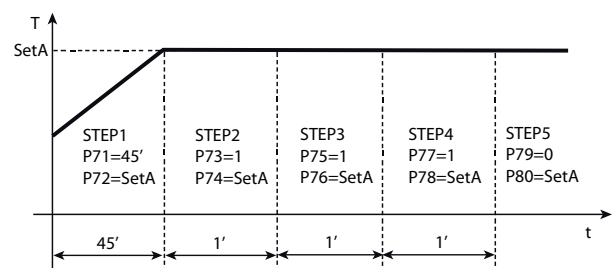


Fig. 6.a

Beispiel 2: Heizzyklus mit Zwischenpausen

Nach Beendung des Steps 5 endet der Arbeitszyklus automatisch, und die Regelung erfolgt wieder in Abhängigkeit von Set1.

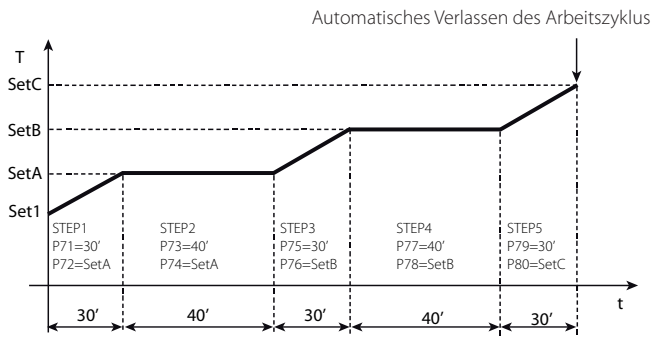


Fig. 6.b

Beispiel 3: Niedrige Pasteurisation

Nach Beendung des Steps 5 endet der Arbeitszyklus, und die Regelung erfolgt wieder in Abhängigkeit von Set1.

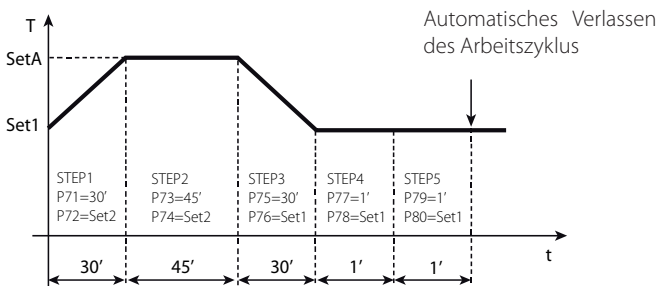


Fig. 6.c

Beispiel 4: Hohe Pasteurisation

In diesem Beispiel wurde die Zeit des letzten Steps auf "0" gesetzt; der Arbeitszyklus endet nicht, solange der Bediener nicht eingreift; die Temperaturregelung wird unendlich fortgesetzt. Da die Temperatur der unendlichen Temperaturregelung gleich der für Set1 eingestellten Temperatur ist, verhält sich das System wie im normalen Regelbetrieb; am Display wird jedoch CL5 angezeigt, was auf den noch laufenden Arbeitszyklus hinweist.

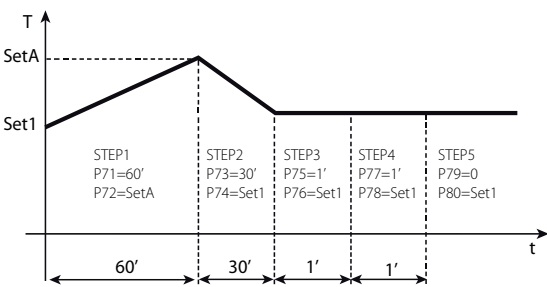


Fig. 6.d

Legende
T= temperatur
t = Zeit

6.5 Betrieb mit Fühler 2

Durch die Installation des Fühlers 2 bieten sich verschiedene Betriebsmodi an, die im Parameter c19 gewählt werden können. Wie bereits besagt wird der zweite Fühler nur in den Betriebsmodi c0= 1, 2, 3, 4 verwaltet.

6.5.1 Differenzbetrieb (Parameter c19=1)

Der Fühler B2 muss installiert sein. Die Regelung erfolgt durch einen Vergleich des Sollwertes St1 mit der Differenz der beiden Fühler (B1-B2). Die Steuerung reagiert mit der Anpassung der Differenz B1-B2 an den Wert St1.

Der "Direct"-Modus (c0=1) ist in jenen Anwendungen dienlich, in denen die Steuerung verhindern soll, dass die Differenz B1-B2 ansteigt. Im "Reverse"-Modus (c0=2) wird hingegen verhindert, dass sich die Differenz B1-B2 vermindert. Anwendungsbeispiele:

Beispiel 1:

Eine Kälteanlage mit 2 Verdichtern muss die Wassertemperatur um 5°C senken.

Einleitung: Die gewählte Steuerung sieht 2 Ausgänge für die Ansteuerung von 2 Verdichtern vor; das erste Problem betrifft die Positionierung der Fühler B1 und B2. Eventuelle Temperaturalarme können sich nur auf den Messwert des Fühlers B1 beziehen. Im Beispiel wird die Einlasstemperatur mit T1 angegeben, die Auslasstemperatur mit T2.

Lösung 1a: B1 wird am Wassereinlass installiert, wenn die Regelung der Einlasstemperatur T1 wichtiger ist; damit können Alarme, auch verzögerte Alarme, für eine "hohe" Einlasstemperatur T1 gemeldet werden. Bei B1=T1 entspricht der Sollwert "B1-B2", d. h. "T1-T2", und muss gleich +5°C (St1=5) sein. Der Betriebsmodus ist der Reverse-Modus (c0=2), weil die Steuerung die Ausgänge aktivieren muss, wenn der Wert "T1-T2" in Richtung 0 absinkt. Durch die Einstellung einer Schaltdifferenz gleich 2°C (P1=2), einer Schwelle für hohe Temperatur gleich 40°C (P26=40) und einer Verzögerung von 30 Minuten (P28=30) erhält man den nachstehend dargestellten Betrieb.

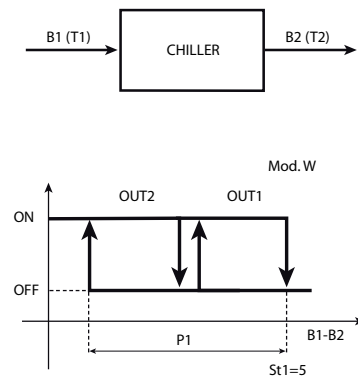


Fig. 6.e

Lösung 1b: Hat hingegen T2 Priorität (bspw. Schwelle für "niedrige Temperatur" auf 6°C mit 1 Minute Verzögerung), muss der Hauptfühler B1 im Auslass positioniert werden. Unter diesen neuen Bedingungen muss der Sollwert St1, der sich aus "B1-B2", d. h. "T2-T1" ergibt, auf -5°C eingestellt werden. Der Betriebsmodus ist der Direct-Modus (c0=1), da die Steuerung die Ausgänge aktivieren muss, wenn der Wert "T2-T1" von -5 bis 0 ansteigt. P25=6 und P28=1(min) aktivieren den Alarm für "niedrige Temperatur", wie im neuen Regeldiagramm dargestellt ist:

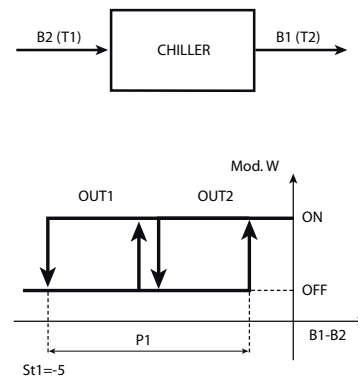


Fig. 6.f

Beispiel 1 (Fortsetzung)

Das Beispiel 1 kann mit dem Spezialbetrieb (c33=1) gelöst werden. Es wird die Lösung 1b aufgegriffen (T2 muss 5°C unter T1 liegen). Der Hauptfühler ist am Auslass positioniert (T2 =B1).

Außerdem sollen weitere Anforderungen erfüllt werden:

- Die Auslasstemperatur T2 soll auf 8°C gehalten werden;
- bleibt T2 für länger als 1 Minute unter 6°C, muss ein Alarm für "niedrige Temperatur" gemeldet werden.

Lösung: Es wird eine Steuerung mit 4 Ausgängen gewählt (IR33Z****); zwei Ausgänge dienen der Regelung (OUT3 und OUT4), ein Ausgang dem Remote-Alarmmanagement (OUT1). Der Ausgang OUT2 wird zur Deaktivierung der Ausgänge OUT3 und OUT4 bei $T_2 < 8^\circ\text{C}$ verwendet. Hierzu genügt es, OUT2 mit OUT3 und OUT4 elektrisch in Reihe zu schalten und OUT2 nur zu aktivieren, wenn B1 (T_2) über 8°C liegt. $c_{33}=1$ einstellen: Die Spezialparameter müssen wie folgt geändert werden:

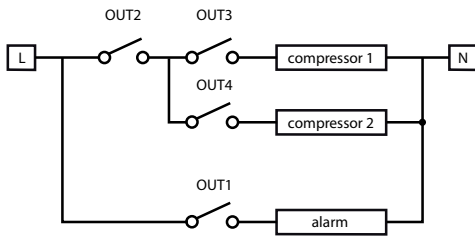


Fig. 6.g

Ausgang 1: Muss als Alarmausgang programmiert werden, der nur bei Alarm für "niedrige Temperatur" aktiviert wird. Alsdann ist die "Abhängigkeit"= c_{34} zu ändern, die von 1 zu 9 wechselt (oder 10, wenn das Relais als normalerweise EIN arbeiten soll). Die anderen Parameter des Ausganges 1 haben keine Bedeutung mehr und bleiben unverändert, mit Ausnahme der Abhängigkeiten, weshalb $d_{35}=0$ eingestellt werden muss. Ausgang 2: Wird unabhängig vom Differenzbetrieb gemacht, indem die "Abhängigkeit" von 1 auf 2 geändert wird: "Abhängigkeit"= $c_{38}=2$. Die Logik ist der Direct-Modus und umfasst also alle Parameter P2; also wird "Aktivierung"= c_{40} zu 100 und "Schaltdifferenz/Logik"= c_{41} zu -100. St_2 muss natürlich auf 8 eingestellt werden, und P2 ist die nötige Minstdifferenz, um die Steuerung neu zu starten, wenn sie wegen Alarm für "niedrige Temperatur" gestoppt wird, bspw. $P_2=4$.

Auch die Einschalt- und Ausschaltfunktion muss unabhängig von den anderen Ausgängen werden: d_{38} und d_{39} werden hierzu auf 0 gesetzt. Ausgang 3 und Ausgang 4: In den Steuerungen mit 4 Ausgängen weist der Betriebsmodus 1 jedem Ausgang eine Hysterese gleich 25% der Schaltdifferenz P_1 zu. Im Beispiel werden 2 Ausgänge effektiv für die Regelung verwendet, also muss die Hysterese jeden Ausganges 50% von P_1 betragen. Demnach müssen die Parameter "Aktivierung" und "Schaltdifferenz/Logik" der Ausgänge geändert werden, damit sie sich an die neue Situation anpassen.

Die nötigen Einstellungen sind also:

Ausgang 3:

"Aktivierung"= c_{44} ändert sich von 75 zu 50

"Schaltdifferenz/Logik"= c_{45} ändert sich von -25 zu -50.

Ausgang 4:

"Aktivierung"= c_{48} bleibt auf 100

"Schaltdifferenz/Logik"= c_{49} ändert sich von -25 zu -50.

Die Abbildung fasst die Betriebslogik der Regelung zusammen.

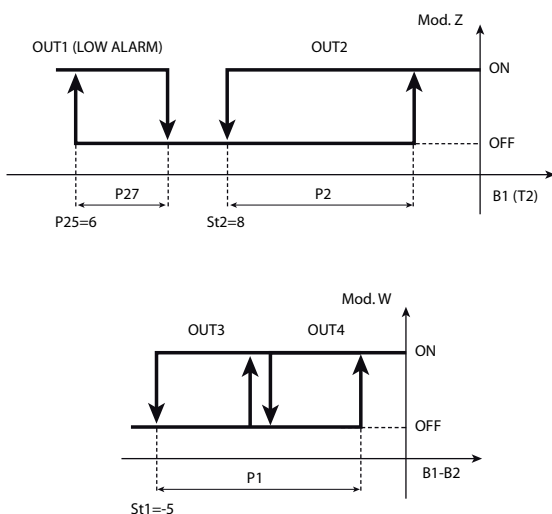


Fig. 6.h

6.5.2 Sollwertschiebung

Die Sollwertschiebung lässt den Regelsollwert St_1 in Abhängigkeit des zweiten Fühlers B_2 und des Bezugswertes St_2 ändern. Die Sollwertschiebung hat ein Gewicht gleich c_4 , das "Autorität" genannt wird.

! Die Sollwertschiebung kann nur bei $c_0=1,2$ aktiviert werden.

! Bei einer Sollwertschiebung bleibt der Wert des Parameters St_1 der eingestellte; es ändert sich hingegen der Arbeitswert von St_1 , der "effektiver St_1 " genannt und vom Regelalgorithmus verwendet wird. Auch der effektive St_1 ist an die Grenzwerte c_{21} und c_{22} gebunden (Mindest- und Höchstwert von St_1); diese beiden Parameter garantieren, dass St_1 keine unerwünschten Werte annimmt.

6.5.3 Sollwertschiebung im Kühlbetrieb (Parameter $c_{19}=2$)

Die Sollwertschiebung im Kühlbetrieb kann den Wert St_1 erhöhen oder vermindern, je nachdem, ob c_4 positiv oder negativ ist.

St_1 ändert sich nur, wenn die Temperatur B_2 den Wert St_2 überschreitet:

- bei B_2 höher als St_2 : effektiver $St_1 = St_1 + (B_2 - St_2) * c_4$
- bei B_2 niedriger als St_2 : effektiver $St_1 = St_1$

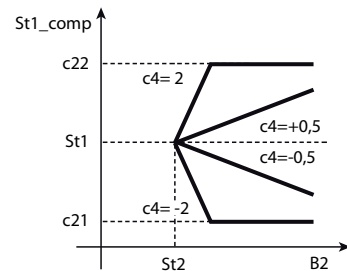


Fig. 6.i

Legende:

| | |
|----------------|------------------------|
| St_2 | Aktivierungssollwert 2 |
| St_{1_comp} | Effektiver Sollwert 1 |
| B_2 | Außenfühler |
| c_4 | Außenfühler |
| c_{21} | Mindestwert Sollwert 1 |
| c_{22} | Höchstwert Sollwert 1 |

Beispiel 1:

Die Temperatur einer Tankstellenbar soll im Sommer auf rund 24°C klimatisiert werden. Um die Kunden, die in der Bar nur für wenige Minuten verweilen, keinen großen Temperatursprüngen auszusetzen, soll die Raumtemperatur an die Außentemperatur gebunden sein, das heißt sie soll bei einer Außentemperatur von 34°C oder höher proportional bis auf maximal 27°C ansteigen.

Lösung: Es wird ein Direktexpansions-Luft/Luft-Klimasystem für die Temperaturregelung verwendet. Der Hauptfühler B_1 wird in der Bar positioniert; die Regelung arbeitet im Direct-Modus $c_0=1$ mit einem Sollwert $=24^\circ\text{C}$ ($St_1=24$) und einer Schaltdifferenz von bspw. 1°C ($P_1=1$). Um die Sollwertschiebung im Kühlbetrieb zu nutzen, wird der Fühler B_2 außen positioniert und $c_{19}=2$ eingestellt. Der Sollwert St_2 wird auf $=24$ eingestellt, weil der Sollwert 1 nur für Außentemperaturen über 24°C kompensiert werden soll. Die Autorität c_4 muss gleich 0,3 sein, damit bei Änderungen von B_2 von 24 auf 34°C der Sollwert St_1 von 24 auf 27°C ansteigen kann. Schließlich ist $c_{22}=27$ einzustellen, um den Höchstwert des effektiven Sollwertes St_1 zu programmieren. Das Diagramm zeigt, wie St_1 in Abhängigkeit der Temperatur B_2 variiert.

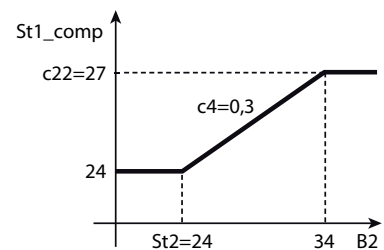


Fig. 6.j

Legende:

| | |
|----------------|------------------------|
| St_2 | Aktivierungssollwert 2 |
| St_{1_comp} | Effektiver Sollwert 1 |
| B_2 | Außenfühler |
| c_4 | Autorität |
| c_{22} | Höchstwert Sollwert 1 |

Beispiel 2:

Beispiel einer Sollwertschiebung im Kühlbetrieb mit negativem c_4 . Dieses Beispiel bezieht sich auf eine Klimaanlage, bestehend aus einem Chiller (Wasserkühler) und einigen Fan Coils (Gebläsekonvektoren). Für Außentemperaturen unter 28°C kann die Zulufttemperatur des Chillers auf $St_1=13^\circ\text{C}$ festgelegt werden. Steigt die Außentemperatur an, kann die höhere Wärmelast durch eine lineare Verminderung der Zulufttemperatur bis zu einer Mindestgrenze von 10°C ausgeglichen werden, die bei Temperaturen gleich oder höher als 34°C erreicht wird.

Lösung: Die in der Steuerung mit einem oder mehreren Ausgängen (in Abhängigkeit des Chillers) einzustellenden Parameter sind:

- $c_0=1$, Hauptfühler B1 in der Zuluft des Chillers mit einem Hauptregelsollwert $St_1=13^\circ\text{C}$ und einer Schaltdifferenz $P_1=2,0^\circ\text{C}$.

Für die Sollwertschiebung im Kühlbetrieb: $c_{19}=2$, aktiviert für eine Außentemperatur (von B2 gemessen) höher als 28°C, also $St_2=28$. Da St_1 um 3°C gesenkt werden muss, wenn B2 um 6°C variiert (34-28), beträgt die Autorität $c_4 = -0,5$. Um zu vermeiden, dass die Zulufttemperatur unter 10°C sinkt, muss der Mindestwert von St_1 auf $c_{21}=10$ eingestellt werden. Das nachstehende Diagramm zeigt den Verlauf von St_1 auf.

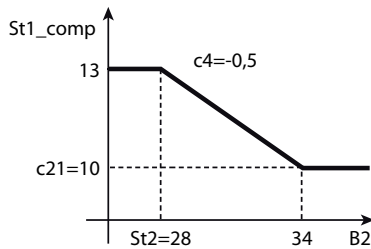


Fig. 6.k

Legende:

| | |
|----------|------------------------|
| St2 | Aktivierungssollwert 2 |
| St1_comp | Effektiver Sollwert 1 |
| B2 | Außenfühler |
| c4 | Autorität |
| c21 | Mindestwert Sollwert 1 |

6.5.4 Sollwertschiebung im Heizbetrieb (Parameter $c_{19}=3$)

Die Sollwertschiebung im Heizbetrieb kann den Wert St_1 erhöhen oder vermindern, je nachdem, ob c_4 negativ oder positiv ist.

St_1 ändert sich nur, wenn die Temperatur B_2 unter dem Wert von St_2 liegt:

- bei B_2 niedriger als St_2 : effektiver $St_1 = St_1 + (B_2 - St_2) * c_4$
- bei B_2 höher als St_2 : effektiver $St_1 = St_1$

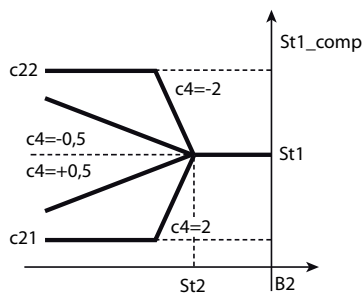


Fig. 6.l

Legende:

| | |
|----------|------------------------|
| St2 | Aktivierungssollwert 2 |
| St1_comp | Effektiver Sollwert 1 |
| B2 | Außenfühler |
| c4 | Autorität |
| c21 | Mindestwert Sollwert 1 |
| c22 | Höchstwert Sollwert 1 |

Beispiel 4:

Projektanforderungen: Zur Optimierung des Wirkungsgrads des Heizkessels in einer Haushaltsheizanlage kann eine Betriebstemperatur (St_1) von 70°C für Außentemperaturen über 15°C vorgesehen werden. Sinkt die Außentemperatur, muss die Betriebstemperatur des Heizkessels proportional bis zu einer Höchsttemperatur von 85°C erhöht werden, welche für eine Außentemperatur von unter 0°C vorgesehen ist.

Lösung: Es wird eine Steuerung mit Hauptfühler B1 im Wasserkreislauf,

Betriebsmodus 2 (Heizen), Sollwert $St_1=70$ und Schaltdifferenz $P_1=4$ verwendet. Außerdem ist ein Außenfühler B2 außen zu installieren und muss die Sollwertschiebung im Heizbetrieb ($c_{19}=3$) mit $St_2=15$ aktiviert werden, damit diese Funktion für Außentemperaturen unter 15°C eingreifen kann. Für die Berechnung der „Autorität“ muss berücksichtigt werden, dass bei einer Änderung von B2 um -15°C (von $+15$ auf 0°C) St_1 sich um $+15^\circ\text{C}$ ändern muss (von 70°C auf 85°C): Daraus ergibt sich $c_4 = -1$. Schließlich muss der Höchstwert von St_1 festgelegt werden: $c_{22}=85^\circ\text{C}$. Das Diagramm zeigt den Verlauf von St_1 bei sinkender Außentemperatur B2 auf.

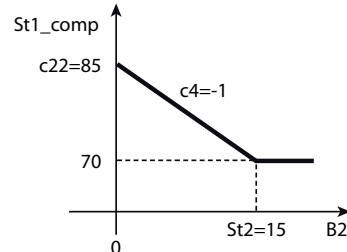


Fig. 6.m

Legende:

| | |
|----------|------------------------|
| St2 | Aktivierungssollwert 2 |
| St1_comp | Effektiver Sollwert 1 |
| B2 | Außenfühler |
| c4 | Autorität |
| c22 | Höchstwert Sollwert 1 |

6.5.5 Kontinuierliche Sollwertschiebung (Parameter $c_{19}=4$)

Die Sollwertschiebung von St_1 ist für Werte von $B_2 \neq St_2$ aktiv: Mit diesem Wert von c_{19} kann der Parameter P_2 genutzt werden, um eine Neutralzone um St_2 herum festzulegen, in der die Sollwertschiebung nicht arbeitet, d. h. sobald B_2 Werte zwischen $St_2 - P_2$ und $St_2 + P_2$ annimmt, wird die Sollwertschiebung ausgeschlossen und St_1 wird nicht geändert:

- Bei B_2 höher als $(St_2 + P_2)$ ist der effektive $St_1 = St_1 + [B_2 - (St_2 + P_2)] * c_4$
- Bei B_2 zwischen $(St_2 - P_2)$ und $(St_2 + P_2)$ ist der effektive $St_1 = St_1$
- Bei B_2 niedriger als $(St_2 - P_2)$ ist der effektive $St_1 = St_1 + [B_2 - (St_2 - P_2)] * c_4$



Die mit $c_{19}=4$ erhaltene Sollwertschiebung ist die kombinierte Wirkung der Sollwertschiebung im Kühl- und Heizbetrieb. In den folgenden Diagrammen ist die kontinuierliche Sollwertschiebung für positive und negative Werte von c_4 dargestellt. Vernachlässigt man die Wirkung von P_2 , erhöht sich St_1 bei positivem c_4 im Fall von $B_2 > St_2$ und sinkt im Fall von $B_2 < St_2$. Ist c_4 dagegen negativ, sinkt St_1 bei $B_2 > St_2$ und steigt bei B_2 niedriger als St_2 .

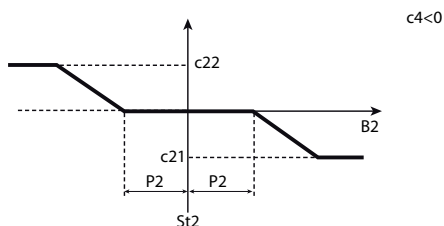
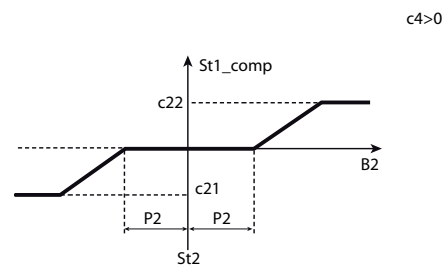


Fig. 6.n

Legende:

| | |
|----------|------------------------|
| St2 | Aktivierungssollwert 2 |
| St1_comp | Effektiver Sollwert 1 |
| B2 | Außenfühler |
| c4 | Autorität |
| c22 | Höchstwert Sollwert 1 |
| c21 | Mindestwert Sollwert 1 |

6.5.6 Logik-Aktivierung auf absolutem Sollwert und Differenzsollwert (Parameter c19= 5, 6)

Bei c19= 5 wird der Wert des Fühlers B2 für die Logik-Aktivierung sowohl für den Direct- als auch Reverse-Modus verwendet.
Bei c19= 6 wird der Wert B2-B1 berücksichtigt.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---|--------------|----------------|--------------|--------|
| c19 | Betrieb Fühler 2 5= Logik-Aktivierung auf abs. SW 6= Logik-Aktivierung auf Diff.-SW Gültige Einstellungen: c0=1 oder 2 | 0 | 0 | 6 | - |
| c66 | Aktivierungsschwelle für Direct Gültige Einstellungen: c0=1 oder 2 | -50 (-58) | -50 (-58) | 150 (302) | °C/°F |
| c67 | Aktivierungsschwelle für Reverse Gültige Einstellungen: c0=1 oder 2 | 150 (302) | -50 (-58) | 150 (302) | °C/°F |
| c66 | Beginn Aktivierungsintervall Gültige Einstellungen: c0=1 oder 2 | -50 (-58) | -199 (-199) | 800 (800) | °C(°F) |
| c67 | Ende Aktivierungsintervall Gültige Einstellungen: c0=1 oder 2 | 150 (302) | -199 (-199) | 800 (800) | °C(°F) |

Tab. 6.e

Reverse-Regelung mit Logik-Aktivierung

Beispiel einer Steuerung mit zwei Ausgängen, von denen der erste ein EIN/AUS-Ausgang und der zweite ein 0...10-Vdc-Ausgang ist. Sobald die Temperatur des Fühlers B2 (bei c19=5) oder die Differenz B2-B1 (bei c19=6) im Intervall (c66, c67) enthalten ist, aktiviert die Steuerung eine Reverse-Regelung auf St1 und P1; außerhalb des Temperaturintervalls ist die Regelung gesperrt.

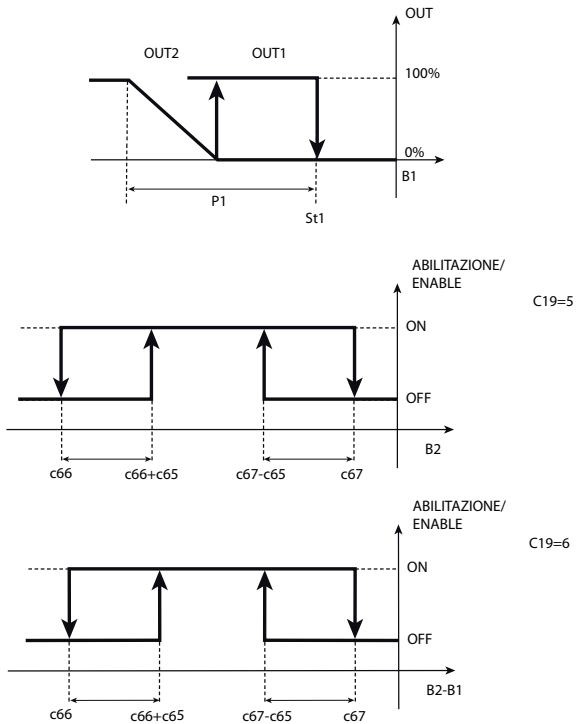


Fig. 6.o

Direct-Regelung mit Logik-Aktivierung

Analog zum vorhergehenden Fall mit Steuerung mit zwei Ausgängen, von denen der erste ein EIN/AUS-Ausgang und der zweite ein 0...10-Vdc-Ausgang ist. Sobald die Temperatur des Fühlers B2 (bei c19=5) oder die Differenz B2-B1 (bei c19=6) im Intervall (c66, c67) enthalten ist, aktiviert die Steuerung eine Direct-Regelung auf St1 und P1; außerhalb des Temperaturintervalls ist die Regelung gesperrt.

6.5.7 Unabhängiger Betrieb (Kreis 1 + Kreis 2) (Parameter c19= 7)

Bei der Einstellung c19= 7 "spaltet" sich die Steuerung und regelt anhand von zwei unabhängigen Kreisen, die mit Kreis 1 und Kreis 2 angegeben sind und jeweils einen eigenen Sollwert (St1, St2), eine eigene Schaltdifferenz (P1, P2) und eigene PID-Parameter (ti_PID, td_PID) besitzen.

Dieser Betrieb kann nur bei c0= 1 und 2 eingestellt werden und ist mit der Aktivierung des Arbeitszyklus nicht vereinbar.

Bei c33= 0 und mit der Einstellung c19= 7 werden die Ausgänge der Steuerung modellabhängig dem Kreis 1 oder dem Kreis 2 zugewiesen,

wie in der folgenden Tabelle angegeben.

ZUWEISUNG DES AUSGANGES

| Modell | Kreis 1 (St1, P1) | Kreis 2 (St2, P2) |
|------------------------|-------------------|-------------------|
| 1 Relais | - | - |
| 2 Relais | OUT1 | OUT2 |
| 4 Relais | OUT1, OUT2 | OUT3, OUT4 |
| 4 SSR | OUT1, OUT2 | OUT3, OUT4 |
| 1 Relais +1 0...10Vdc | OUT1 | OUT2 |
| 2 Relais +2 0...10V dc | OUT1, OUT2 | OUT3, OUT4 |

Tab. 6.f

Es ist zu vermerken, dass der Ausgang 1 allgemein immer dem Kreis 1 zugewiesen ist, während der Ausgang 2 dem Kreis 1 oder Kreis 2 zugewiesen werden kann. Für die Zuweisung eines jeglichen Ausganges an die Kreise 1 oder 2 muss zum Spezialbetrieb übergegangen werden (Abhängigkeit= 1 für die Zuweisung der Ausgänge an den Kreis 1 und Abhängigkeit= 2 für die Zuweisung der Ausgänge an den Kreis 2).

Beispiel 1: Die Ausgänge 1, 2 sollen mit der Direct-Logik, mit Sollwert und Schaltdifferenz 5 arbeiten; die Ausgänge 3, 4 sollten mit der Reverse-Logik mit Sollwert -5 und Schaltdifferenz 5 arbeiten.

Lösung: c0= 1 und c19= 7 einstellen, um St1 und P1 dem Fühler B1 bzw. St2, P2 dem Fühler B2 zuzuweisen. Außerdem St1=+5, P1=5 und St2=-5, P2=5. Zum Spezialbetrieb übergehen (c33=1) und die "Aktivierung" und "Schaltdifferenz/Logik" für die Ausgänge 3 und 4 wie folgt einstellen:

| | OUT 3 | OUT 4 |
|-----------------------|----------|-----------|
| Aktivierung | c44= -50 | c48= -100 |
| Schaltdifferenz/Logik | c45= +50 | c49= +50 |

Tab. 6.g

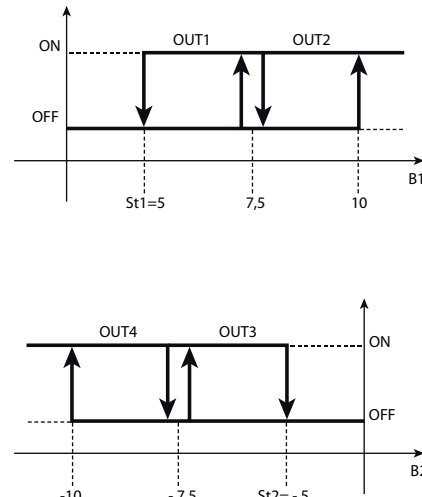


Fig. 6.p

6.5.8 Regelung auf höherem/niedrigerem Fühlerwert (Parameter c19=8/9)

Durch die Einstellung c19=8 wird der Fühler mit dem höheren Messwert zu jenem, auf dessen Grundlage die Steuerung die Regelung und somit die Ausgänge aktiviert.

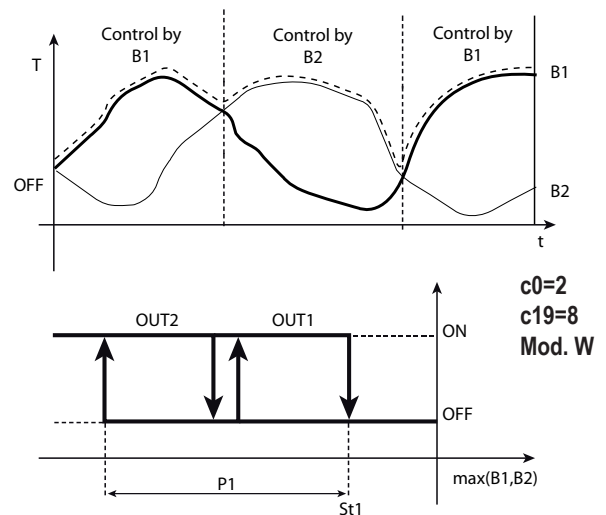


Fig. 6.q

Legende
 T= Temperatur
 t= Zeit

Durch die Einstellung $c19= 9$ wird der Fühler mit dem niedrigerem Messwert zu jenem, auf dessen Grundlage die Steuerung die Regelung und somit die Ausgänge aktiviert.

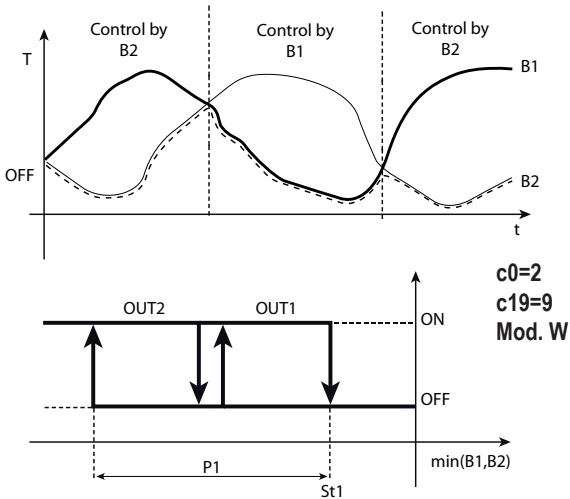


Fig. 6.r

Legende
 T= Temperatur
 t= Zeit

6.5.9 Regelsollwert über Fühler 2 (Parameter $c19= 10$)

Der Regelsollwert ist nicht mehr fix, sondern variiert in Abhängigkeit des Messwertes des Fühlers B2. Im Fall von Strom- oder Spannungseingängen ist St1 nicht mehr der Spannungs- oder Stromwert, sondern der am Display angezeigte Wert, der von den Parametern d15 und d16 abhängt.

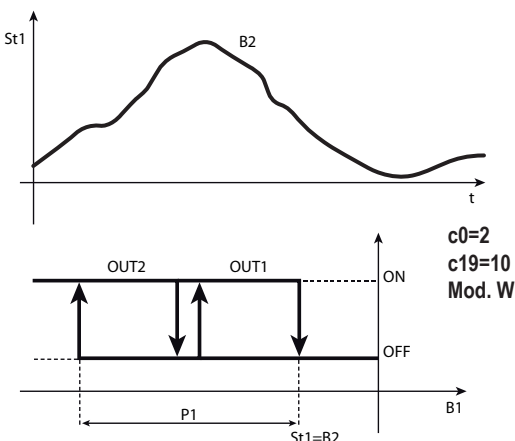


Fig. 6.s

Legende:
 T= Temperatur
 t= Zeit

6.5.10 Automatische Umschaltung Kühlen/Heizen über Fühler B2 (Parameter $c19= 11$)

Bei $c19= 11$ bleibt die Regelung, falls der Messwert des Fühlers B2 im von $c66$ und $c67$ festgelegten Intervall enthalten ist, im Stand-by. Liegt der Wert des Fühlers B2 unter $c66$, regelt die Steuerung auf der Grundlage der

benutzerseitig definierten Parameter; liegt der Wert des Fühlers B2 über $c67$, findet eine automatische Änderung des Sollwertes, des Regelbandes und der Regellogik statt.

Ein typisches Beispiel ist die Änderung des Betriebsmodus der Fancoils in Abhängigkeit der Zulaufwassertemperatur.

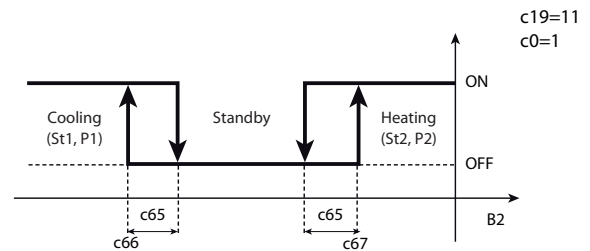


Fig. 6.t

⚠ Diese Funktion darf nicht kombiniert mit den Abhängigkeiten 16 und 17 verwendet werden.

6.5.11 Differenzbetrieb mit Voralarm (Parameter $c19= 12$)

Bei $c19= 12$ kommen zum Differenzbetrieb

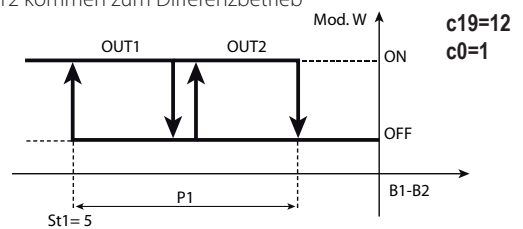


Fig. 6.u

zwei Schwellen hinzu ($c66$ und $c67$), welche die Ausgänge wie im nachstehenden Schema zwangsschalten.

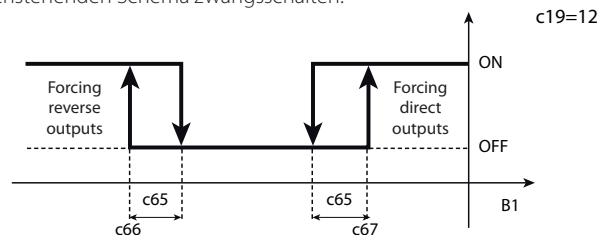


Fig. 6.v

Damit können die Bandbreiten des Fühlers B1 in Prozesskaltwassersätzen begrenzt werden.

6.5.12 Verwendung des Moduls CONV0/10A0 (Zubehör)

Dieses Modul setzt ein 0...12-Vdc-PWM-Signal für Festkörperrelais (SSR) in ein lineares analoges 0...10-Vdc- und 4...20-mA-Signal um.

Programmierung: Für die Erlangung des stetigen Ausgangssignals wird der PWM-Regelmodus verwendet (siehe Parameter $c12$). Das PWM-Signal wird exakt als analoges Signal reproduziert: Der EIN-Prozentsatz entspricht dem Prozentsatz des vorgesehenen maximalen Ausgangssignals. Das Modul CONV0/10A0 integriert das von der Steuerung gelieferte Signal: Die Zykluszeit ($c12$) muss auf den einstellbaren Mindestwert reduziert werden, d. h. $c12= 0,2$ s. Für die Regelungslogik ("Direct"=Kühlen, "Reverse"=Heizen) gelten dieselben Betrachtungen wie für den PWM-Betrieb (siehe Betriebsmodus 4): Die PWM-Aktivierungslogik wird als analoges Signal wiedergegeben. Ist hingegen eine Custom-Konfiguration erforderlich, siehe die Absätze zum Spezialbetrieb (Parameter "Ausgangstyp", "Aktivierung", "Schaltdifferenz/Logik").

7. PARAMETERLISTE

➔ In den Tabellen zeigen die wiederholten Parameter die Einstellungsunterschiede zwischen den Modellen mit Universaleingängen und den Modellen mit reinen Temperatureingängen auf.

| Par. | Beschreibung | NB | Def. | Min. | Max. | M.E. | Typ | Carel-SPV | ModBus® | R/W | Icon |
|------|---|----|----------|-----------|------------|---------|-----|-----------|---------|-----|------|
| St1 | Sollwert 1 | | 20 (68) | c21 | c22 | °C (°F) | A | 4 | 4 | R/W | 🔗 |
| St2 | Sollwert 2 | | 40 (104) | c23 | c24 | °C (°F) | A | 5 | 5 | R/W | 🔗 |
| c0 | Betriebsmodus 1= Direct 2= Reverse 3= Neutralzone 4= PWM 5= Alarm 6= Direct/Reverse über DI1 7= Direct/Direct über DI1 8= Reverse/Reverse über DI1 9= Direct/Reverse mit verschiedenen Sollwerten | | 2 | 1 | 9 | - | I | 12 | 112 | R/W | 🔗 |
| P1 | Schaltdifferenz Sollwert 1 | | 2 (3,6) | 0,1 (0,2) | 50 (90) | °C (°F) | A | 6 | 6 | R/W | 🔗 |
| P2 | Schaltdifferenz Sollwert 2 | | 2 (3,6) | 0,1 (0,2) | 50 (90) | °C (°F) | A | 7 | 7 | R/W | 🔗 |
| P3 | Neutralzonenschaltdifferenz | | 2 (3,6) | 0 (0) | 20 (36) | °C (°F) | A | 8 | 8 | R/W | 🔗 |
| P1 | Schaltdifferenz Sollwert 1 | | 2 (3,6) | 0,1 (0,2) | 99,9 (179) | °C (°F) | A | 6 | 6 | R/W | 🔗 |
| P2 | Schaltdifferenz Sollwert 2 | | 2 (3,6) | 0,1 (0,2) | 99,9 (179) | °C (°F) | A | 7 | 7 | R/W | 🔗 |
| P3 | Neutralzonenschaltdifferenz | | 2 (3,6) | 0 (0) | 99,9 (179) | °C (°F) | A | 8 | 8 | R/W | 🔗 |
| c4 | Autorität Gültige Einstellungen: Betriebsmodus 1 oder 2 | | 0,5 | -2 | 2 | - | A | 9 | 9 | R/W | 🔗 |
| c5 | Art der Regelung 0= EIN/AUS (Proportional) 1= Proportional+Integral+Differential (PID-Regelung) | | 0 | 0 | 1 | - | D | 25 | 25 | R/W | 🔗 |
| c6 | Verzögerung zwischen Aktivierungen 2 verschiedener Relaisausgänge Gültige Einstellungen: c0≠ 4 | | 5 | 0 | 255 | s | I | 13 | 113 | R/W | 🔗 |
| c7 | Mindestzeit zwischen Aktivierungen desselben Relaisausganges Gültige Einstellungen: c0≠ 4 | | 0 | 0 | 15 | min | I | 14 | 114 | R/W | 🔗 |
| d1 | Mindestzeit zwischen Deaktivierungen 2 verschiedener Relaisausgänge Gültige Einstellungen: c0≠ 4 | | 0 | 0 | 255 | s | I | 15 | 115 | R/W | 🔗 |
| c8 | Mindestausschaltzeit des Relaisausganges Gültige Einstellungen: c0≠ 4 | | 0 | 0 | 15 | min | I | 16 | 116 | R/W | 🔗 |
| c9 | Mindesteinschaltzeit des Relaisausganges Gültige Einstellungen: c0≠ 4 | | 0 | 0 | 15 | min | I | 17 | 117 | R/W | 🔗 |
| c10 | Zustand der Regelausgänge Kreis 1 im Alarmfall des Fühlers 1 0= Alle Ausgänge AUS 1= Alle Ausgänge EIN 2= Direct-Ausgänge aktiviert, Reverse-Ausgänge deaktiviert 3= Reverse-Ausgänge aktiviert, Direct-Ausgänge deaktiviert | | 0 | 0 | 3 | - | I | 18 | 118 | R/W | 🔗 |
| d10 | Zustand der Regelausgänge Kreis 2 im Alarmfall des Fühlers 2 - siehe c10 | | 0 | 0 | 3 | - | I | 112 | 212 | R/W | 🔗 |
| c11 | Rotation der Ausgänge 0= Rotation nicht aktiv 1= Standard-Rotation (auf 2 oder 4 Relais) 2= Rotation 2+2 3= Rotation 2+2 (COPELAND) 4= Rotation der Ausgänge 3 und 4, keine Rotation für 1 und 2 5= Rotation der Ausgänge 1 und 2, keine Rotation für 3 und 4 6= Getrennte Rotation der Paare 1, 2 (untereinander) und 3, 4 (untereinander) 7= Rotation der Ausgänge 2, 3, 4, keine Rotation für Ausgang 1 8= Rotation der Ausgänge 1 und 3, keine Rotation für 2 und 4 Gültige Einstellungen: c0= 1, 2, 7, 8 und c33=0 | | 0 | 0 | 8 | - | I | 19 | 119 | R/W | 🔗 |
| c12 | PWM-Zykluszeit | | 20 | 0,2 | 999 | s | A | 10 | 10 | R/W | 🔗 |
| c13 | Fühlertyp 0= NTC Std.-Messbereich (-50T+90 °C) 1= NTC erw. Messbereich (-40T+150 °C) 2= PTC Std.-Messbereich (-50T+150 °C) 3= Pt1000 Std.-Messbereich (-50T+150 °C) | | 0 | 0 | 3 | - | I | 20 | 120 | R/W | 🔗 |

| Par. | Beschreibung | NB | Def. | Min. | Max. | M.E. | Typ | Carel-SPV | ModBus® | R/W | Icon |
|------|---|----|-----------|-------------|------------|---------|-----|-----------|---------|-----|------|
| c13 | Fühlertyp 0= NTC Std.-Messbereich (-50T+110 °C) 1= NTC-HT erw. Messbereich (-10T+150 °C) 2= PTC Std.-Messbereich (-50T+150 °C) 3= Pt1000 Std.-Messbereich (-50T+200 °C) 4= Pt1000 erw. Messbereich (-199T+800 °C) 5= Pt100 Std.-Messbereich (-50T+200 °C) 6= Pt100 erw. Messbereich (-199T+800 °C) 7= Thermokupplung J Std.-Messbereich (-50T+200 °C) 8= Thermokupplung J erw. Messbereich (-100T+800 °C) 9= Thermokupplung K Std.-Messbereich (-50T+200 °C) 10= Thermokupplung K erw. Messbereich (-100T+800 °C) 11= Eingang 0...1 Vdc 12= Eingang -0,5...1,3 Vdc 13= Eingang 0...10 Vdc 14= Ratiom. Spannung 0...5 Vdc 15= Eingang 0...20 mA 16= Eingang 4...20 mA | | 0 | 0 | 16 | - | I | 20 | 120 | R/W | |
| P14 | Kalibrierung Fühler 1 | | 0 (0) | -20 (-36) | 20 (36) | °C (°F) | A | 11 | 11 | R/W | |
| P15 | Kalibrierung Fühler 2 | | 0 (0) | -20 (-36) | 20 (36) | °C (°F) | A | 12 | 12 | R/W | |
| P14 | Kalibrierung Fühler 1 | | 0 (0) | -99 (-179) | 99,9 (179) | °C (°F) | A | 11 | 11 | R/W | |
| P15 | Kalibrierung Fühler 2 | | 0 (0) | -99 (-179) | 99,9 (179) | °C (°F) | A | 12 | 12 | R/W | |
| c15 | Mindestwert für Fühler 1 in Strom/Spannung | | 0 | -199 | c16 | - | A | 13 | 13 | R/W | |
| c16 | Höchstwert für Fühler 1 in Strom/Spannung | | 100 | c15 | 800 | - | A | 14 | 14 | R/W | |
| d15 | Mindestwert für Fühler 2 in Strom/Spannung | | 0 | -199 | d16 | - | A | 29 | 29 | R/W | |
| d16 | Höchstwert für Fühler 2 in Strom/Spannung | | 100 | d15 | 800 | - | A | 30 | 30 | R/W | |
| c17 | Störungsschutzfilter für Fühler | | 4 | 1 | 15 | - | I | 21 | 121 | R/W | |
| c18 | Temperatur-Messeinheit 0= °C, 1= °F | | 0 | 0 | 1 | - | D | 26 | 26 | R/W | |
| c19 | Betrieb Fühler 2 0= Nicht aktiviert 1= Differenzbetrieb 2= Sollwertschiebung im Kühlbetrieb 3= Sollwertschiebung im Heizbetrieb 4= Sollwertschiebung immer aktiv 5= Logik-Aktivierung auf absolutem Sollwert 6= Logik-Aktivierung auf Differenzsollwert 7= Unabhängiger Betrieb (Kreis 1 + Kreis 2) 8= Regelung auf höherem Fühlerwert 9= Regelung auf niedrigerem Fühlerwert 10= Regelsollwert über Fühler 2 11= Autom. Umschaltung Kühlen/Heizen über Fühler B2 Gültigkeit c0= 1, 2, 3, 4 | | 0 | 0 | 11 | - | I | 22 | 122 | R/W | |
| c21 | Mindestwert Sollwert 1 | | -50 (-58) | -50 (-58) | c22 | °C (°F) | A | 15 | 15 | R/W | |
| c22 | Höchstwert Sollwert 1 | | 60 (140) | c21 | 150 (302) | °C (°F) | A | 16 | 16 | R/W | |
| c21 | Mindestwert Sollwert 1 | | -50 (-58) | -199 (-199) | c22 | °C (°F) | A | 15 | 15 | R/W | |
| c22 | Höchstwert Sollwert 1 | | 110 (230) | c21 | 800 (800) | °C (°F) | A | 16 | 16 | R/W | |
| c23 | Mindestwert Sollwert 2 | | -50 (-58) | -50 (-58) | c24 | °C (°F) | A | 17 | 17 | R/W | |
| c24 | Höchstwert Sollwert 2 | | 60 (140) | c23 | 150 (302) | °C (°F) | A | 18 | 18 | R/W | |
| c23 | Mindestwert Sollwert 2 | | -50 (-58) | -199 (-199) | c24 | °C (°F) | A | 17 | 17 | R/W | |
| c24 | Höchstwert Sollwert 2 | | 110 (230) | c23 | 800 (800) | °C (°F) | A | 18 | 18 | R/W | |
| P25 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 1 Bei P29= 0, P25= 0: Schwelle deaktiviert Bei P29= 1, P25= -50: Schwelle deaktiviert | | -50 (-58) | -50 (-58) | P26 | °C (°F) | A | 19 | 19 | R/W | |
| P26 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 1 Bei P29= 0, P26= 0: Schwelle deaktiviert Bei P29= 1, P26= 150: Schwelle deaktiviert | | 150 (302) | P25 | 150 (302) | °C (°F) | A | 20 | 20 | R/W | |
| P27 | Alarmschaltdifferenz auf Fühler 1 | | 2 (3,6) | 0 (0) | 50 (90) | °C (°F) | A | 21 | 21 | R/W | |
| P25 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 1 Bei P29= 0, P25= 0: Schwelle deaktiviert Bei P29= 1, P25= -199: Schwelle deaktiviert | | -50 (-58) | -199 (-199) | P26 | °C (°F) | A | 19 | 19 | R/W | |
| P26 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 1 Bei P29= 0, P26= 0: Schwelle deaktiviert Bei P29= 1, P26= 800: Schwelle deaktiviert | | 150 (302) | P25 | 800 (800) | °C (°F) | A | 20 | 20 | R/W | |
| P27 | Alarmschaltdifferenz auf Fühler 1 | | 2 (3,6) | 0 (0) | 99,9 (179) | °C (°F) | A | 21 | 21 | R/W | |
| P28 | Alarmverzögerung auf Fühler 1 (**) | | 120 | 0 | 250 | min (s) | I | 23 | 123 | R/W | |
| P29 | Typ der Alarmschwelle auf Fühler 1 0= Relativ; 1= Absolut | | 1 | 0 | 1 | - | D | 27 | 27 | R/W | |
| P30 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 2 Bei P34= 0, P30= 0: Schwelle deaktiviert Bei P34= 1, P30= -50: Schwelle deaktiviert | | -50 (-58) | -50 (-58) | P31 | °C (°F) | A | 31 | 31 | R/W | |
| P31 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 2 Bei P34= 0, P31= 0: Schwelle deaktiviert Bei P34= 1, P31= 150: Schwelle deaktiviert | | 150 (302) | P30 | 150 (302) | °C (°F) | A | 32 | 32 | R/W | |
| P32 | Alarmschaltdifferenz auf Fühler 2 | | 2 (3,6) | 0 (0) | 50 (90) | °C (°F) | A | 33 | 33 | R/W | |

| | | | | | | | | | | |
|-----|---|-----------|-------------|------------|---------|---|-----|-----|-----|---|
| P30 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 2 Bei P34= 0, P30= 0: Schwelle deaktiviert Bei P34= 1, P30= -199: Schwelle deaktiviert | -50 (-58) | -199 (-199) | P31 | °C (°F) | A | 31 | 31 | R/W | ▲ |
| P31 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 2 Bei P34= 0, P31= 0: Schwelle deaktiviert Bei P34= 1, P31= 800: Schwelle deaktiviert | 150 (302) | P30 | 800 (800) | °C (°F) | A | 32 | 32 | R/W | ▲ |
| P32 | Alarmschaltdifferenz auf Fühler 2 | 2 (3,6) | 0(0) | 99,9 (179) | °C (°F) | A | 33 | 33 | R/W | ▲ |
| P33 | Alarmverzögerung auf Fühler 2 (**) | 120 | 0 | 250 | min (s) | I | 113 | 213 | R/W | ▲ |
| P34 | Typ der Alarmschwelle auf Fühler 2 0= Relativ; 1= Absolut | 1 | 0 | 1 | - | D | 37 | 37 | R/W | ▲ |
| c29 | Digitaler Eingang 1 0= Eingang nicht aktiv 1= Unmittelbarer externer Alarm, automatisches Reset (Kr. 1) 2= Unmittelbarer externer Alarm, manuelles Reset (Kreis 1) 3= Verzögerter externer Alarm (P28), manuelles Reset (Kr. 1) 4= EIN/AUS-Regelung abhängig vom Zustand des dig. Eing. 5= Aktivierung/Deaktivierung des Arbeitszyklus über Taste 6= Zwangsschaltung der Ausgänge (Kreis 1) 7= Verzögerter Meldealarm E17 (P33) 8= Unmittelbarer Meldealarm E17 9= Unmittelbarer externer Alarm, automatisches Reset (Kr. 2) 10= Unmittelbarer externer Alarm, manuelles Reset (Kreis 2) 11= Verzögerter externer Alarm (P33), manuelles Reset (Kr. 2) 12= Zwangsschaltung der Ausgänge (Kreis 2) 13= Unmittelbarer externer Alarm, automatisches Reset (Kreis 1) 14= Unmittelbarer externer Alarm, manuelles Reset (Kreis 1) 15= Verzögerter externer Alarm (P28), manuelles Reset (Kreis 1) Gültige Einstellungen: c0 ≠ 6,7 und c33= 1 mit "Abhängigkeit"=16, 17. Im Alarmfall hängt der Relaiszustand von c31 oder d31 ab | 0 | 0 | 12 | - | I | 24 | 124 | R/W | ▲ |
| c30 | Digitaler Eingang 2 Siehe c29 | 0 | 0 | 12 | - | I | 25 | 125 | R/W | ☒ |
| c31 | Zustand der Regelausgänge im Fall eines Alarms über DI 0= Alle Ausgänge AUS 1= Alle Ausgänge EIN 2= Reverse-Ausgänge AUS, unverändert die anderen 3= Direct-Ausgänge AUS, unverändert die anderen | 0 | 0 | 3 | - | I | 26 | 126 | R/W | ☒ |
| d31 | Zustand der Regelausgänge Kreis 2 bei Alarm über DI Siehe c31 | 0 | 0 | 3 | - | I | 114 | 214 | R/W | ☒ |
| c32 | Adresse für serielle Verbindung | 1 | 0 | 207 | - | I | 27 | 127 | R/W | ☒ |
| c33 | Spezialbetrieb 0= Deaktiviert 1= Aktiviert (Vor der Änderung den gewünschten Modus c0 wählen) | 0 | 0 | 1 | - | D | 28 | 28 | R/W | ☒ |
| c34 | Abhängigkeit Ausgang 1 0= Ausgang nicht aktiviert 1= Regelausgang (St1, P1) 2= Regelausgang (St2, P2) 3= Allgemeiner Alarm Kreis 1 (Relais AUS) 4= Allgemeiner Alarm Kreis 1 (Relais EIN) 5= Schwerer Alarm Kreis 1 und E04 (Relais AUS) 6= Schwerer Alarm Kreis 1 und E04 (Relais EIN) 7= Schwerer Alarm Kreis 1 und E05 (Relais AUS) 8= Schwerer Alarm Kreis 1 und E05 (Relais EIN) 9= Alarm E05 (Relais AUS) 10= Alarm E05 (Relais EIN) 11= Alarm E04 (Relais AUS) 12= Alarm E04 (Relais EIN) 13= Schwerer Alarm Kreis 1+2 (Relais AUS) 14= Schwerer Alarm Kreis 1+2 (Relais EIN) 15= Timer 16= Regelausgang mit Sollwertänderung Betriebslogik-Umkehr über DI1 17= Regelausgang mit Sollwertänderung Beibehaltung der Betriebslogik über DI1 18= Meldung des EIN/AUS-Zustandes 19= Allgemeiner Alarm Kreis 2 (Relais AUS) 20= Allgemeiner Alarm Kreis 2 (Relais EIN) 21= Schwerer Alarm Kreis 2 und E15 (Relais AUS) 22= Schwerer Alarm Kreis 2 und E15 (Relais EIN) 23= Schwerer Alarm Kreis 2 und E16 (Relais AUS) 24= Schwerer Alarm Kreis 2 und E16 (Relais EIN) 25= Alarm E16 (Relais AUS) 26= Alarm E16 (Relais EIN) 27= Alarm E15 (Relais AUS) 28= Alarm E15 (Relais EIN) 29= Alarm E17 (Relais AUS) | 1 | 0 | 29 | - | I | 28 | 128 | R/W | 1 |
| c35 | Typ Ausgang 1 | 0 (■) | 0 | 1 | - | D | 29 | 29 | R/W | 1 |
| c36 | Aktivierung Ausgang 1 | -25 (■) | -100 | 100 | % | I | 29 | 129 | R/W | 1 |
| c37 | Schaltdifferenz/Logik Ausgang 1 | 25 (■) | -100 | 100 | % | I | 30 | 130 | R/W | 1 |

| | | | | | | | | | | |
|-----|---|-----------|-----------|------------|---------|---|-----|-----|-----|--------|
| d34 | Einschalteinschränkung Ausgang 1 | 0 | 0 | 4 | - | I | 31 | 131 | R/W | 1 |
| d35 | Ausschalteinschränkung Ausgang 1 | 0 | 0 | 4 | - | I | 32 | 132 | R/W | 1 |
| d36 | Mindestwert stetiger Ausgang 1 | 0 | 0 | 100 | % | I | 33 | 133 | R/W | 1 |
| d37 | Höchstwert stetiger Ausgang 1 | 100 | 0 | 100 | % | I | 34 | 134 | R/W | 1 |
| F34 | Cut-off Ausgang 1 0= Cut-off-Betrieb 1= Betrieb auf Mindestgeschwindigkeit | 0 | 0 | 1 | - | D | 38 | 38 | R/W | 1 |
| F35 | Speed-up-Dauer Ausgang 1 0= Speed-up deaktiviert | 0 | 0 | 120 | s | I | 115 | 215 | R/W | 1 |
| F36 | Art der Zwangsschaltung Ausgang 1 0= Deaktiviert 1= AUS/0 Vdc 4= Max 2= EIN/10 Vdc 5= AUS mit Einhaltung der Schutzzeiten 3= Min | 0 | 0 | 5 | - | I | 116 | 216 | R/W | 1 |
| c38 | Abhängigkeit Ausgang 2 | 1 | 0 | 29 | - | I | 35 | 135 | R/W | 2 |
| c39 | Typ Ausgang 2 | 0 (■) | 0 | 1 | - | D | 30 | 30 | R/W | 2 |
| c40 | Aktivierung Ausgang 2 | -50 (■) | -100 | 100 | % | I | 36 | 136 | R/W | 2 |
| c41 | Schaltdifferenz/Logik Ausgang 2 | 25 (■) | -100 | 100 | % | I | 37 | 137 | R/W | 2 |
| d38 | Einschalteinschränkung Ausgang 2 | 0 | 0 | 4 | - | I | 38 | 138 | R/W | 2 |
| d39 | Ausschalteinschränkung Ausgang 2 | 0 | 0 | 4 | - | I | 39 | 139 | R/W | 2 |
| d40 | Mindestwert stetiger Ausgang 2 | 0 | 0 | 100 | % | I | 40 | 140 | R/W | 2 |
| d41 | Höchstwert stetiger Ausgang 2 | 100 | 0 | 100 | % | I | 41 | 141 | R/W | 2 |
| F38 | Cut-off Ausgang 2 Siehe F34 | 0 | 0 | 1 | | D | 39 | 39 | R/W | 2 |
| F39 | Speed-up-Dauer Ausgang 2 0= Speed-up deaktiviert | 0 | 0 | 120 | s | I | 117 | 217 | R/W | 2 |
| F40 | Art der Zwangsschaltung Ausgang 2 Siehe F36 | 0 | 0 | 5 | - | I | 118 | 218 | R/W | 2 |
| c42 | Abhängigkeit Ausgang 3 | 1 | 0 | 29 | - | I | 42 | 142 | R/W | 3 |
| c43 | Typ Ausgang 3 | 0 (■) | 0 | 1 | - | D | 31 | 31 | R/W | 3 |
| c44 | Aktivierung Ausgang 3 | -75 (■) | -100 | 100 | % | I | 43 | 143 | R/W | 3 |
| c45 | Schaltdifferenz/Logik Ausgang 3 | 25 (■) | -100 | 100 | % | I | 44 | 144 | R/W | 3 |
| d42 | Einschalteinschränkung Ausgang 3 | 0 | 0 | 4 | - | I | 45 | 145 | R/W | 3 |
| d43 | Ausschalteinschränkung Ausgang 3 | 0 | 0 | 4 | - | I | 46 | 146 | R/W | 3 |
| d44 | Mindestwert stetiger Ausgang 3 | 0 | 0 | 100 | % | I | 47 | 147 | R/W | 3 |
| d45 | Höchstwert stetiger Ausgang 3 | 100 | 0 | 100 | % | I | 48 | 148 | R/W | 3 |
| F42 | Cut-off Ausgang 3 Siehe F34 | 0 | 0 | 1 | | D | 40 | 40 | R/W | 3 |
| F43 | Speed-up-Dauer Ausgang 3 0= Speed-up deaktiviert | 0 | 0 | 120 | s | I | 119 | 219 | R/W | 3 |
| F44 | Art der Zwangsschaltung Ausgang 3 Siehe F36 | 0 | 0 | 5 | | I | 120 | 220 | R/W | 3 |
| c46 | Abhängigkeit Ausgang 4 | 1 | 0 | 29 | - | I | 49 | 149 | R/W | 4 |
| c47 | Typ Ausgang 4 | 0 (■) | 0 | 1 | - | D | 32 | 32 | R/W | 4 |
| c48 | Aktivierung Ausgang 4 | -100 (■) | -100 | 100 | % | I | 50 | 150 | R/W | 4 |
| c49 | Schaltdifferenz/Logik Ausgang 4 | 25 (■) | -100 | 100 | % | I | 51 | 151 | R/W | 4 |
| d46 | Einschalteinschränkung Ausgang 4 | 0 | 0 | 4 | - | I | 52 | 152 | R/W | 4 |
| d47 | Ausschalteinschränkung Ausgang 4 | 0 | 0 | 4 | - | I | 53 | 153 | R/W | 4 |
| d48 | Mindestwert stetiger Ausgang 4 | 0 | 0 | 100 | % | I | 54 | 154 | R/W | 4 |
| d49 | Höchstwert stetiger Ausgang 4 | 100 | 0 | 100 | % | I | 55 | 155 | R/W | 4 |
| F46 | Cut-off Ausgang 4 Siehe F34 | 0 | 0 | 1 | | D | 41 | 41 | R/W | 4 |
| F47 | Speed-up-Dauer Ausgang 4 0= Speed-up deaktiviert | 0 | 0 | 120 | s | I | 121 | 221 | R/W | 4 |
| F48 | Art der Zwangsschaltung Ausgang 4 Siehe F36 | 0 | 0 | 5 | | I | 122 | 222 | R/W | 4 |
| c50 | Sperre der Tastatur und Fernbedienung | 1 | 0 | 2 | - | I | 56 | 156 | R/W | 🔗 |
| c51 | Code für die Aktivierung der Fernbedienung 0= Programmierung über Fernbedienung ohne Code | 1 | 0 | 255 | - | I | 57 | 157 | R/W | 🔗 |
| c52 | Displayanzeige 0= Fühler 1 4= Sollwert 1 1= Fühler 2 5= Sollwert 2 2= Digitaler Eingang 1 6= Fühler 1 abwechselnd zu Fühler 2 3= Digitaler Eingang 2 | 0 | 0 | 6 | - | I | 58 | 158 | R/W | 🔗 |
| c53 | Summer 0= Aktiviert 1= Deaktiviert | 0 | 0 | 1 | - | D | 33 | 33 | R/W | 🔗 |
| c56 | Einschaltverzögerung | 0 | 0 | 255 | s | I | 59 | 159 | R/W | 🔗 |
| c57 | Softstart Kreis 1 | 0 | 0 | 99 | min/°C | I | 60 | 160 | R/W | 🔗 |
| d57 | Softstart Kreis 2 | 0 | 0 | 99 | min/°C | I | 123 | 223 | R/W | 🔗 |
| c62 | ti_PID1 | 600 | 0 | 999 | s | I | 61 | 161 | R/W | TUNING |
| c63 | td_PID1 | 0 | 0 | 999 | s | I | 62 | 162 | R/W | TUNING |
| d62 | ti_PID2 | 600 | 0 | 999 | s | I | 124 | 224 | R/W | TUNING |
| d63 | td_PID2 | 0 | 0 | 999 | s | I | 125 | 225 | R/W | TUNING |
| c65 | Hysterese Logik-Aktivierung | 1,5 (2,7) | 0 (0) | 99,9 (179) | °C (°F) | A | 34 | 34 | R/W | 🔗 |
| c65 | Hysterese Logik-Aktivierung | 1,5 (2,7) | 0 (0) | 99,9 (179) | °C (°F) | A | 34 | 34 | R/W | 🔗 |
| c66 | Beginn Aktivierungsintervall Gültige Einstellungen: c0 = 1, 2 | -50 (-58) | -50 (-58) | 150 (302) | °C (°F) | A | 22 | 22 | R/W | 🔗 |
| c67 | Ende Aktivierungsintervall Gültige Einstellungen: c0 = 1, 2 | 150 (302) | -50 (-58) | 150 (302) | °C (°F) | A | 23 | 23 | R/W | 🔗 |

| Par. | Beschreibung | NB | Def. | Min. | Max. | M.E. | Typ | Carel-SPV | ModBus® | R/W | Icon |
|------|--|----|-----------|-------------|-----------|---------|-----|-----------|---------|-----|------|
| c66 | Beginn Aktivierungsintervall Gültige Einstellungen: c0 = 1, 2 | | -50 (-58) | -199 (-199) | 800 (800) | °C(°F) | A | 22 | 22 | R/W | 🔌 |
| c67 | Ende Aktivierungsintervall Gültige Einstellungen: c0 = 1, 2 | | 150 (302) | -199 (-199) | 800 (800) | °C(°F) | A | 23 | 23 | R/W | 🔌 |
| P70 | Aktivierung des Arbeitszyklus 0= Deaktiviert 2= Digitaler Eingang 1= Tasten 3= RTC | | 0 | 0 | 3 | - | I | 70 | 170 | R/W | 🕒 |
| P71 | Arbeitszyklus: Dauer Step 1 | | 0 | 0 | 200 | min | I | 71 | 171 | R/W | 🕒 |
| P72 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 1 | | 0 (32) | -50 (-58) | 150 (302) | °C (°F) | A | 24 | 24 | R/W | 🕒 |
| P72 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 1 | | 0 (32) | -199 (-199) | 800 (800) | °C (°F) | A | 24 | 24 | R/W | 🕒 |
| P73 | Arbeitszyklus: Dauer Step 2 | | 0 | 0 | 200 | min | I | 72 | 172 | R/W | 🕒 |
| P74 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 2 | | 0 (32) | -50 (-58) | 150 | °C/°F | A | 25 | 25 | R/W | 🕒 |
| P74 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 2 | | 0 (32) | -199 (-199) | 800 (800) | °C (°F) | A | 25 | 25 | R/W | 🕒 |
| P75 | Arbeitszyklus: Dauer Step 3 | | 0 | 0 | 200 | min | I | 73 | 173 | R/W | 🕒 |
| P76 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 3 | | 0 (32) | -50 (-58) | 150 (302) | °C (°F) | A | 26 | 26 | R/W | 🕒 |
| P76 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 3 | | 0 (32) | -199 (-199) | 800 (800) | °C (°F) | A | 26 | 26 | R/W | 🕒 |
| P77 | Arbeitszyklus: Dauer Step 4 | | 0 | 0 | 200 | min | I | 74 | 174 | R/W | 🕒 |
| P78 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 4 | | 0 (32) | -50 (-58) | 150 (302) | °C (°F) | A | 27 | 27 | R/W | 🕒 |
| P78 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 4 | | 0 (32) | -199 (-199) | 800 (800) | °C (°F) | A | 27 | 27 | R/W | 🕒 |
| P79 | Arbeitszyklus: Dauer Step 5 | | 0 | 0 | 200 | min | I | 75 | 175 | R/W | 🕒 |
| P80 | Arbeitszyklus: Temperatursollwert Step 5 | | 0 (32) | -50 (-58) | 150 (302) | °C (°F) | A | 28 | 28 | R/W | 🕒 |
| Pon | EIN/AUS-Befehl der Steuerung | | 0 | 0 | 1 | - | D | 36 | 36 | R/W | - |
| P0 | Firmware-Revision | | 20 | 0 | 999 | - | I | 131 | 231 | R | |
| AL0 | Datum - Uhrzeit Alarm 0 (Set drücken) (y= Jahr, M= Monat, d= Tag, h= Stunde, n= Minuten) | | - | - | - | - | - | - | - | R | 🕒 |
| y | AL0_y= Jahr des Alarms 0 | | 0 | 0 | 99 | Jahr | I | 76 | 176 | R | 🕒 |
| M | AL0_M= Monat des Alarms 0 | | 0 | 1 | 12 | Monat | I | 77 | 177 | R | 🕒 |
| d | AL0_d= Tag des Alarms 0 | | 0 | 1 | 31 | Tag | I | 78 | 178 | R | 🕒 |
| h | AL0_h= Stunde des Alarms 0 | | 0 | 0 | 23 | Stunde | I | 79 | 179 | R | 🕒 |
| n | AL0_n= Minute des Alarms 0 | | 0 | 0 | 59 | Minute | I | 80 | 180 | R | 🕒 |
| E | AL0_t= Typ des Alarms 0 | | 0 | 0 | 99 | - | I | 81 | 181 | R | 🕒 |
| AL1 | Datum - Uhrzeit Alarm 1 (Set drücken) (y= Jahr, M= Monat, d= Tag, h= Stunde, n= Minuten) | | - | - | - | - | - | - | - | R | 🕒 |
| y | AL1_y= Jahr des Alarms 1 | | 0 | 0 | 99 | Jahr | I | 82 | 182 | R | 🕒 |
| M | AL1_M= Monat des Alarms 1 | | 0 | 1 | 12 | Monat | I | 83 | 183 | R | 🕒 |
| d | AL1_d= Tag des Alarms 1 | | 0 | 1 | 31 | Tage | I | 84 | 184 | R | 🕒 |
| h | AL1_h= Stunde des Alarms 1 | | 0 | 0 | 23 | Stunde | I | 85 | 185 | R | 🕒 |
| n | AL1_n= Minute des Alarms 1 | | 0 | 0 | 59 | Minute | I | 86 | 186 | R | 🕒 |
| E | AL1_t= Typ des Alarms 1 | | 0 | 0 | 99 | - | I | 87 | 187 | R | 🕒 |
| AL2 | Datum - Uhrzeit Alarm 2 (Set drücken) (y=Jahr, M=Monat, d=Tag, h=Stunde, n=Minute) | | - | - | - | - | - | - | - | R | 🕒 |
| y | AL2_y= Jahr des Alarms 2 | | 0 | 0 | 99 | Jahr | I | 88 | 188 | R | 🕒 |
| M | AL2_M= Monat des Alarms 2 | | 0 | 1 | 12 | Monat | I | 89 | 189 | R | 🕒 |
| d | AL2_d= Tag des Alarms 2 | | 0 | 1 | 31 | Tage | I | 90 | 190 | R | 🕒 |
| h | AL2_h= Stunde des Alarms 2 | | 0 | 0 | 23 | Stunde | I | 91 | 191 | R | 🕒 |
| n | AL2_n= Minute des Alarms 2 | | 0 | 0 | 59 | Minute | I | 92 | 192 | R | 🕒 |
| E | AL2_2= Typ des Alarms 2 | | 0 | 0 | 99 | - | I | 93 | 193 | R | 🕒 |
| AL3 | Datum - Uhrzeit Alarm 3 (Set drücken) (y= Jahr, M= Monat, d= Tag, h= Stunde, n= Minuten) | | - | - | - | - | - | - | - | R | 🕒 |
| y | AL3_y= Jahr des Alarms 3 | | 0 | 0 | 99 | Jahr | I | 94 | 194 | R | 🕒 |
| M | AL3_M= Monat des Alarms 3 | | 0 | 1 | 12 | Monat | I | 95 | 195 | R | 🕒 |
| d | AL3_d= Tag des Alarms 3 | | 0 | 1 | 31 | Tag | I | 96 | 196 | R | 🕒 |
| h | AL3_h= Stunde des Alarms 3 | | 0 | 0 | 23 | Stunde | I | 97 | 197 | R | 🕒 |
| n | AL3_n= Minute des Alarms 3 | | 0 | 0 | 59 | Minute | I | 98 | 198 | R | 🕒 |
| E | AL3_t= Typ des Alarms 3 | | 0 | 0 | 99 | - | I | 99 | 199 | R | 🕒 |
| AL4 | Datum - Uhrzeit Alarm 4 (Set drücken) (y= Jahr, M= Monat, d= Tag, h= Stunde, n= Minuten) | | - | - | - | - | I | - | - | R | 🕒 |
| y | AL4_y= Jahr des Alarms 4 | | 0 | 0 | 99 | Jahr | I | 100 | 200 | R | 🕒 |
| M | AL4_M= Monat des Alarms 4 | | 0 | 1 | 12 | Monat | I | 101 | 201 | R | 🕒 |
| d | AL4_d= Tag des Alarms 4 | | 0 | 1 | 31 | Tag | I | 102 | 202 | R | 🕒 |
| h | AL4_h= Stunde des Alarms 4 | | 0 | 0 | 23 | Stunde | I | 103 | 203 | R | 🕒 |
| n | AL4_n= Minute des Alarms 4 | | 0 | 0 | 59 | Minute | I | 104 | 204 | R | 🕒 |
| E | AL4_t= Typ des Alarms 4 | | 0 | 0 | 99 | - | I | 105 | 205 | R | 🕒 |
| ton | Einschalten des Gerätes (Set drücken) (d= Tag, h= Stunde, n= Minuten) | | - | - | - | - | - | - | - | R | 🕒 |
| d | tON_d= Einschalttag | | 0 | 0 | 11 | Tag | I | 106 | 206 | R/W | 🕒 |
| h | tON_h= Einschaltstunde | | 0 | 0 | 23 | Stunde | I | 107 | 207 | R/W | 🕒 |
| n | tON_n= Einschaltminute | | 0 | 0 | 59 | Minute | I | 108 | 208 | R/W | 🕒 |
| toF | Ausschalten des Gerätes (Set drücken) (d= Tag, h= Stunde, n= Minuten) | | - | - | - | - | - | - | - | R | 🕒 |
| d | tOFF_d= Ausschalttag | | 0 | 0 | 11 | Tag | I | 109 | 209 | R/W | 🕒 |
| h | tOFF_h= Ausschaltstunde | | 0 | 0 | 23 | Stunde | I | 110 | 210 | R/W | 🕒 |
| n | tOFF_n= Ausschaltminute | | 0 | 0 | 59 | Minute | I | 111 | 211 | R/W | 🕒 |
| tc | Datum - Uhrzeit (Set drücken) (y= Jahr, M= Monat, d= Montag, u= Wochentag, h= Stunde, n= Minuten) | | - | - | - | - | - | - | - | R | 🕒 |
| tc | Datum - Uhrzeit (Set drücken) (y= Jahr, M= Monat, d= Montag, u= Wochentag, h= Stunde, n= Minuten) | | - | - | - | - | - | - | - | R | 🕒 |

| Par. | Beschreibung | NB | Def. | Min. | Max. | M.E. | Typ | Carel-SPV | ModBus® | R/W | Icon |
|------|--------------------------------|----|------|------|------|--------|-----|-----------|---------|-----|------|
| y | Datum: Jahr | | 0 | 0 | 99 | Jahr | I | 1 | 101 | R/W | ☉ |
| M | Datum: Monat | | 1 | 1 | 12 | Monat | I | 2 | 102 | R/W | ☉ |
| d | Datum: Tag | | 1 | 1 | 31 | Tag | I | 3 | 103 | R/W | ☉ |
| u | Datum: Wochentag (Montag, ...) | | 1 | 1 | 7 | Tag | I | 4 | 104 | R/W | ☉ |
| h | Stunde | | 0 | 0 | 23 | Stunde | I | 5 | 105 | R/W | ☉ |
| n | Minuten | | 0 | 0 | 59 | Minute | I | 6 | 106 | R/W | ☉ |

Tab. 7.a

⚠ Die Default-Werte, Mindest- und Höchstollwerte der Alarme... beziehen sich auf die Temperatur. Bei Universaleingängen (Spannung/Strom) müssen diese Werte in Abhängigkeit des eingestellten Messbereiches manuell eingegeben werden.

(**) Bei einem Alarm über digitalen Eingang ist die Messeinheit in Sekunden ausgedrückt.

(.) LISTE DER DEFAULT-PARAMETER

| Parameter | Modell | | | | |
|-----------|--------|------|------|------|------|
| | V | W | Z/A | B | E |
| c35 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| c36 | -100 | -50 | -25 | -50 | -25 |
| C37 | +100 | +50 | +25 | +50 | +25 |
| c39 | - | 0 | 0 | 1 | 1 |
| c40 | - | -100 | -50 | -100 | -50 |
| c41 | - | +50 | +25 | +50 | +25 |
| c43 | - | - | 0 | - | 0 |
| c44 | - | - | -75 | - | -75 |
| c45 | - | - | +25 | - | +25 |
| c47 | - | - | 0 | - | 1 |
| c48 | - | - | -100 | - | -100 |
| c49 | - | - | +25 | - | +25 |

Tab. 7.b

7.1 Nur seriell zugängliche Variablen

| Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. | Typ | CAREL-SPV | Modbus® | R/W |
|---|------|------|------|-------|-----|-----------|---------|-----|
| Messwert Fühler 1 | 0 | 0 | 0 | °C/°F | A | 2 | 2 | R |
| Messwert Fühler 2 | 0 | 0 | 0 | °C/°F | A | 3 | 3 | R |
| Prozentsatz Ausgang 1 | 0 | 0 | 100 | % | I | 127 | 227 | R |
| Prozentsatz Ausgang 2 | 0 | 0 | 100 | % | I | 128 | 228 | R |
| Prozentsatz Ausgang 3 | 0 | 0 | 100 | % | I | 129 | 229 | R |
| Prozentsatz Ausgang 4 | 0 | 0 | 100 | % | I | 130 | 230 | R |
| Passwort | 77 | 0 | 200 | - | I | 11 | 111 | R/W |
| Zustand Ausgang 1 | 0 | 0 | 1 | - | D | 1 | 1 | R |
| Zustand Ausgang 2 | 0 | 0 | 1 | - | D | 2 | 2 | R |
| Zustand Ausgang 3 | 0 | 0 | 1 | - | D | 3 | 3 | R |
| Zustand Ausgang 4 | 0 | 0 | 1 | - | D | 4 | 4 | R |
| Zustand digitaler Eingang 1 | 0 | 0 | 1 | - | D | 6 | 6 | R |
| Zustand digitaler Eingang 2 | 0 | 0 | 1 | - | D | 7 | 7 | R |
| Alarm Fühler 1 defekt | 0 | 0 | 1 | - | D | 9 | 9 | R |
| Alarm Fühler 2 defekt | 0 | 0 | 1 | - | D | 10 | 10 | R |
| Unmittelbarer externer Alarm (Kreis 1) | 0 | 0 | 1 | - | D | 11 | 11 | R |
| Alarm für hohe Temperatur Fühler 1 | 0 | 0 | 1 | - | D | 12 | 12 | R |
| Alarm für niedrige Temperatur Fühler 1 | 0 | 0 | 1 | - | D | 13 | 13 | R |
| Verzögerter externer Alarm (Kreis 1) | 0 | 0 | 1 | - | D | 14 | 14 | R |
| Unmittelbarer externer Alarm mit manuellem Reset (Kreis 1) | 0 | 0 | 1 | - | D | 15 | 15 | R |
| Alarm RTC defekt | 0 | 0 | 1 | - | D | 16 | 16 | R |
| Eeprom-Alarm - Geräteparameter | 0 | 0 | 1 | - | D | 17 | 17 | R |
| Eeprom-Alarm - Betriebsparameter | 0 | 0 | 1 | - | D | 18 | 18 | R |
| Höchstzeit für Berechnung der PID-Parameter | 0 | 0 | 1 | - | D | 19 | 19 | R |
| PID-Beiwert Null | 0 | 0 | 1 | - | D | 20 | 20 | R |
| PID-Beiwert negativ | 0 | 0 | 1 | - | D | 21 | 21 | R |
| Integral- und Differentialzeit negativ | 0 | 0 | 1 | - | D | 22 | 22 | R |
| Höchstzeit für Berechnung des Beiwertes | 0 | 0 | 1 | - | D | 23 | 23 | R |
| Startsituation nicht geeignet | 0 | 0 | 1 | - | D | 24 | 24 | R |
| Unmittelbarer Alarm über dig. 1 (Kreis 1) | 0 | 0 | 1 | - | D | 42 | 42 | R |
| Unmittelbarer Alarm über dig. 1 mit manuellem Reset (Kreis 1) | 0 | 0 | 1 | - | D | 43 | 43 | R |
| Verzögerter Alarm über dig. 1 (Kreis 1) | 0 | 0 | 1 | - | D | 44 | 44 | R |
| Unmittelbarer Alarm über dig. 2 (Kreis 1) | 0 | 0 | 1 | - | D | 45 | 45 | R |
| Unmittelbarer Alarm über dig. 2 mit manuellem Reset (Kreis 1) | 0 | 0 | 1 | - | D | 46 | 46 | R |
| Verzögerter Alarm über dig. 2 (Kreis 1) | 0 | 0 | 1 | - | D | 47 | 47 | R |
| Alarm für hohe Temperatur Fühler 2 | 0 | 0 | 1 | - | D | 49 | 49 | R |
| Alarm für niedrige Temperatur Fühler 2 | 0 | 0 | 1 | - | D | 50 | 50 | R |
| Verzögerter Meldealarm | 0 | 0 | 1 | - | D | 51 | 51 | R |
| Unmittelbarer Meldealarm | 0 | 0 | 1 | - | D | 52 | 52 | R |
| Unmittelbarer externer Alarm (Kreis 2) | 0 | 0 | 1 | - | D | 53 | 53 | R |
| Verzögerter externer Alarm (Kreis 2) | 0 | 0 | 1 | - | D | 54 | 54 | R |
| Unmittelbarer externer Alarm mit manuellem Reset (Kreis 2) | 0 | 0 | 1 | - | D | 55 | 55 | R |
| Alarm Fühlermessung | 0 | 0 | 1 | - | D | 56 | 56 | R |
| EIN/AUS-Befehl der Steuerung | 0 | 0 | 1 | - | D | 36 | 36 | R/W |
| Alarmreset-Befehl | 0 | 0 | 1 | - | D | 57 | 57 | R/W |

Tab. 7.c

🔍 Variablentyp: A= Analogvariable, D= Digitalvariable, I= Integervariable

SPV= Variablenadresse mit CAREL-Protokoll auf serieller 485-Karte, ModBus®: Register und Coils mit ModBus®-Protokoll auf serieller 485-Karte.

Die Wahl zwischen CAREL- und ModBus®-Protokoll erfolgt automatisch. In beiden Fällen beträgt die Geschwindigkeit 19200 bit/s.

Die im selben Netzwerk eingebundenen Geräte müssen dieselben Netzwerkparameter besitzen: 8 Datenbits; 1 Startbit; 2 Stoppbits; Paritätskontrolle deaktiviert; 19200 Baudrate. Für CAREL und Modbus® sind die Analogvariablen in Zehnteln ausgedrückt (Bsp.: 20,3 °C = 203).

8. ALARME

8.1 Alarmtypen

Es gibt zwei Alarmtypen:

- Alarm für hohe Temperatur (E04) und Alarm für niedrige Temperatur (E05);
- schwere Alarme, d. h. alle anderen.

Der Datenspeicher-Alarm E07/E08 sperrt die Steuerung in jedem Fall.

Im Betriebsmodus "Alarm" (c0=5) können ein oder mehrere Ausgänge für die Meldung eines Alarms für hohe oder niedrige Temperatur oder für Fühler offline oder Fühler kurzgeschlossen verwendet werden, siehe Kapitel "Funktionen". Die Wirkung der Ausgänge auf die Alarme im Spezialbetrieb hängt vom Parameter "Abhängigkeit" ab: siehe Kapitel "Funktionen".

Die Steuerung meldet die Alarme aufgrund von Defekten in der Steuerung, in den Fühlern oder Fehlern im Auto-Tuning-Verfahren. Ein Alarm kann auch über den externen Kontakt aktiviert werden. Am Display wird abwechselnd zu "Exy" die Standard-Display-Anzeige angezeigt. Gleichzeitig blinkt ein Icon (Schlüssel, Dreieck oder Uhr) und wird eventuell der Summer aktiviert (siehe Tabelle unten). Treten mehrere Alarme auf, werden diese sequenziell am Display eingeblendet.

In den Modellen mit Uhr werden, Es werden maximal 4 Fehler in einer FIFO-Liste gespeichert (AL0, AL1, AL2, AL3). Der zuletzt gespeicherte Fehler ist im Parameter AL0 sichtbar (siehe Parameterliste).

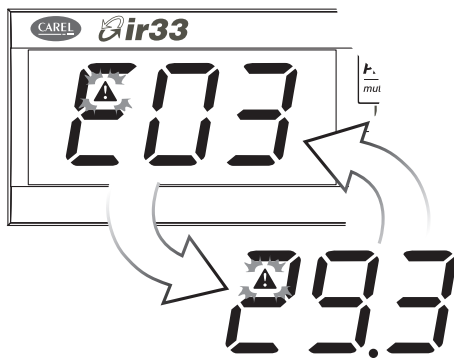


Fig. 8.a

Der Summer wird mit der Taste **Prg mute** deaktiviert.

Beispiel: Displayanzeige nach einem Alarm E03.

8.2 Alarme mit manuellem Reset

- Zur Beendigung einer Alarmmeldung mit manuellem Reset: Sobald die Alarmursache nicht mehr besteht, gleichzeitig die Tasten **Prg mute** und **▲** für 5 Sekunden drücken.

8.3 Anzeige der Alarmschlange

- Auf die Liste der Parameter P zugreifen, wie in Absatz 3.3.3 angegeben.
- **▲** / **▼** drücken, bis der Parameter "AL0" erreicht ist (zuletzt gespeicherter Alarm).
- **Set** drücken; damit wird das Untermenü betreten, in dem mit den Tasten **▲** und **▼** das Jahr, der Monat, der Tag, die Stunde, Minute und der Typ der Alarms abgelaufen werden können. Ist die Steuerung nicht mit einer RTC ausgerüstet, wird nur der Alarmtyp gespeichert.
- Von jedem Parameter aus kehrt man durch Drücken der **Set**-Taste zum Parameter "ALx" zurück.

Beispiel:

'y07' -> 'M06' -> 'd13' -> 'h17' -> 'm29' -> 'E03'

Gibt an, dass der Alarm 'E03' (Alarm über digitalen Eingang) am 13. Juni 2007 um 17:29 ausgelöst wurde.

8.4 Alarmparameter

Die folgenden Parameter bestimmen das Verhalten der Ausgänge im Alarmfall.

8.4.1 Zustand der Regelausgänge im Fall eines Fühleralarms (Parameter c10/d10)

Bestimmt die Auswirkung auf die Regelausgänge bei Auslösen eines Regelfühleralarms E01. Der Ausgang wird in einen der vier vorgesehenen Zustände versetzt. AUS-Zustand: Die Steuerung wird unmittelbar ausgeschaltet, es wird keine Verzögerung eingehalten. EIN-Zustand: Die "Verzögerung zwischen den Aktivierungen 2 verschiedener Relaisausgänge" wird eingehalten (Parameter c6). Nach dem Reset des Alarms E01 nimmt die Regelung ihren normalen Betrieb wieder auf; der Alarmausgang wird deaktiviert (siehe Betriebsmodus 5). Aktiv bleibt hingegen der Summer, solange nicht die Taste **Prg mute** gedrückt wird. Analoges gilt für den Fühler B2 mit Parameter d10.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---|------|------|------|------|
| c10 | Zustand der Regelausgänge Kreis 1 bei Alarm des Fühlers 1 0= Alle Ausgänge AUS 1= Alle Ausgänge EIN 2= Direct-Ausgänge aktiviert, Reverse-Ausgänge deaktiviert 3= Reverse-Ausgänge aktiviert, Direct-Ausgänge deaktiviert | 0 | 0 | 3 | - |
| d10 | Zustand der Regelausgänge Kreis 2 im Alarmfall des Fühlers 2 siehe c10 | 0 | 0 | 3 | - |

Tab. 8.a

8.4.2 Alarmparameter und Aktivierung

P25 (P26) lässt die Aktivierungsschwelle des Alarms für niedrige (hohe) Temperatur E05 (E04) festlegen. Der eingestellte Wert P25 (P26) wird ständig mit dem vom Fühler B1 erfassten Wert verglichen. Der Parameter P28 stellt die "Alarmverzögerung" in Minuten dar; der Alarm für niedrige Temperatur (E05) wird nur ausgelöst, wenn die Temperatur für länger als P28 unter dem Wert von P25 bleibt. Der Alarm kann relativ oder absolut sein, abhängig vom Parameterwert P29. Im ersten Fall (P29=0) gibt P25 also die Abweichung vom Sollwert an; der Aktivierungspunkt des Alarms für niedrige Temperatur ist: Sollwert - P25. Ändert sich der Sollwert, variiert automatisch der Aktivierungspunkt. Im zweiten Fall (P29=1) gibt der Wert von P25 die Alarmschwelle für niedrige Temperatur an. Der Alarm für niedrige Temperatur wird vom internen Summer und anhand der Displaymeldung E05 gemeldet. Dasselbe gilt für den Alarm für hohe Temperatur (E04), mit P26 anstelle von P25.

Analoge Betrachtungen gelten für die Parameter des Fühlers 2, mit der Entsprechung:

P25→P30; P26→P31; P27→P32; P28→P33; P29→P34; E04/E05→E15/E16.

| Par | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|-----|--|--------------|----------------|---------------|--------|
| P25 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 1 Bei P29=0, P25=0: Schwelle deaktiviert Bei P29=1, P25=-50: Schwelle deaktiv. | -50 (-58) | -50(-58) | P26 | °C(°F) |
| P26 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 1 Bei P29=0, P26=0: Schwelle deaktiviert Bei P29=1, P26=150: Schwelle deaktiv. | 150 (302) | P25 (302) | 150 (302) | °C(°F) |
| P27 | Alarmschalttdifferenz auf Fühler 1 | 2 (3,6) | 0 (0) | 50 (90) | °C(°F) |
| P25 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 1 Bei P29=0, P25=0: Schwelle deaktiviert Bei P29=1, P25=-199: Schwelle deaktiv. | -50 (-58) | -199 (-199) | P26 | °C(°F) |
| P26 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 1 Bei P29=0, P26=0: Schwelle deaktiviert Bei P29=1, P26=800: Schwelle deaktiv. | 150 (302) | P25 (800) | 800 (800) | °C(°F) |
| P27 | Alarmschalttdifferenz auf Fühler 1 | 2(3,6) | 0(0) | 99,9 (179) | °C(°F) |
| P28 | Alarmverzögerung auf Fühler 1 | 120 | 0 | 250 | min(s) |

| | | | | | |
|-----|--|--------------|----------------|---------------|--------|
| P29 | Typ der Alarmschwelle auf Fühler 1 0=Relativ; 1=Absolut | 1 | 0 | 1 | - |
| P30 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 2 Bei P34=0, P30=0: Schwelle deaktiviert Bei P34=1, P30=-50: Schwelle deaktiv. | -50 (-58) | -50 (-58) | P31 | °C(°F) |
| P31 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 2 Bei P34=0, P31=0: Schwelle deaktiviert Bei P34=1, P31=200: Schwelle deaktiv. | 150 (302) | P30 | 150 (302) | °C(°F) |
| P32 | Alarmschaltdifferenz auf Fühler 2 | 2(3,6) | 0 | 50 (90) | °C(°F) |
| P30 | Alarmschwelle für niedrige Temperatur auf Fühler 2 Bei P34=0, P30=0: Schwelle deaktiviert Bei P34=1, P30=-199: Schwelle deaktiv. | -50 (-58) | -199 (-199) | P31 | °C(°F) |
| P31 | Alarmschwelle für hohe Temperatur auf Fühler 2 Bei P34=0, P31=0: Schwelle deaktiviert Bei P34=1, P31=800: Schwelle deaktiv. | 150 (302) | P30 | 800 (800) | °C(°F) |
| P32 | Alarmschaltdifferenz auf Fühler 2 | 2(3,6) | 0(0) | 99,9 (179) | °C(°F) |
| P33 | Alarmverzögerung auf Fühler 2 | 120 | 0 | 250 | min(s) |
| P34 | Typ der Alarmschwelle auf Fühler 2 0=Relativ; 1=Absolut | 1 | 0 | 1 | - |

Tab. 8.b

➡ Ist für den Fühler 1 ein relativer Alarm eingestellt (P29 = 0), können die Schwellen P25 und P26 nur Werte im Bereich 0...150 ohne die Begrenzung P25 < P26 annehmen. Analoges gilt für die Parameter des Fühlers 2 (P30, P31) bei P34 = 0.

➡ Ist für den Fühler 1 ein relativer Alarm eingestellt (P29 = 0), können die Schwellen P25 und P26 nur Werte im Bereich 0...800 ohne die Begrenzung P25 < P26 annehmen. Analoges gilt für die Parameter des Fühlers 2 (P30, P31) bei P34 = 0.

⚠ P28 legt die nötige Mindestzeit für die Auslösung eines Alarms für hohe/niedrige Temperatur E04/E05 oder über externen verzögerten Kontakt (E03) fest. Im ersten Fall (E04/E05) ist die Messeinheit in Minuten ausgedrückt, im zweiten Fall (E03) in Sekunden.

Zur Auslösung eines Alarms muss der vom Fühler B1 erfasste Wert für länger als die Zeit P28 unter dem Wert P25 oder über dem Wert P26 bleiben. Im Falle eines Alarms über digitalen Eingang (c29, c30=3) muss der Kontakt für länger als P28 offen bleiben. Im Falle eines Alarmereignisses startet sofort eine Zählung, welche einen Alarm auslöst, sobald die Mindestzeit P28 erreicht ist. Kehrt während der Zählung der Messwert innerhalb die zulässigen Werte zurück oder schließt sich der Kontakt, wird kein Alarm gemeldet und die Zählung wird annulliert. Beim Auftreten einer neuen Alarmbedingung startet die Zählung wieder bei 0.

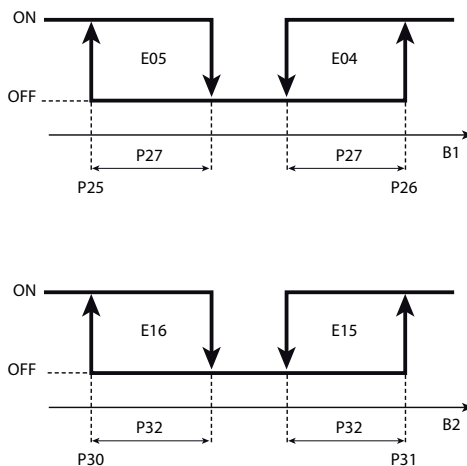


Fig. 8.b

Legende
 E04/E15 Alarm hohe Temperatur Fühler B1/B2
 E05/E16 Alarm niedrige Temperatur Fühler B1/B2
 B1/B2 Fühler 1/2

8.4.3 Zustand der Regelausgänge im Fall eines Alarms über digitalen Eingang (Parameter c31, d31)

Der Parameter c31 (d31) bestimmt die Wirkung auf die Regelausgänge bei Auslösung eines Alarms über digitalen Eingang E03 (E18), (siehe c29 und c30).

Wird der AUS-Zustand gewählt, erfolgt das Ausschalten unmittelbar, also ohne Verzögerung. Wird der EIN-Zustand gewählt, wird die "Verzögerung zwischen Aktivierungen 2 verschiedener Relaisausgänge" eingehalten (Parameter c6). Wird der Alarm über digitalen Eingang automatisch resettiert (c29=1 und/oder c30=1), wird bei der Rückkehr zu den normalen Bedingungen (externer Kontakt geschlossen) der eventuelle Alarmausgang (siehe c0=5) wieder hergestellt, und die Regelung nimmt ihren Betrieb wieder auf.

| Par. | Beschreibung | Def. | Min. | Max. | M.E. |
|------|---|------|------|------|------|
| c31 | Zustand Regelausgänge Kreis 1 bei Alarm über digitalen Eingang 0= Alle Ausgänge AUS 1= Alle Ausgänge EIN 2= Reverse-Ausgänge AUS, unverändert die anderen 3= Direct-Ausgänge AUS, unverändert die anderen | 0 | 0 | 3 | - |
| d31 | Zustand der Regelausgänge Kreis 2 im Fall eines Alarms über digitalen Eingang | 0 | 0 | 3 | - |

Tab. 8.c

8.5 Alarmtabelle

| Display-Meldung | Alarmursache | Speich. in Alarmschlange (**) | Displ.-Icon | Summer | Reset | Auswirkungen auf die Regelung | Kontrollen / Lösungen |
|-----------------|--|-------------------------------|-------------|--------|---------------------|---|---|
| E01 | Fühler B1 defekt | x | | AUS | Automatisch | Abhängig von Parameter c10 (*) | Die Fühleranschlüsse überprüfen. |
| E02 | Fühler B2 defekt | x | | AUS | Automatisch | Bei c19=1 und c0=1/2, wie für E01, ansonsten wird die Regelung nicht gesperrt (*) | Die Fühleranschlüsse überprüfen. |
| E03 | Digitaler Kontakt offen, unmittelbarer Alarm, verzögerter Alarm mit manuellem/automatischem Reset, Kreis 1 | x | | EIN | Automatisch/Manuell | Abhängig von Parameter c31 (*) | Die Parameter c29, c30, c31 überprüfen. Den externen Kontakt überprüfen. |
| E04 | Die vom Fühler B1 gemessene Temperatur hat die Schwelle P26 für eine Zeit länger als P28 überschritten | x | | EIN | Automatisch | Keine Auswirkung auf die Regelung | Die Parameter P26, P27, P28, P29 überprüfen. |
| E05 | Die vom Fühler B1 gemessene Temperatur hat die Schwelle P25 für eine Zeit länger als P28 unterschritten | x | | EIN | Automatisch | Keine Auswirkung auf die Regelung | Die Parameter P25, P27, P28, P29überprüfen. |
| E06 | RTC-Uhr defekt | | | AUS | Automatisch/Manuell | - | Die Uhrzeit der Uhr neu einstellen. Besteht der Alarm weiterhin, den Technischen Service kontaktieren. |
| E07 | Eeprom-Fehler - Geräteparameter | | | AUS | Automatisch | Totale Sperre | Den Technischen Service kontaktieren |
| E08 | Eeprom-Fehler - Betriebsparameter | | | AUS | Automatisch | Totale Sperre | Die Default-Werte nach dem beschriebenen Verfahren wieder herstellen. Besteht der Alarm weiterhin, den Technischen Service kontaktieren. |
| E09 | Erfassungsfehler. Höchstzeit bei der Berechnung der PID-Parameter überschritten. | | | EIN | Manuell | Auto-Tuning gesperrt | Den Alarm manuell resettieren oder die Steuerung aus- und einschalten. |
| E10 | Berechnungsfehler: PID-Beiwert Null. | | | EIN | Manuell | Auto-Tuning gesperrt | |
| E11 | Berechnungsfehler: PID-Beiwert negativ | | | EIN | Manuell | Auto-Tuning gesperrt | |
| E12 | Berechnungsfehler: Integral- und Differentialzeit negativ | | | EIN | Manuell | Auto-Tuning gesperrt | |
| E13 | Erfassungsfehler. Höchstzeit bei der Berechnung des Beiwertes überschritten. | | | EIN | Manuell | Auto-Tuning gesperrt | |
| E14 | Startfehler. Situation nicht geeignet. | | | EIN | Manuell | Auto-Tuning gesperrt | |
| E15 | Die vom Fühler B2 gemessene Temperatur hat die Schwelle P31 für eine Zeit länger als P33 überschritten. | x | | EIN | Automatisch | Keine Auswirkung auf die Regelung | Überprüfung der Parameter P30, P31, P32, P33. |
| E16 | Die vom Fühler B2 gemessene Temperatur hat die Schwelle P30 für eine Zeit länger als P33 unterschritten. | x | | EIN | Automatisch | Keine Auswirkung auf die Regelung | Überprüfung der Parameter P30, P31, P32, P33. |
| E17 | Digitaler Kontakt offen (unmittelbarer oder verzögerter Meldealarm) | x | | AUS | Automatisch | Keine Auswirkung auf die Regelung | Überprüfung der Parameter c29, c30. Den externen Kontakt überprüfen. |
| E18 | Digitaler Kontakt offen, unmittelbarer Alarm, verzögerter Alarm mit manuellem/automatischem Reset, Kreis 2 | x | | EIN | Automatisch/Manuell | Auswirkung auf die Regelung nur bei c19=7 auf der Grundlage des Parameters d31(*) | Überprüfung der Parameter c29, c30, d31. Den externen Kontakt überprüfen. |
| E19 | Fehler Fühler-Messung (**) | x | | AUS | Automatisch | Totale Sperre | Den Technischen Service kontaktieren. |
| Ed1 | Digitaler Kontakt 1 offen, unmittelbarer Alarm, verzögerter Alarm mit manuellem/automatischem Reset, Kreis 1 | x | | EIN | Automatisch/Manuell | Abhängig von Parameter c31 (*) | Überprüfung der Parameter c29, c31. Den externen Kontakt überprüfen. |
| Ed2 | Digitaler Kontakt 2 offen, unmittelbarer Alarm, verzögerter Alarm mit manuellem/automatischem Reset, Kreis 1 | x | | EIN | Automatisch/Manuell | Abhängig von Parameter c31 (*) | Überprüfung der Parameter c30, c31. Den externen Kontakt überprüfen. |

Tab. 8.d



(*) Verlassen des Arbeitszyklus

(**) Nur für IR33 Universale mit Universaleingängen

- Die Aktivierung des Alarmrelais hängt vom Betriebsmodus und/oder von der ABHÄNGIGKEIT ab
- Alarme, die während des Auto-Tuning-Verfahrens auftreten, werden nicht in der Alarmschlange gespeichert.

8.6 Zusammenhang zwischen dem Parameter "Abhängigkeit" und den Alarmursachen

Im Spezialbetrieb lässt der Parameter "Abhängigkeit" den Zustand eines Relaisausganges an die Alarmbedingung knüpfen (siehe folgende Tabelle).

AKTIVIERUNGSBEDINGUNG DES ALS ALARMAUSGANG KONFIGURIERTEN AUSGANGES

| | | Alarm über digitalen Eingang Auf Kreis 1 | | | Alarm über digitalen Eingang Auf Kreis 2 | | | Fühlerde-fekt | | Alarm-schwelle B1 | | Alarm-schwelle B2 | | Meldealarm E17 | |
|--|---|--|-------------------------------------|--|--|-------------------------------------|---|---------------|----------|-------------------|------|-------------------|------|----------------|-----------|
| | | UNMITTELBAR EXTERN, AUTOMATISCHES RESET | UNMITTELBAR EXTERN, MANUELLES RESET | VERZÖGERT EXTERN (P28) MANUELLES RESET | UNMITTELBAR EXTERN, AUTOMATISCHES RESET | UNMITTELBAR EXTERN, MANUELLES RESET | VERZÖGERT EXTERN (P33), MANUELLES RESET | FÜHLER 1 | FÜHLER 2 | NIEDRIG | HOCH | NIEDRIG | HOCH | UNMITTELBAR | VERZÖGERT |
| ABHÄNGIGKEIT (Par. c34, c38, c42, c46) | | c29=1, 13 c30=1, 13 | c29=2, 14 c30=2, 14 | c29=3, 15 c30=3, 15 | c29=9 c30=9 | c29=10 c30=10 | c29=11 c30=11 | | | | | | | | |
| Wert | Beschreibung | | | | | | | | | | | | | | |
| 3, 4 | Allgemeiner Alarm Kreis 1 (Relais AUS) | X | X | X | | | | X | X | X | X | | | | |
| | Allgemeiner Alarm Kreis 1 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 19, 20 | Allgemeiner Alarm Kreis 2 (Relais AUS) | | | | X | X | X | X | X | | | X | X | | |
| | Allgemeiner Alarm Kreis 2 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 5, 6 | Schwerer Alarm Kreis 1 und E04 (Relais AUS) | X | X | X | | | | X | X | | X | | | | |
| | Schwerer Alarm Kreis 1 und E04 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 21, 22 | Schwerer Alarm Kreis 2 und E15 (Relais AUS) | | | | X | X | X | X | X | | | | X | | |
| | Schwerer Alarm Kreis 2 und E15 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 7, 8 | Schwerer Alarm Kreis 1 und E05 (Relais AUS) | X | X | X | | | | X | X | X | | | | | |
| | Schwerer Alarm Kreis 1 und E05 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 23, 24 | Schwerer Alarm Kreis 2 und E16 (Relais AUS) | | | | X | X | X | X | X | | | X | | | |
| | Schwerer Alarm Kreis 2 und E16 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 9, 10 | Alarm E05 (Relais AUS) | | | | | | | | | X | | | | | |
| | Alarm E05 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 25, 26 | Alarm E16 (Relais AUS) | | | | | | | | | | | X | | | |
| | Alarm E16 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 11, 12 | Alarm E04 (Relais AUS) | | | | | | | | | | X | | | | |
| | Alarm E04 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 27, 28 | Alarm E15 (Relais AUS) | | | | | | | | | | | | X | | |
| | Alarm E15 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 13, 14 | Schwerer Alarm Kreise 1 und 2 (Relais AUS) | X | X | X | X | X | X | X | X | | | | | | |
| | Schwerer Alarm Kreise 1 und 2 (Relais EIN) | | | | | | | | | | | | | | |
| 29 | Alarm E17 (Relais AUS) | | | | | | | | | | | | | X | X |

Tab. 8.e

9. TECHNISCHE DATEN UND PRODUKTCODES

9.1 Technische Daten

| | Modell | Spannung | Leistung | | | |
|--|---|---|---|--------------|--------|----------------------------------|
| Spannungsversorgung | IR33x(V,W,Z,A,B,E)7Hx(B,R)20 DN33x(V,W,Z, A,B,E)7Hx(B,R)20 | 115...230 Vac (-15%...+10%), 50/60 Hz | 6 VA, 50 mA~ max. | | | |
| | IR33x(V,W,Z,A,B,E)7LR20, DN33x(V,W,Z,A,B,E)7LR20 | 12...24 Vac (-10%...+10%), 50/60 Hz 12...30 Vdc | 4 VA, 300 mA~ max. 300 mA ... max. | | | |
| | | Ausschließlich SELV-Versorgung mit max. Leistung von 100 VA mit 315-mA-Sicherung auf Sekundärwicklung verwenden | | | | |
| Spannungsversorgung | IR33x(V,W,Z,A,B,E)9Hx(B,R)20 DN33x(V,W,Z, A,B,E)9Hx(B,R)20 | 115 V~(-15%...+10%), 50...60Hz, 90mA max. 230 V~(-15%...+10%), 50...60Hz, 45mA max. | 9 VA | | | |
| | IR33x(V,W,Z,A,B,E)9MR20, DN33x(V,W,Z,A,B,E)9MR20 | 24 V~ (-10%...+10%), 450mA max. 50/60 Hz. Ausschließlich SELV-Versorgung mit max. Leistung von 15 VA mit träger 450-mA-Sicherung auf Sekundärwicklung gemäß IEC 60127 verwenden. | 12 VA | | | |
| | | 24 Vdc (-15%...+15%), 450mA max. | 12 VA | | | |
| Von der Spannungsversorgung garantierte Isolierung | IR33x(V,W,Z,A,B,E)x(7, 9)Hx(B,R)20 DN33x(V,W,Z,A,B,E)x(7, 9)Hx(B,R)20 | Kleinspannungsisolierung | Verstärkte Isolierung 6 mm in Luft, 8 oberflächlich 3750-V-Isolierung | | | |
| | | Relaisausgangsisolierung | Grundisolierung 3 mm in Luft, 4 oberflächlich 1250-V-Isolierung | | | |
| | IR33x(V,W,Z,A,B,E)x(7, 9)x(L, M)R20 DN33x(V,W,Z,A,B,E) x(7, 9)x(L, M)R20 | Kleinspannungsisolierung | Extern mit Sicherheitstrafo zu garantieren | | | |
| | | Relaisausgangsisolierung | Verstärkte Isolierung 6 mm in Luft, 8 oberflächlich 3750-V-Isolierung | | | |
| Eingänge | B1 (PROBE1),B2 (PROBE2) | NTC, NTC-HT, PTC, PT1000 NTC, NTC-HT, PTC, PT1000, Pt100, TcJ, TcK, 0...5 V rat., 0...1 Vdc, 0...10 Vdc, -0,5...1,3 Vdc, 0...20 mA, 4...20 mA | | | | |
| | DI1, DI2 | Potentialfreier Kontakt, Kontaktwiderstand < 10 Ω, Schließungsstrom 6 mA | | | | |
| | Max. Abstand zwischen Fühlern und digitalen Eingängen unter 10 m NB: Bei der Installation müssen die Netz- und Lastanschlüsse von den Kabeln der Fühler, digitalen Eingänge und des Supervisors getrennt gehalten werden | | | | | |
| Fühlertyp | NTC CAREL-Standard | 10 kΩ bei 25 °C, Bereich -50T90 °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 1 °C im Bereich -50T50 °C 3 °C im Bereich +50T90 °C | | | |
| | NTC-HT | 50 kΩ bei 25°C, Bereich -40T150 °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 1,5 °C im Bereich -20T115 °C 4 °C im Bereich außer -20T115 °C | | | |
| | PTC | 985 Ω bei 25 °C, Bereich -50T150 °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 2 °C im Bereich -50T50 °C 4 °C im Bereich +50T150 °C | | | |
| | PT1000 | 1097 Ω bei 25 °C, Bereich -50T150 °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 3 °C im Bereich -50T0 °C 5 °C im Bereich 0T150 °C | | | |
| Fühlertyp | NTC CAREL-Standard | 10 kΩ bei 25 °C, Bereich -50T110 °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 1 °C im Bereich -50T110 °C | | | |
| | NTC-HT | 50 kΩ bei 25°C, Bereich -10T150 °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 1 °C im Bereich -10T150 °C | | | |
| | PTC | 985 Ω bei 25 °C, Bereich -50T150 °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 1 °C im Bereich -50T150 °C | | | |
| | PT1000 | 1097 Ω bei 25 °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 2 °C im Bereich -199T800 °C | | | |
| | PT100 | 109,7 Ω bei 25 °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 2 °C im Bereich -199T800 °C | | | |
| | TcJ | Isoliert 52 μV/ °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 4 °C im Bereich -100T800 °C | | | |
| | TcK | Isoliert 41 μV/ °C | | | | |
| | | Messabweichung: | 4 °C im Bereich -100T800 °C | | | |
| 0...5 V ratiom. | Messung auf Impedanz 50 kΩ | 0,3 % des Endwertes | | | | |
| 0...1 Vdc | Messung auf Impedanz 50 kΩ | 0,3 % des Endwertes | | | | |
| 0...10 Vdc | Messung auf Impedanz 50 kΩ | 0,3 % des Endwertes | | | | |
| -0,5...1,3 Vdc | Messung auf Impedanz 50 kΩ | 0,3 % des Endwertes | | | | |
| 0...20 mA | Messung auf Impedanz 50 Ω | 0,3 % des Endwertes | | | | |
| 4...20 mA | Messung auf Impedanz 50 Ω | 0,3 % des Endwertes | | | | |
| Versorgung der Fühler | 12 Vdc Nennspannung, max. Strom 60 mA; 5 Vdc Nennspannung, max. Strom 20 mA | | | | | |
| Relaisausgänge | | EN60730-1 | UL | | | |
| | Modelle | Relais | 230 V~ | Schaltzyklen | 230 V~ | Schaltzyklen |
| | IR33x(V,W,Z,B,E)x(7, 9)x(L, M)R20 DN33x(V,W,Z,B,E)x(7, 9)x(L, M)R20 | D01, D02 | 8(4*) A an NO | 100000 | 8A res | 30000 |
| | IR33x(V,W,Z,B,E)x(7, 9)Hx(R,B)20 DN33x(V,W,Z,B,E)x(7, 9)Hx(R,B)20 | D03, D04 (**) | 6(4*) A an NC 2(2*) A an NO und NC | | 1/2 Hp | 8A res 2FLA 12 LRA C300 |
| | | * induktive Last, cos(φ) = 0,6 | | | | |

| | | | |
|--|--|---|---|
| Max. Last an einzelner Relais | DN33x(V,W,Z,B,E)x(H,M)x(B,R)20 | 8A | |
| | IR33x(V,B)x(H,M)x(B,R)20 | | |
| | IR33x(W,E)x(H,M)x(B,R)20 | 4A | |
| | IR33Zx(H,M)x(B,R)20 | 2A | |
| SSR-Ausgänge | Modelle | | Max. Ausgangsspannung: 12 Vdc |
| | IR33Ax(7, 9)x(L, M)R20 - DN33Ax(7, 9)x(L, M)R20 | A = 4 SSR-AUSGÄNGE | Ausgangswiderstand: 600 Ω |
| | IR33Ax(7, 9)Hx(R,B)20 - DN33Ax(7, 9)Hx(R,B)20 | | Max. Ausgangsstrom: 20 mA |
| | Max. Kabellänge unter 10 m | | |
| 0...10-Vdc-Ausgänge | IR33Bx(7, 9)x(L, M)R20 | B = 1 Relais + 1 0...10 Vdc | Typische Anstiegszeit (10...90%): 1 s |
| | DN33Bx(7, 9)x(L, M)R20 | | Max. Welligkeit im Ausgang: 100 mV |
| | IR33Ex(7, 9)Hx(R,B)20 | E = 2 Relais + 2 0...10 Vdc | Max. Ausgangsstrom: 5 mA |
| | DN33Ex(7, 9)Hx(R,B)20 | | |
| Max. Kabellänge unter 10 m | | | |
| Isolierung garantiert von den Ausgängen | Isolierung gegen Kleinspannung/Isolierung zwischen Relaisausgängen D01, D03 und 0...10-Vdc-Ausgängen (Relaisausgänge A02, A04) | | Verstärkte Isolierung 6 mm in Luft, 8 oberflächig 3750-V-Isolierung |
| | Isolierung zwischen den Ausgängen | | Grundisolierung 3 mm in Luft, 4 oberflächig 1250-V-Isolierung |
| IR-Empfänger | Auf allen Modellen | | |
| Uhr mit Pufferbatterie | IR33x(V,W,Z,A,B,E)x(7, 9)HB20, DN33x(V,W,Z,A,B,E)x(7, 9)HB20 | | |
| Summer | Verfügbar auf allen Modellen | | |
| Uhr | Abweichung bei 25 °C | ± 10 ppm (±5,3 Min./Jahr) | |
| | Fehler im Bereich -10T60 °C | -50 ppm (±27 Min./Jahr) | |
| | Alterung | < ±5 ppm (±2,7 Min./Jahr) | |
| | Entladezeit | 6 Monate typisch (8 Monate max.) | |
| | Aufladezeit | 5 Stunden typisch (< 8 Stunden max.) | |
| Betriebstemperatur | -10T60 °C | | |
| Betriebstemperatur | -10T55 °C | DN33x(V,W,Z,A,B,E)9x(H,M)x(B,R)20 | |
| | | IR33x(V,W,Z,A,B,E)9MR20 | |
| | -10T50 °C | IR33x(V,W,Z,A,B,E)9Hx(B,R)20 | |
| Betriebsfeuchte | <90% rH nicht kondensierend | | |
| Lagerungstemperatur | -20T70 °C | | |
| Lagerungsfeuchte | <90% rH nicht kondensierend | | |
| Frontschutzart | IR33: Montage auf glatter und nicht verformbarer Frontplatte mit Dichtung IP65 DN33: Frontteil IP40, gesamte Steuerung IP10 | | |
| Bau der Steuervorrichtung | Eingebaut, elektronisch | | |
| Umweltbelastung | 2 (normal) | | |
| PTI der Isoliermaterialien | Leiterplatten 250, Kunststoff und Isoliermaterial 175 | | |
| Isolation gegen elektrische Beanspruchung | Lang | | |
| Überspannungsschutz | Kategorie II | | |
| Art der Schaltung | Relaiskontakte 1.C (Mikrounterbrechung) | | |
| Schutzklasse gegen Stromschläge | Klasse II durch angemessenen Einbau | | |
| Handgerät oder eingebaut in Handgerät | Nein | | |
| Softwareklasse und -struktur | Klasse A | | |
| Reinigung der Gerätefrontseite | Ausschließlich Neutralreiniger und Wasser verwenden | | |
| Serielle CAREL-Netzwerkschnittstelle | Extern, verfügbar auf allen Modellen | | |
| Programmierschlüssel | Verfügbar auf allen Modellen | | |
| Klemmen | Modell | | |
| | Reine Temperatureingänge | Steckklemmen für Kabel 0,5...2,5 mm ² , max. Strom 12 A | |
| | Universaleingänge | Steckklemmen für Kabel 0,5...2,5 mm ² Digitale und analoge Eingänge für Kabel 0,2...1,5 mm ² | |
| | | Für die korrekte Dimensionierung der Netz- und Anschlusskabel zwischen Gerät und Lasten hat der Installateur zu sorgen Im Fall der Verwendung der Steuerung bei maximaler Betriebstemperatur und voller Last müssen Kabel für Betriebstemperaturen bis mindestens 105°C verwendet werden | |
| Gehäuse | Kunststoff | IR33 (Frontteil) | Frontabmessungen 76,2x34,2 mm |
| | | | Einbautiefe 75 mm 93 mm |
| | | DN33 (für Hutschienen-Montage) | Abmessungen 70x110x60 |
| | | | |
| Montage | IR33: auf glatter, harter und nicht verformbarer Frontplatte | IR33: Mit seitlichen Halterungen, bis zum Endanschlag anzudrücken | |
| | DN33: Hutschienen-Montage | | |
| | Bohrschablone | IR33: 71x29 mm DN33: 4 Hutschienen-Module | |
| Display | Ziffern | 3 LED-Anzeigestellen | |
| | Anzeige | -199...999 | |
| | Betriebszustände | Angezeigt mit Display-Icons | |
| Tasten | 4 Silicongummi-Tasten | | |
| Kugeldruckprüfung | IR33x(V,W,Z,A,B,E)9x(H,M)x(B,R)20 | 85°C für die zugänglichen Teile - 125°C für die Teile, welche spannungsführende Teile stützen | |
| Die Ausgänge (0...10 Vdc, SSR, Fühlerversorgung) und Eingänge (Fühler und digitale Eingänge) sind Kleinspannungs-E/A (keine Schutzkleinspannungs-E/A). | | | |
| Die Modelle DN33A9x(H,M)x(B,R)20 und IR33A9x(H,M)x(B,R)20 sind nicht konform mit IEC EN 55014-1. | | | |

Tab. 9.a

In der Tabelle der technischen Daten stellen die markierten Werte die Differenz zwischen den Modellen mit Universaleingängen und den Modellen mit reinen Temperatureingängen dar.

**) Relais nicht geeignet für Fluoreszenzlasten (Neon,...) mit Starter (Ballast) und Leistungskondensatoren. Fluoreszenzlampen mit elektronischen Steuergeräten oder ohne Leistungskondensator können verwendet werden, sofern sie den Betriebsgrenzwerten jedes Relaisstyps entsprechen.

9.2 Reinigung der Steuerung

Für die Reinigung der Steuerung NICHT Äthylalkohol, Kohlenwasserstoffe (Benzin), Ammoniak oder Derivate verwenden. Es empfehlen sich Neutralreiniger und Wasser.

9.3 Produktcodes

| IR33-DN33 UNIVERSALE | | | | Beschreibung |
|----------------------|----------------|---------------------|----------------|--|
| Einbaumontage | | CODE | | |
| | | Hutschienen-Montage | | |
| Temp.eing. | Universaleing. | Temp.eing. | Universaleing. | |
| IR33V7HR20 | IR33V9HR20 | DN33V7HR20 | DN33V9HR20 | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, 115...230V |
| IR33V7HB20 | IR33V9HB20 | DN33V7HB20 | DN33V9HB20 | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, RTC, 115...230V |
| IR33V7LR20 | IR33V9MR20 ● | DN33V7LR20 | DN33V9MR20 ● | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, 12...24 Vac, 12...30Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |
| IR33W7HR20 | IR33W9HR20 | DN33W7HR20 | DN33W9HR20 | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, 115...230V |
| IR33W7HB20 | IR33W9HB20 | DN33W7HB20 | DN33W9HB20 | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, RTC, 115...230V |
| IR33W7LR20 | IR33W9MR20 ● | DN33W7LR20 | DN33W9MR20 ● | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, 12...24 Vac, 12...30Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |
| IR33Z7HR20 | IR33Z9HR20 | DN33Z7HR20 | DN33Z9HR20 | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, 115...230V |
| IR33Z7HB20 | IR33Z9HB20 | DN33Z7HB20 | DN33Z9HB20 | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, RTC, 115...230V |
| IR33Z7LR20 | IR33Z9MR20 ● | DN33Z7LR20 | DN33Z9MR20 ● | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, 12...24Vac, 12...30Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |
| IR33A7HR20 | IR33A9HR20 | DN33A7HR20 | DN33A9HR20 | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, 115...230V |
| IR33A7HB20 | IR33A9HB20 | DN33A7HB20 | DN33A9HB20 | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, RTC, 115...230V |
| IR33A7LR20 | IR33A9MR20 ● | DN33A7LR20 | DN33A9MR20 ● | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, 12...24Vac, 12...30Vdc (● = 24Vac/Vdc) |
| IR33B7HR20 | IR33B9HR20 | DN33B7HR20 | DN33B9HR20 | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, 115...230V |
| IR33B7HB20 | IR33B9HB20 | DN33B7HB20 | DN33B9HB20 | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, RTC, 115...230V |
| IR33B7LR20 | IR33B9MR20 ● | DN33B7LR20 | DN33B9MR20 ● | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, 12...24 Vac, 12...30 Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |
| IR33E7HR20 | IR33E9HR20 | DN33E7HR20 | DN33E9HR20 | 2AI, 2DI, 2DO+2AO, BUZ, IR, 115...230V |
| IR33E7HB20 | IR33E9HB20 | DN33E7HB20 | DN33E9HB20 | 2AI, 2DI, 2DO+2AO, BUZ, IR, RTC, 115...230V |
| IR33E7LR20 | IR33E9MR20 ● | DN33E7LR20 | DN33E9MR20 ● | 2AI, 2DI, 2DO+2AO, BUZ, IR, 12...24 Vac, 12...30Vdc (● = 24 Vac/Vdc) |
| IROPZKEY00 | | | | Programmierschlüssel |
| IROPZKEYA0 | | | | Programmierschlüssel mit Netzanschluss |
| IROPZ48500 | | | | Serielle RS485-Schnittstelle |
| IROPZ48550 | | | | Serielle RS485-Schnittstelle mit automatischer Erkennung von TxRx+ und TxRx- |
| | | IROPZSER30 | | Serielle RS485-Karte für DN33 |
| CONV0/10A0 | | | | Modul für analogen Ausgang |
| CONVONOFF0 | | | | Modul für EIN/AUS-Ausgang |

Tab. 9.b

AI = analoger Eingang; AO = analoger Ausgang; DI = digitaler Eingang; DO = digitaler Ausgang, Relais; BUZ = Summer; IR = Infrarotempfänger; RTC=Real Time Clock, Echtzeituhr.

9.4 Konversionstabelle von IR32 Universale

9.4.1 Frontmontage

| Modelle | Temperatureingänge | | Universaleingänge | | Beschreibung |
|-------------------------|--------------------|------------------------------|-------------------|------------------------------|--|
| | ir33 | ir32 | ir33 | ir32 | |
| 1 Relais | IR33V7HR20 | IR32V0H000 | IR33V9HR20 | IR32V*H000 | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, 115...230 Vac |
| | IR33V7HB20 | | IR33V9HB20 | | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, RTC, 115...230 Vac |
| | IR33V7LR20 | IR32V0L000 | IR33V9MR20 ● | IR32V*L000 | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, 12...24 Vac 12...30 Vdc (● = 24 Vac/dc) |
| 2 Relais | IR33W7HR20 | | IR33W9HR20 | | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, 115...230 Vac |
| | IR33W7HB20 | | IR33W9HB20 | | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, RTC, 115...230 Vac |
| 4 Relais | IR33W7LR20 | IR32W00000 | IR33W9MR20 ● | IR32W*0000 | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, 12...24Vac 12...30Vdc (● = 24 Vac/dc) |
| | IR33Z7HR20 | | IR33Z9HR20 | | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, 115...230 Vac |
| 4 SSR | IR33Z7HB20 | | IR33Z9HB20 | | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, RTC, 115...230 Vac |
| | IR33Z7LR20 | IR32Z00000 | IR33Z9MR20 ● | IR32Z*0000 | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, 12...24 Vac 12...30 Vdc (● = 24 Vac/dc) |
| | IR33A7HR20 | | IR33A9HR20 | | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, 115...230 Vac |
| | IR33A7HB20 | | IR33A9HB20 | | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, RTC, 115...230 Vac |
| 1 Relais + 1 0...10V | IR33A7LR20 | IR32A00000 | IR33A9MR20 ● | IR32A*0000 | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, 12...24Vac 12...30 Vdc (● = 24 Vac/dc) |
| | IR33B7HR20 | IR32D0L000 | IR33B9HR20 | IR32D*L000 | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, 115...230 Vac |
| | IR33B7HB20 | | IR33B9HB20 | | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, RTC, 115...230 Vac |
| | IR33B7LR20 | IR32D0L000 + 1 CONV0/10A0 | IR33B9MR20 ● | IR32D*L000 + 1 CONV0/10A0 | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, 12...24 Vac 12...30Vdc (● = 24 Vac/dc) |

Tab. 9.c

9.4.2 Hutschienen-Montage

| Modelle | Temperatureingänge | | Universaleingänge | | Beschreibung |
|-------------------------|--------------------|------------------------------|-------------------|------------------------------|---|
| | ir33 | ir32 | ir33 | ir32 | |
| 1 Relais | DN33V7HR20 | IRDREV00000 | DN33V9HR20 | IRDREV*0000 | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, 115...230 Vac |
| | DN33V7HB20 | | DN33V9HB20 | | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, RTC, 115...230 Vac |
| | DN33V7LR20 | | DN33V9MR20 ● | | 2AI, 2DI, 1DO, BUZ, IR, 12...24 Vac 12...30 Vdc (● = 24 Vac/dc) |
| 2 Relais | DN33W7HR20 | IRDREW00000 | DN33W9HR20 | IRDREW*0000 | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, 115...230 Vac |
| | DN33W7HB20 | | DN33W9HB20 | | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, RTC, 115...230 Vac |
| 4 Relais | DN33W7LR20 | | DN33W9MR20 ● | | 2AI, 2DI, 2DO, BUZ, IR, 12...24Vac 12...30Vdc (● = 24Vac/dc) |
| | DN33Z7HR20 | | DN33Z9HR20 | | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, 115...230 Vac |
| 4 SSR | DN33Z7HB20 | | DN33Z9HB20 | | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, RTC, 115...230 Vac |
| | DN33Z7LR20 | IRDREZ00000 | DN33Z9MR20 ● | IRDREZ*0000 | 2AI, 2DI, 4DO, BUZ, IR, 12...24 Vac 12...30 Vdc (● = 24 Vac/dc) |
| 4 SSR | DN33A7HR20 | | DN33A9HR20 | | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, 115...230 Vac |
| | DN33A7HB20 | | DN33A9HB20 | | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, RTC, 115...230 Vac |
| | DN33A7LR20 | IRDRA00000 | DN33A9MR20 ● | IRDRA*0000 | 2AI, 2DI, 4SSR, BUZ, IR, 12...24 Vac 12...30 Vdc (● = 24 Vac/dc) |
| 1 Relais + 1 0...10V | DN33B7HR20 | | DN33B9HR20 | | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, 115...230 Vac |
| | DN33B7HB20 | | DN33B9HB20 | | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, RTC, 115...230 Vac |
| | DN33B7LR20 | IRDRA00000 + 1 CONV0/10A0 | DN33B9MR20 ● | IRDRA*0000 + 1 CONV0/10A0 | 2AI, 2DI, 1DO+1AO, BUZ, IR, 12...24 Vac 12...30 Vdc (● = 24 Vac/dc) |

Tab. 9.d

(*) = 0, 1, 2, 3, 4, gibt die Eingangstypen in der Steuerungsbandbreite ir32 an.

9.5 Software-Revisionen

| REVISION | BESCHREIBUNG | | | | | | | | | | | | |
|-------------------|---|----------|-----------|-----------|-----|-------------------|--------------------|-------------------|--------------------|--|--------------------|---------|-----|
| 1.0 | <p>Neue Funktionen ab Software-Revision 1.0</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>FUNKTION</th> <th>PARAMETER</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Softstart</td> <td>c57</td> </tr> <tr> <td>Logik-Aktivierung</td> <td>c19=5,6 / c66, c67</td> </tr> <tr> <td>0...10-V-Ausgänge</td> <td>d36, d40, d44, d48</td> </tr> <tr> <td></td> <td>d37, d41, d45, d49</td> </tr> </tbody> </table> | FUNKTION | PARAMETER | Softstart | c57 | Logik-Aktivierung | c19=5,6 / c66, c67 | 0...10-V-Ausgänge | d36, d40, d44, d48 | | d37, d41, d45, d49 | | |
| FUNKTION | PARAMETER | | | | | | | | | | | | |
| Softstart | c57 | | | | | | | | | | | | |
| Logik-Aktivierung | c19=5,6 / c66, c67 | | | | | | | | | | | | |
| 0...10-V-Ausgänge | d36, d40, d44, d48 | | | | | | | | | | | | |
| | d37, d41, d45, d49 | | | | | | | | | | | | |
| 1.1 | <p>Verbesserte Fernbedienungsfunktionen. Korrekturen:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Sollwertschiebung - Logik-Aktivierung - NTC HT-Fühlermessung - Aktivierung des Arbeitszyklus über RTC - Übertragung des Parameters c12 - LED-Displayanzeige bei Rotation <p>Neue Funktionen:</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>FUNKTION</th> <th>PARAMETER</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Softstart</td> <td>c57</td> </tr> <tr> <td>Logik-Aktivierung</td> <td>c19=5,6 / c66, c67</td> </tr> <tr> <td>0...10-V-Ausgänge</td> <td>d36, d40, d44, d48</td> </tr> <tr> <td></td> <td>d37, d41, d45, d49</td> </tr> <tr> <td>Cut-off</td> <td>c68</td> </tr> </tbody> </table> | FUNKTION | PARAMETER | Softstart | c57 | Logik-Aktivierung | c19=5,6 / c66, c67 | 0...10-V-Ausgänge | d36, d40, d44, d48 | | d37, d41, d45, d49 | Cut-off | c68 |
| FUNKTION | PARAMETER | | | | | | | | | | | | |
| Softstart | c57 | | | | | | | | | | | | |
| Logik-Aktivierung | c19=5,6 / c66, c67 | | | | | | | | | | | | |
| 0...10-V-Ausgänge | d36, d40, d44, d48 | | | | | | | | | | | | |
| | d37, d41, d45, d49 | | | | | | | | | | | | |
| Cut-off | c68 | | | | | | | | | | | | |
| 1.2 | <p>Neue Temperaturbereiche und IP-Schutzart für die Versionen mit Hutschienen-Montage Anpassung des Verhaltens und der Display-Anzeige der 0...10-Vdc-Ausgänge an die PWM-Ausgänge. Korrekturen:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Betrieb mit Fühler 2 in Spezialbetriebsmodus - Rotation für Geräte mit 2 Relais (Modell W) - Anzeige des neuen Fühlerwertes bei Kalibrierung (Parameter P14, P15) - Direktzugriff auf Änderung des Sollwertes 2 mit c19= 2, 3 und 4 - Speicherung der Änderungen der Uhr-Parameter bei Direktzugriff über Fernbedienung | | | | | | | | | | | | |
| 1.4 | <p>Korrekturen:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Betrieb im Differenzbetrieb (c19=1) bei Steuerung in °F (c18=1) - Verwaltung über Supervisor und Benutzerschnittstelle des Parameters c4 in °F (c18=1) | | | | | | | | | | | | |
| 2.0 | <p>Hinzugefügte Modelle mit Multieingängen (FW 2.0) und hinzugefügte Funktionen in den reinen Temperaturmodellen (FW 2.0). Neue Parameter und Funktionen:</p> <ul style="list-style-type: none"> - c15, c16: Wahl des Messbereichs des Fühlers B1 in Spannung und Strom - d15, d16 Wahl des Messbereichs des Fühlers B2 in Spannung und Strom - Unabhängiger Betrieb (Kreis 1 +Kreis 2, c19= 7) - Regelung auf höherem Fühlerwert (c19= 8) - Regelung auf niedrigerem Fühlerwert (c19= 9) - Regelsollwert über Fühler B2 (c19= 10) - Automatische Umschaltung Kühlen/Heizen über Fühler B2 (c19= 11) - Speed-up (F35, F39, F43, F47) - Cut-off (F34, F38, F42, F46) - Art der Zwangsschaltung (F36, F38, F42, F46) - Zusätzliche Funktionen der digitalen Eingänge (c29, c30= 6...12) - Neue Rotation (c11= 8) - Neue Display-Anzeigen (c52= 4, 5, 6) - Meldung des EIN/AUS-Zustandes der Steuerung (c34/c38/c42/c46=18) - Hysterese für Logik-Aktivierung (c65) - Implementierung der Schwelle für hohe Temperatur, niedrige Temperatur, Schaltdifferenz, Verzögerungszeit, Typ der Alarmschwelle für Fühler 2 (Parameter P30, P31, P32, P33, P34) - Es wurden vier Überwachungsvariablen eingeführt (I127, I128, I129, I130), welche den Regelprozentsatz jedes Ausganges angeben. | | | | | | | | | | | | |
| 2.1 | <ul style="list-style-type: none"> - EIN/AUS-Steuerung mit Parameter Pon über Bedienteil verfügbar - Verfahren der Firmware-Revision-Displayanzeige implementiert - Korrektur des Betriebsmodus des zweiten Fühlers in den reinen Temperaturmodellen bei c19 = 2, 3, 4, 5, 6, 11 - Logik-Aktivierung (c19 = 5,6) an Ausgängen mit Abhängigkeit 2 implementiert - Korrektur der Autotuning-Funktion - Der für die Meldung des Ein-Zustandes der Steuerung gewählte Ausgang (Abhängigkeit = 18) wird bei schweren Alarmen deaktiviert - Erweiterung der Funktionen der digitalen Eingänge (c29/c30= 13,14,15) | | | | | | | | | | | | |
| 2.2 | <ul style="list-style-type: none"> - Korrektur der Kalibrierungsfunktion (Parameter P14 und P15) mit ohmschen Fühlern in den Modellen mit Multieingängen (IR33*9**20 und DN33*9**20) - Verbesserte Alarmfunktionen für hohe und niedrige Temperatur bei P29, P34 = 0 - Verbesserte Alarmfunktionen für hohe und niedrige Temperatur mit zweitem Fühler (c19 = 8, 9) | | | | | | | | | | | | |
| 2.3 | <ul style="list-style-type: none"> - Neue Funktionen: Differenzbetrieb mit Voralarm (c19 = 12) - Korrektur des Verweises auf Register und Coils des ModBus®-Protokolls im Handbuch - Korrektur des Timer-Betriebs bei c12>120 s | | | | | | | | | | | | |

Tab. 9.e

CAREL

CAREL INDUSTRIES HQs

Via dell'Industria, 11 - 35020 Brugine - Padova (Italy)

Tel. (+39) 0499 716611 - Fax (+39) 0499 716600

carel@carel.com - www.carel.com

Agenzia / Agency: